

40. Vierer

$$\frac{L}{c^2} \ddot{y} + R \dot{y} = \mathcal{E}, \quad \mathcal{E} = a \sin(\nu t), \quad \nu \text{ in } 2\pi \text{ sec}$$

Weswegen linear. Gegebenes allgemeines Lösung, falls
 wie zu einer periodischen Funktion d. s. p. u. o. g. in d. L. u. m.

komplex bequemer. $\mathcal{E}_1 = a_1 \cos(\nu t)$ und $\mathcal{E}_2 = a_2 \sin(\nu t)$

sind \mathcal{E}_1 und \mathcal{E}_2 die entsprechenden Lösungen, so ist y

auf $y = \mathcal{E}_1 + i \mathcal{E}_2$ eine Lösung für $\mathcal{E} = \mathcal{E}_1 + i \mathcal{E}_2$.

Nehmen $\mathcal{E} = a e^{i \nu t}$, entsprechende Lösung $y = b e^{i \nu t}$,

$\dot{y} = i \nu y$. Einsetzen ergibt:

$$b(i \nu \frac{L}{c^2} + R) = a, \quad b = \frac{a}{i \nu \frac{L}{c^2} + R}, \quad a = |a| e^{i d_1}$$

$$\frac{a}{b} = R + i \nu \frac{L}{c^2} = \frac{|a|}{|b|} e^{i(d_1 - d_2)} = \frac{|a|}{|b|} e^{i \delta}$$

$$1 + i \nu \frac{L}{c^2} = x + i y = r e^{i \delta} = r \cos \delta + i r \sin \delta$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}, \quad \tan \delta = \frac{y}{x}$$

$$r = \frac{|a|}{|b|}, \quad x = R, \quad y = \nu \frac{L}{c^2}, \quad \frac{|a|}{|b|} = \sqrt{R^2 + \frac{\nu^2 L^2}{c^4}}, \quad \delta = \arctan \frac{\nu L}{c^2}$$

$$\mathcal{E} = |a| \cos(\nu t + d_1), \quad y = |b| \cos(\nu t + d_2), \quad b = \frac{a}{|b|}$$

$$= |a| e^{i(\nu t + d_1)} = |b| e^{i(\nu t + d_2)}$$

für \mathcal{E} durch Gleichsetzung $d_1 = 0, d_2 = d_1 - \delta = -\delta$

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \cos \nu t, \quad y = \frac{\mathcal{E}_0}{\sqrt{R^2 + \frac{\nu^2 L^2}{c^4}}} \cos(\nu t - \delta), \quad \delta = \arctan \frac{\nu L}{c^2}$$

$$R' = R \sqrt{1 + \frac{\nu^2 L^2}{R^2 c^4}} \quad \text{Zunahme von } L \text{ vergrößert Doppelpunkt}$$

Addition d. Lösung d. p. u. o. g. ergibt Lösungsgleichung,
 die bald abklingt.

Konzentrat im Stromkreis

Elektrische Energie gebildet

$$U = \frac{1}{2} K \varphi^2 \quad \text{Speicherenergie} \quad W = U + T$$

T berechnet man für die Induktion $\mathcal{L} = \frac{1}{2} L \dot{\varphi}^2$
in dem Hochfrequenzstrom erfolgt die Induktion
kurzer Zeit Leitungsstrom. Dies gilt für die bei ungenau
Flussverteilung, nicht bei offener Leitung

$$W = \frac{1}{2} K \varphi^2 + \frac{1}{2} \frac{L}{c^2} \dot{\varphi}^2 \quad \text{für Verteilung der
Energie in einem gleichförmigen Feld}$$

$$\dot{\varphi}^2 R = - \frac{dW}{dt} = -K \varphi \dot{\varphi} - \frac{L}{c^2} \dot{\varphi} \ddot{\varphi}$$

$\dot{\varphi}$ ist die Oberflächenladung d. den Strom $\dot{\varphi}$, $\ddot{\varphi}$ ist

$$\varphi = \frac{e}{K} \quad \text{und} \quad \dot{\varphi} = - \frac{de}{dt} = -K \dot{\varphi} \quad \text{also}$$

$$\dot{\varphi}^2 R = \dot{\varphi} \ddot{\varphi} - \frac{L}{c^2} \dot{\varphi} \ddot{\varphi}$$

$$\dot{\varphi} R = \dot{\varphi} - \frac{L}{c^2} \ddot{\varphi}, \quad \text{die Differentialgleichung} \quad \ddot{\varphi} = - \frac{R}{L} \dot{\varphi}$$

$$\ddot{\varphi} R + \frac{R^2}{L} \varphi + \frac{L}{c^2} \ddot{\varphi} = 0, \quad \frac{L}{c^2} \ddot{\varphi} + R \dot{\varphi} + \varphi = 0$$

für ungenau (dieser Gleichung für φ)

Lösungsansatz $\varphi = C e^{\lambda t}$ abhängig von φ

$$\frac{L}{c^2} \lambda^2 + R \lambda + 1 = 0, \quad \lambda^2 + \frac{c^2 R}{L} \lambda + \frac{c^2}{L K} = 0$$

$$\lambda = - \frac{c^2 R}{2L} \pm \sqrt{\frac{c^4 R^2}{4L^2} - \frac{c^2}{L K}} \quad 2 \text{ Fälle}$$

$$1) \frac{c^4 R^2}{4L^2} > \frac{c^2}{L K} \quad \text{d.h.} \quad R > \frac{2}{c} \sqrt{\frac{L}{K}}$$

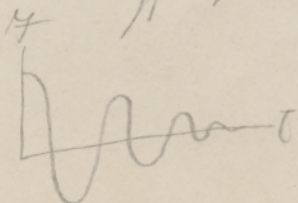
λ_1 und λ_2 sind reell, φ nimmt exponentiell mit t ab
exponentielle Quellladung

$$2) R < \frac{2}{c} \sqrt{\frac{L}{K}}, \quad \lambda_1 \text{ und } \lambda_2 \text{ komplex}$$

$$\lambda = -\delta_0 \pm i \gamma_0, \quad \delta_0 = \frac{c^2 R}{2L}, \quad \gamma_0 = \frac{c}{\sqrt{L K}} \sqrt{1 - \frac{c^2 R^2 K}{4L}}$$

$$\varphi = C e^{\lambda t} = C e^{-\delta_0 t} e^{\pm i \gamma_0 t} = C e^{-\delta_0 t} \cos(\gamma_0 t + \varphi)$$

δ_0 Dämpfungskoeffizient, γ_0 Frequenz

φ


$$R=0, \nu_0 = \frac{c}{\sqrt{LK}}, \lambda = \frac{2\pi c}{\nu_0} = 2\pi\sqrt{LK} \quad \text{Hertz auf Formel}$$

Konstante Dringung

$$\text{Antennendurchmesser } K = 10^3 \text{ cm}, L = \frac{1}{100} \text{ cm} = 10^{-2} \text{ cm}$$

$$R = 10/\mu = \frac{1}{9} 10^{-11} \frac{\text{sec}}{\text{cm}}$$

$$R < \frac{2}{c} \sqrt{\frac{L}{K}} = \frac{2 \cdot 10^{10}}{3 \cdot 10^{10}} \sqrt{\frac{10^{-2}}{10^3}} = \frac{2}{3} 10^{-8} \frac{\text{sec}}{\text{cm}}$$

$$\frac{R^2 c^2 K}{4L} \sim 10^{-7} \ll 1$$

$$\nu_0 = \frac{c}{\sqrt{LK}} = \frac{3 \cdot 10^{10}}{\sqrt{10^2 \cdot 10^3}} = 3 \cdot 10^5 \text{ Hz in } 2\pi \text{ sec}$$

$$D_0 = \frac{c^2 R}{2L} = \frac{1 \cdot 10^{20} \cdot 10^{-11}}{2 \cdot 10^2} = 50$$

$$\lambda = 2\pi\sqrt{LK} \sim 6 \cdot 10^5 \text{ cm} = 6 \text{ km}$$

$D_0 = 50$ d. f. auf 0,02 sec ist $D_0 t = 1$, d. f. Grund E-Strahlung

Antennendurchmesser. Haben Durchmesser 1000 Meter

große Wellen, nicht quadratisch, Hertz Dringung

Quasi stationäre Köpfe

Wohl auf zeitlicher oder räumlicher Köpfe in
Leitern. Induktionsgesetz:

$$\mathcal{E}^i = \int \mathcal{F}^i db = -\frac{1}{c} \frac{d\Phi}{dt}, \quad \Phi = \int L_m dt$$

Für stationäre Köpfe $L = rot A$

$$\Phi = \int rot A dt = \int A db, \quad \mathcal{E}^i = -\frac{1}{c} \frac{d}{dt} \int A db$$

d. h. $A = \frac{u}{c} \mathcal{F} \int \frac{db}{r}$

Gilt nur für stationäre Köpfe, für die $div i = 0$.
Für mehrdimensionale, die Kopffeldköpfe von innen
bekanntes Verhalten. Lassen sich auch in die
auf solche Fälle, wo Kopffeldköpfe zu einem
Kopffeld. In dem Fall, falls Änderung d. Köpfe
stark klein für Zeit, die stationäre Köpfe zu
benutzen, um Dimensionen d. System zu diskutieren.
Zwei Köpfe. Abstand so klein, daß gilt
ist, so groß, daß für Lösung von A die beiden
Köpfe als linear abh. betrachtet wird. Abstand

$$A_1 = \frac{u}{c} \mathcal{F}_1 \int \frac{db_1}{r}, \quad \Phi_{12} = \int L_{12} dt_2 = \int A_1 db_2$$

$$\Phi_{12} = \frac{u}{c} \mathcal{F}_1 \iint \frac{db_1 db_2}{r_{12}} = \frac{1}{c} L_{12} \mathcal{F}_1$$

$$L_{12} = u \iint \frac{db_1 db_2}{r_{12}} = u \iint \frac{ds_1 ds_2 \cos \eta}{r_{12}^2}$$

mit Abh. von Lage d. Köpfe

$$L_{12} = L_{21}, \quad \Phi_{21} = \int L_{21} dt_1 = \int A_2 db_1$$

$$\Phi_{21} = \frac{u}{c} \mathcal{F}_2 \iint \frac{db_2 db_1}{r_{21}} = \frac{1}{c} L_{21} \mathcal{F}_2$$

Es wird gefordert, daß \mathcal{E}^i parallel ad. von Köpfe
Wohl in der im zeitl. Leiter parallel. die gesamte
Induktionsfluß $L_1 = L_{21} + L_{11}$. Wie groß L_{11} ?

Nicht linear zu berechnen, gehen mit dem
Quadrat $T = \frac{1}{20} \int i A dt$

Th/pf mit 4 Leitern

$$T = \frac{1}{2c} (i_1, a_1 + b_2) dv_1 + \frac{1}{2c} (i_2, a_2 + b_1) dv_2$$

$$= \frac{1}{2c} (i_1, a_1) dv_1 + \frac{1}{2c} (i_1, b_2) dv_1 + \frac{1}{2c} (i_2, a_2) dv_2 + \frac{1}{2c} (i_2, b_1) dv_2$$

Die mittleren Glieder $a_2 = \frac{\mu \gamma}{c} \int \frac{db}{r}$ können

$$\frac{1}{2c} (i_1, b_2) dv_1 = \frac{\gamma}{2c} (a_2 db_1 \text{ und } i_1 dv_1 = i_1 \gamma db_1)$$

$$(a_2 db_1 = \bar{\Phi}_{21} = \frac{\mu \gamma}{c} \int \frac{db_2 db_1}{r_{12}} = \frac{1}{c} \gamma_2 L_{21}$$

$$\frac{1}{2c} \gamma_2 \gamma_1 L_{21}, \quad \frac{1}{2c} \gamma_1 \gamma_2 L_{12}, \quad T_{12} = \frac{\gamma_1 \gamma_2}{c^2} L_{12}$$

Nun war $\mathcal{E}_{12}^i = -\frac{1}{c} \frac{d\bar{\Phi}_{12}}{dt} = -\frac{1}{c^2} \frac{d(\gamma_1 L_{12})}{dt}$ können

$$\mathcal{E}_{12}^i = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T_{12}}{\partial \gamma_2}, \quad \mathcal{E}_{21}^i = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T_{12}}{\partial \gamma_1}$$

Wir vermuten, daß wir schreiben können:

$$T_{11} = \frac{1}{2} \frac{\gamma_1^2}{c^2} L_{11} \text{ und } \mathcal{E}_{11}^i = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T_{11}}{\partial \gamma_1} \text{ und analog für } 2.$$

38. Kauda

Es sei $T_{11} = \frac{1}{2c} (i_1, a_1) dv_1$ und für

$$i_1 = \gamma j_1, \text{ d.h. } j_1 = \frac{i_1}{\gamma}, \text{ so daß } \int j_1 d\gamma_1 = 1$$

$$\text{dann ist } a_1 = \frac{\mu}{c} \int \frac{i_1' dv_1'}{r} = \frac{\mu \gamma}{c} \int \frac{j_1' dv_1'}{r}$$

$$T_{11} = \frac{1}{2c} (i_1, a_1) dv_1 = \frac{\gamma}{2c} (j_1, a_1) dv_1 =$$

$$= \frac{\mu \gamma^2}{2c^2} \int \int \frac{j_1 j_1'}{r} dv_1 dv_1' = \frac{1}{2} \frac{\gamma^2}{c^2} L_{11}, \text{ wobei}$$

L_{11} unser Dimensionen des Leiters (Abstand), solange Stromverteilung sich nicht ändert, was wir nicht zu sagen brauchen, da die Formeln

$$\text{strikte voraussetzen, daß } \mathcal{E}_{11}^i = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T_{11}}{\partial \gamma_1} = -\frac{1}{c^2} \frac{d(\gamma^2)}{dt}$$

gilt, so daß sich mit Genauigkeit bestimmen

$$\text{wir unsern Strom (speziell) dann ist } \mathcal{E}^i$$

$$\gamma^2 R = \gamma^2 c^2, \text{ die unbenutzte Einheit } = \text{Potenz, die } \gamma^2 R = \gamma^2 c^2$$

Wir vermuten \mathcal{E}^i , so ist $\gamma(\mathcal{E} + \mathcal{E}^i) = \gamma^2 R, \gamma \mathcal{E} = \gamma^2 R - \gamma \mathcal{E}^i$

Dieses Resultat kann man mit der Abstraktion von

T Spannung, d.h. es muß sein $\mathcal{E}^i = -\frac{dT}{dt}$
 Hier von $T = \frac{1}{2} \frac{y^2}{c^2} L$, also $\frac{dT}{dt} = \frac{dT}{d\mathcal{Y}} \frac{d\mathcal{Y}}{dt}$
 $= \frac{y}{c^2} L \frac{d\mathcal{Y}}{dt}$ und $\mathcal{E}^i = -\frac{L}{c^2} \frac{d\mathcal{Y}}{dt} = -\frac{1}{c^2} \frac{d}{dt} (yL)$
 $= -\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial \mathcal{Y}} \right)$, $\bar{\mathcal{Q}} = \frac{1}{c} (yL)$. In der Vorlesung
 mit der Induktionsgraph. Betrachtung wie jetzt
 sind die beiden denselben, so ist

$$T = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} L_{11} y_1^2 + L_{12} y_1 y_2 + \frac{1}{2} L_{22} y_2^2 \right)$$

hierbei die gesuchte Induktionsflüsse sind 1:

$$\bar{\mathcal{Q}}_1 = \frac{1}{c} (L_{11} y_1 + L_{12} y_2), \text{ und } \bar{\mathcal{Q}}_2 = \frac{1}{c} (L_{22} y_2 + L_{12} y_1)$$

wobei $L_{12} = \mu \int \frac{db_1 db_2}{r^2}$ und $L_{11} = \mu \int \frac{b_1^2}{r} da da'$, $\frac{1}{c^2} =$
 also ist $\bar{\mathcal{Q}}_1 = c \frac{\partial T}{\partial y_1}$, $\bar{\mathcal{Q}}_2 = c \frac{\partial T}{\partial y_2}$ und man $\text{Dimensionen } [L] = l$

Die Induktionsgraph:

$$\mathcal{E}_1^i = -\frac{1}{c} \frac{d\bar{\mathcal{Q}}_1}{dt} = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial y_1}, \quad \left[\mathcal{E}_2^i = -\frac{1}{c} \frac{d\bar{\mathcal{Q}}_2}{dt} = -\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial y_2} \right]$$

$$= -\frac{1}{c^2} \left(L_{11} \frac{dy_1}{dt} + L_{12} \frac{dy_2}{dt} \right) \quad \left[= -\frac{1}{c^2} \left(L_{22} \frac{dy_2}{dt} + L_{12} \frac{dy_1}{dt} \right) \right]$$

die gesuchten Potentiale, die von den \mathcal{E}^i gebildet sind,
 ist $A = \mathcal{E}_1^i y_1 + \mathcal{E}_2^i y_2 = -y_1 \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial y_1} \right) - y_2 \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial y_2} \right)$
 $= -\frac{1}{c^2} \left\{ L_{11} \frac{dy_1}{dt} + L_{12} \left(y_1 \frac{dy_2}{dt} + y_2 \frac{dy_1}{dt} \right) + L_{22} y_2 \frac{dy_2}{dt} \right\}$
 $= -\frac{1}{c^2} \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L_{11} y_1^2 + L_{12} y_1 y_2 + \frac{1}{2} L_{22} y_2^2 \right) = -\frac{dT}{dt}$

Wir ab auf dem Querschnitt sein muß.
 Spreizung analog Lagrange'schen Gleichung d. Mechanik,
 falls T hier d. Querschnitt y_1, y_2 Querschnitt, $\frac{\partial T}{\partial y_1}, \frac{\partial T}{\partial y_2}$ Querschnitt
 $\mathcal{E}_1^i, \mathcal{E}_2^i$ sind allgemeine Kräfte.

Spezialbeziehung von L
 Querschnitt y_1, y_2 , Windungszahl n, Länge l, Querschnitt A
 Koeffizienten L_{11}, L_{12}, L_{22} sind Funktionen von y_1, y_2
 ist überall d. Querschnitt A , abwärts $l = n \cdot 2\pi r$,
 falls die Querschnitt mit y_1, y_2 erfüllt.

39. Minus



$$\int \mathcal{L} d\sigma = \mathcal{L} l = \frac{4\pi n^2}{c} \left(\frac{q}{4\pi}\right) \frac{4\pi n^2}{cl} = \mu \frac{4\pi n^2}{cl}$$

$$T = \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{L}^2 d\sigma = \frac{\mu}{8\pi} \int \mathcal{L}^2 d\sigma = \frac{\mu \mathcal{L}^2}{8\pi} \int d\sigma = \frac{\mu q^2}{8\pi}$$

$$T = \frac{\mu q l}{8\pi} \frac{4\pi n^2}{c^2 l^2} = \frac{1}{2c^2} \frac{4\pi \mu q n^2}{l} \mathcal{L}^2$$

und woraus ist $T = \frac{1}{2c^2} L \mathcal{L}^2$ oder

$$L = \mu \frac{4\pi q n^2}{f^2}$$

wilt man weißt man für
offene systeme T und

Nehmen wir $q = \pi r^2$, falls $r \ll l$, $n \gg 1$,

$$L \approx \mu \frac{(2\pi r n)^2}{l} = \mu l \lambda^2, \text{ wenn } \lambda = 2\pi r \frac{n}{l}$$

das ist die Längeneinheit, die auftritt in der Ableitung.

Wellen in Zylinder

$$\text{rot } \mathcal{E} = \frac{4\pi\sigma\mathcal{I}}{c} + \epsilon \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t}, \quad \text{rot } \mathcal{H} = -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t}$$

$$\text{div } \mathcal{E} = 0. \text{ Wie groß div } \mathcal{E}'?$$

$$\text{div rot } \mathcal{E} = 0 = \frac{4\pi\sigma}{c} \text{div } \mathcal{I} + \epsilon \frac{\partial}{\partial t} \text{div } \mathcal{E}$$

Largeisen mit einem div \mathcal{I} mit $4\pi\sigma\mathcal{I}$, $\mathcal{I} \perp \mathcal{E}$

\mathcal{E} drifft \mathcal{I} für $\mathcal{H} \perp \mathcal{E}$

$$\frac{4\pi\sigma}{\epsilon} \mathcal{E}' + \frac{\partial \mathcal{E}'}{\partial t} = 0, \quad \frac{1}{\mathcal{E}'} \frac{\partial \mathcal{E}'}{\partial t} = -\frac{4\pi\sigma}{\epsilon} = -\frac{1}{\mathcal{D}} \mathcal{E}' = \mathcal{E}' e^{-\frac{t}{\mathcal{D}}}$$

Nehmen wir also $\mathcal{E}' = 0$ f. div \mathcal{E} zu $t=0$ alle Null voraus, so bleibt $\text{div } \mathcal{E} = 0$ immer und gültig

Wellengleichung

$$\text{rot rot } \mathcal{E} = \frac{4\pi\sigma}{c} \text{rot } \mathcal{I} + \epsilon \frac{\partial}{\partial t} \text{rot } \mathcal{E}$$

$$-\Delta \mathcal{E} = -\frac{4\pi\sigma\mu}{c^2} \frac{\partial \mathcal{I}}{\partial t} - \frac{\epsilon\mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{E}}{\partial t^2}$$

$$\Delta \mathcal{E} = \frac{4\pi\sigma\mu}{c^2} \frac{\partial \mathcal{I}}{\partial t} + \frac{\epsilon\mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{E}}{\partial t^2}$$

Es kann propag. Wellen in x-Richtung, d.h. $\frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}$ Null

$$\frac{4\pi\sigma\mu}{c^2} \frac{\partial \mathcal{I}}{\partial t} + \frac{\epsilon\mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{E}}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{E}}{\partial x^2}, \text{ null für } \mathcal{E}_z$$

in y-Richtung, d.h. $\mathcal{E}_z = 0$ als auch $\mathcal{I}_y = 0$, d.h. $\parallel \mathcal{E}$ Drift parallel

Wellengleichung

Substitution $\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \sin(\omega t + \phi)$ (aus $\mathcal{E}_0 \sin(\omega t + \phi)$)

$$\text{d.h. für } x=0 \text{ gelten wir, } \mathcal{E}_y = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

$$\text{d.h. } \mathcal{E}_y = \mathcal{E} \cos(\omega t + \phi) = \mathcal{E} \cos \phi \cos \omega t + \mathcal{E} \sin \phi \sin \omega t.$$

Es können übliche Differentialgleichungen bei gegebenem \mathcal{E} aufgeschrieben werden. Konstanten \mathcal{E} und \mathcal{I} müssen sein, das zeigt dass es befriedigt. Dann bestimme ich auf der vollen Linie dieses Konpl. Ansatz. Die Gleichung ist periodisch, wenn \mathcal{E} harmonisch \mathcal{I} ist. Also $\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \sin(\omega t + \phi)$ ist $\mathcal{I} = \mathcal{I}_0 \cos(\omega t + \phi)$ ist. Das in \mathcal{E} ist $\mathcal{E}_y = \mathcal{E} e^{i(\omega t + \phi)} = a e^{i\omega t}$, wobei $a = \mathcal{E} e^{i\phi}$.

Bild für $x=0$. Wie wissen ja, dass wir auf \mathcal{E} und \mathcal{I} aufpassen, also alle als Lösung annehmen:

35. Kladra

$$\psi_y = a e^{i v(t - \frac{v x}{c})}$$

Es ist zu zeigen, dass ψ_y die Wellengleichung erfüllt:

$$-\frac{v^2}{c^2} = \frac{\epsilon \mu}{c^2} - v^2 + \frac{4\pi \sigma \mu}{c^2} i v, \quad \mu^2 = \epsilon \mu - i \frac{4\pi \sigma \mu}{v}$$

Es wird μ abgelesen, indem man ψ_y in die Wellengleichung einsetzt:

$$\mu = n - i k, \quad \mu^2 = n^2 - k^2 - 2i n k, \quad \text{also } \epsilon \mu = n^2 - k^2 - 2i n k$$

$$\text{mit d. Gl. } n^2 - k^2 = \epsilon \mu, \quad n k = \frac{2\pi \sigma \mu}{v}$$

$$(n^2 + k^2)^2 = (n^2 - k^2)^2 + 4n^2 k^2, \quad n^2 + k^2 = \mu \sqrt{\epsilon^2 + 4\sigma^2 \tau^2}$$

$$n^2 = \frac{\mu}{2} \{ \sqrt{\epsilon^2 + 4\sigma^2 \tau^2} + \epsilon \}, \quad k^2 = \frac{\mu}{2} \{ \sqrt{\epsilon^2 + 4\sigma^2 \tau^2} - \epsilon \}$$

$$\text{Es wird also } \psi_y = a e^{i v(t - \frac{v x}{c})} = a e^{i v(t - \frac{v x}{c} + i \frac{k x}{c})}$$

$$\psi_y = a e^{-\frac{k v x}{c}} e^{i v(t - \frac{v x}{c})} \quad \text{wobei } \frac{k v x}{c} \text{ die Dämpfung ist}$$

$$\psi_y = \xi e^{-\frac{k v x}{c}} \cos(vt - \frac{v}{c} n x + \delta)$$

D.h. bei konstantem t ist ψ_y periodisch in x und hat die gleiche Periode wie \cos für x , für die $\frac{v}{c} n x = 2\pi$ gilt. Die Periode ist also $\lambda = \frac{2\pi c}{v n}$.

Die Phase ψ_y von $\cos\{vt - \frac{v n x}{c} + \delta\}$ wird durch $\omega t - k x$ gegeben. Dabei ist $\omega = v$ die Kreisfrequenz und $k = \frac{v n}{c}$ die Wellenzahl.

Die Phasengeschwindigkeit $w = \frac{\omega}{k} = \frac{c}{n}$ ist die Lichtgeschwindigkeit im Medium.

Die Amplitude ξ nimmt mit x ab, da $e^{-\frac{k v x}{c}}$ ein abnehmender Exponentialfaktor ist.

Für $x = \lambda$ wird $\frac{v n x}{c} = 2\pi$, d.h. die Phase ändert sich um 2π .

Die Wellenfunktion $\psi_z = b e^{i v(t - \frac{v x}{c})}$ erfüllt die Wellengleichung für ψ_z . In der Wellengleichung tritt μ auf, nicht k . D.h. μ ist die mittlere Permeabilität.

Die Wellenfunktion ψ_z ist also eine ebene Wellenfunktion, die sich mit der Phasengeschwindigkeit $w = \frac{c}{n}$ ausbreitet.

Die Wellenfunktion ψ_z ist also eine ebene Wellenfunktion, die sich mit der Phasengeschwindigkeit $w = \frac{c}{n}$ ausbreitet.

$$-\frac{\mu}{c} \frac{\partial \psi_z}{\partial t} = \text{rot}_z \psi = \frac{\partial \psi_z}{\partial x}$$

Gyrid $\frac{b}{a}$ ein gegeben: $-\frac{\mu}{\epsilon} \cos \gamma = a - \frac{i v \mu}{\epsilon}$
 oder $\frac{b}{a} = \frac{\mu}{\epsilon} = \frac{n - i k}{\mu}$. Man set $a = \epsilon e^{i \delta_0}$, $b = \mu e^{i \delta_1}$
 also $\frac{b}{a} = \frac{\mu}{\epsilon} e^{i(\delta_1 - \delta_0)} = \frac{n - i k}{\mu} = \frac{\mu}{\epsilon} e^{i \gamma}$ ($e^{i \gamma} = \cos \gamma + i \sin \gamma$)

$\frac{\mu}{\epsilon} \cos \gamma = \frac{n}{\mu}$, $\frac{\mu}{\epsilon} \sin \gamma = \frac{k}{\mu}$, $\frac{\mu^2}{\epsilon^2} = \frac{n^2 + k^2}{\mu^2}$. Man set

$n^2 + k^2 = \mu \sqrt{\epsilon^2 + 4 \sigma^2 \tau^2}$, also $\frac{\mu}{\epsilon} = \sqrt{\frac{\epsilon^2 + 4 \sigma^2 \tau^2}{\mu^2}}$,

was man beim Fresnel'schen $\frac{\mu}{\epsilon} = \sqrt{\epsilon}$. Die möglichen
 n. alle die für die sind also nicht mehr möglich.

Es ist $\tan \gamma = -\frac{k}{n}$, $-\gamma = \arctan \frac{k}{n} = \delta_0 - \delta_1$,

was man beim Fresnel'schen ($k=0$) die Fresnel'sche Null sein.

Absorption nur bei Licht, wobei die Frequenz
 wird. Die Reflexion. Man set bei der Reflexion
 bei Glaskörper. In der Reflexion bei Metallen ist
 die Reflexion k und σ (Parallelen, ϵ !)

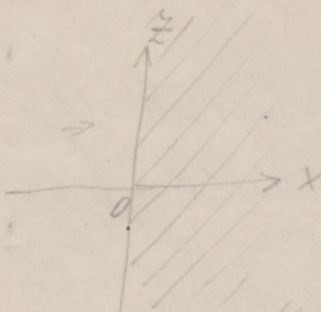
die Reflexion ist bestimmt. Die Reflexion ϵ zu
 prüfen, sind für lange Wellen möglich, falls ϵ immer
 möglich sind. Also Reflexion $i = \sigma$ möglich sind, falls
 σ nicht das selbe für verschiedene Medien in Licht.

$n = k = \sqrt{\mu \sigma \tau}$

Metallreflexion

36 Hand

n und k bei Metallen direkt kaum messbar,
 aber mit Reflexionskoeffizient messbar. Die Reflexion
 Grenzbedingung gegeben ist die $\frac{dE}{dt}$ ^{Leitwert}
 gleich Grenzstrom die auf dem Stoffen $\frac{dE}{dt}$
 soll $\frac{dE}{dt}$ auch bleiben bei Grenzstrom, so ist,
 da Strom $\frac{dE}{dt}$ \propto $\frac{dE}{dt}$ ist, wenn $\frac{dE}{dt}$ \propto $\frac{dE}{dt}$
 werden. Die sind $\frac{dE}{dt}$ \propto $\frac{dE}{dt}$, falls σ \propto $\frac{dE}{dt}$
 Kraft $\frac{dE}{dt} = 0$, d. h. $\frac{dE}{dt}$. Kraft falls $\frac{dE}{dt}$ \propto $\frac{dE}{dt}$
 sind $\frac{dE}{dt} = \frac{dE}{dt}$. Tangentialabw. von $\frac{dE}{dt}$ an
 Grenzfläche ist



Oben Stelle ist Kupferblech, wird nicht reflektiert, sondern für ins Metall aus. 3 Wellen

1) einfallende im Vakuum

$$e^i y = a' e^{i\omega t - \frac{x}{c}}$$

2) Reflexion: $e^i y = a'' e^{i\omega t + \frac{x}{c}}$, $e^i z = -e^i y$

mit $\text{rot } \vec{y} = \frac{\mu}{c} \frac{\partial y}{\partial t}$, $-\frac{1}{c} \frac{\partial y}{\partial t} = \frac{\partial y}{\partial x}$

3) Verbindung $e^i y = a e^{i\omega t - \frac{x}{c}}$, $e^i z = a \frac{\mu}{\epsilon} e^{i\omega t - \frac{x}{c}}$

$$\mu = n - ik$$

Reflexionskoeffizient: Beispiel aus unreflektier zu einfallende die Energie, Energie im Vakuum prop.

$$|a|^2 \text{ auf } |a''|^2, r = \frac{|a''|^2}{|a|^2}, \text{ Transmittanz für } x=0$$

folgt ergibt:

$$e^i y + e^i y'' = e^i y, a' + a'' = a, \frac{a'}{\mu} + \frac{a''}{\mu} = \frac{a}{\mu}, a' - a'' = \frac{n-ik}{\mu} a$$

$$a' = \frac{a}{2} \left\{ 1 + \frac{n-ik}{\mu} \right\}, a'' = \frac{a}{2} \left\{ 1 - \frac{n-ik}{\mu} \right\}$$

$$r = \frac{|a''|^2}{|a|^2} = \frac{|\mu - n + ik|^2}{|\mu + n - ik|^2} = \frac{(\mu - n)^2 + k^2}{(\mu + n)^2 + k^2}$$

$$\mu - n = \sqrt{1 - 2\sqrt{\epsilon} + 2\epsilon}, \mu + n = \frac{1 - 2\sqrt{\epsilon} + 2\epsilon}{1 + 2\sqrt{\epsilon} + 2\epsilon}$$

$$r = 1 - \frac{2}{1 + 2\sqrt{\epsilon} + 2\epsilon}$$

$\sqrt{\epsilon} \geq 1$ Gegen in Kabel

Einfallende Wellen in bestimmter Richtung $1 - r$ in die

Transmittanz durch die Energie prop. Reflexionskoeffizient $1 - r$

Einheit für $\epsilon = 5$, $\sqrt{\epsilon} = 2.24$, mit ϵ beschränkt

ϵ nicht nur für empfindliche Stoffe in Filtermaterial

min. Rolle: Kupferblech in Form

$\mu = 1$ auf ϵ beschränkt. Die Größe Wellen mit ϵ beschränkt

gebildet, so μ mit ϵ abnimmt. Deren Wert

$$\frac{\mu}{\epsilon} = \sqrt{2\epsilon}, \theta_e - \theta_n = \arctan \frac{k}{n} - \arctan 1$$

$$\theta_e - \theta_n = 45^\circ$$

$$e^{-\frac{2\pi x}{\lambda}} \text{ mit } e^{-\frac{2\pi x}{\lambda}} \text{ mit } \frac{d}{dx} = -\frac{2\pi}{\lambda} = -\frac{1}{\lambda}$$

$$\frac{d}{dx} = -\frac{1}{\lambda} = -\frac{1}{c\sqrt{\epsilon}}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\epsilon}} = \frac{1}{5.11 \cdot 10^8} = 0.4 \cdot 10^{-8}, \lambda = 30 \text{ cm}, d = 1.32 \cdot 10^{-3} \text{ cm}$$

d prop $\sqrt{\epsilon}$

$$\text{mit } \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} = 1$$

$$n = \frac{\mu}{2} \left\{ \sqrt{\epsilon^2 + 4\epsilon^2 \epsilon} + \epsilon \right\}$$

$$= \frac{\mu}{2} \left\{ 2\epsilon \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\epsilon^2}{\epsilon^2} \right) + \epsilon \right\}$$

$$= 5\epsilon \left(1 + \frac{\epsilon}{2\epsilon} + \frac{1}{2} \frac{\epsilon^2}{4\epsilon^2} \right)$$

$$\sqrt{a} = \mu e^{i\omega t} = |\mu| \cos \omega t + i |\mu| \sin \omega t$$

$$|\mu| = \mu - n + ik, |\mu| \cos \omega t = \mu - n$$

$$|\mu| \sin \omega t = k$$

$$n = k = \sqrt{\epsilon}$$

$$\lambda = 1.2 \cdot 10^3 \text{ cm}, \tau = \frac{\lambda}{c} = 4 \cdot 10^{-9}$$

$$\epsilon = 5.14 \cdot 10^8, 2\epsilon = 1.028 \cdot 10^9$$

$$1 - r = \frac{2}{1 + 2\sqrt{\epsilon}} = 1.4 \cdot 10^{-2} \text{ auf } 1\%$$

31. Wandr

Dimensionen, Maßsysteme.

Zahlen abstoßend. u. in äquival. Maßsystem
 Beispiel d. Gl. in Diaz, die auf ab gleiche im Abstand 1cm
 durch 1dys multipl. abrupa Gausstypol. Kontext

$$[K] = \frac{[e^2]}{[r^2]} = m l t^{-2}, [e] = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{3}{2}} t^{-1} = [r]_{\text{Koff.}}$$

sein Maßzahl

$$[\epsilon] = \frac{[r]}{[e]} = m^{\frac{1}{2}} l^{-\frac{1}{2}} t^{-1} = [\epsilon], \text{ Ein } \mu \text{ sein } Z \text{ sein}$$

$$[f] = \frac{de}{dt} = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{3}{2}} t^{-2} \text{ Wert Dimension / per } e?$$

$$\int \epsilon dB = \frac{4\pi}{c} f, [c] = \frac{[f]}{[\epsilon][B]} = \frac{m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{3}{2}} t^{-2}}{m^{\frac{1}{2}} l^{-\frac{1}{2}} t^{-1} l}$$

$[c] = l t^{-1}$ Dimension sein Gruppeninvarianz

$$c = 3 \cdot 10^{10} \frac{cm}{sec} = 300\,000 \frac{km}{sec} \text{ Lichtgeschw.}$$

Abstrakt u. Platon., Gruppeninvarianz
 Grund für Maßsysteme, an dem wir uns orientieren
 können.

Flattromagnet. Maßsystem:

$$[\epsilon] = m^{\frac{1}{2}} l^{-\frac{1}{2}} t^{-1}, \mu \text{ sein } Z \text{ sein}, c = 1 \text{ vgl. phys. ein } Z \text{ sein}$$

$$\frac{f}{c} = \frac{f}{cm}, c = \frac{f}{cm}, \text{ für alle Maßsysteme } (\frac{1}{10}, \text{ bzw.})$$

$$[f] = [\epsilon][s] = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{1}{2}} t^{-1}, [f] = \frac{de}{dt}$$

$$[e]_{elm} = [f][t] = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{3}{2}}, \text{ Ein } \mu \text{ sein } Z \text{ sein, prod. Dimension}$$

$$[d] = \frac{[e^2]}{[r^2][\epsilon]}, [\epsilon] = \frac{[e^2]}{[d][r^2]} = \frac{m l}{m l t^{-2} l^2} = l^{-2} t^2 \quad \epsilon_0 = \frac{1}{c^2} \text{ Wert 1}$$

Flattoppad. Maßsystem (indikator wird d. d. Grund für
 bezugsfrei): $[\epsilon] = m^{\frac{1}{2}} l^{-\frac{1}{2}} t^{-1}$, ϵ sind $c=1$ sein Z sein

$$[e] \text{ sind } [f] \text{ ein } \mu \text{ sein}, [\epsilon] = \frac{[f]}{[l]} = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{1}{2}} t^{-2}, [\mu] = \frac{[d]}{[\epsilon]} = m^{\frac{1}{2}} l^{\frac{1}{2}}$$

$$[d] = \frac{[r^2]}{[r^2][\mu]}, [\mu] = \frac{[r^2]}{[d][r^2]} = \frac{m l}{m l t^{-2} l^2} = l^{-2} t^2 \quad \mu_0 = \frac{1}{c^2} \text{ Wert 1}$$

Rationelles Maßsystem (Grosspica, Loonud) geht
 mit Grosspica hervor, indem man die Einsheit
 d. Fl. einm. wieder einstellt, Zehnfachter $\sqrt{4\pi}$ für pica

$|A| = \frac{1}{4\pi} \frac{e^2}{r^2}$, d. h. Einsheit d. Fl. m., die auf ob. Seite
 durch $\frac{1}{4\pi}$ d. h. m. d. h. $e_r = e_g \sqrt{4\pi}$, $\sqrt{4\pi}$ m. d.

$$Q_r = Q_g \sqrt{4\pi}, \quad \mathcal{F}_r = \frac{Q_g}{\sqrt{4\pi}}, \quad \Delta \mathcal{F}_r = -Q_r / \text{Halt}$$

$$\Delta \mathcal{F}_g = -4\pi Q_g, \quad \text{Daher aber } \mathcal{F}_r = \frac{1}{4\pi} \int \frac{Q_r}{r} d\sigma.$$

Über die Differentialformeln 4π pica, tritt in Folge auf.

$$|A| = \frac{1}{4\pi} \frac{e_r^2}{r^2} = \frac{e_g^2}{r^2}, \quad e_r = e_g \sqrt{4\pi}, \quad |A| = \frac{|A|}{|A|} = \frac{e_g}{e_g \sqrt{4\pi}} = \frac{e_g}{\sqrt{4\pi}}$$

$|A| = e|A|$, Einsheit der
 Fl. d. h. die, die durch 1 d. h.
 auf Einsheit d. h. gibt.
 $e_r = \frac{e_g}{\sqrt{4\pi}}$

32. Wüa d n

Elektronengas, Lichtstrahl, Materie (Pulsstrahl)
 Longitudinalwellen, Diel. Medium, Grav.
 (Lichtstrahl, Grav.)

$$\epsilon = \text{konst}, \mu = \text{konst}, \rho = 0, \sigma = 0, \varphi^e = 0 \text{ also } i = 0$$

$$\text{rot } \mathcal{E} = \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}, \text{rot } \mathcal{H} = -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t}, \text{div } \mathcal{E} = 0, \text{div } \mathcal{H} = 0$$

Wir betrachten jetzt einen ebene Wellen, der sich in x-Richtung ausbreitet.
 Die Felder \mathcal{E} und \mathcal{H} sind alle Funktionen von x und t .
 Die Maxwell-Gleichungen lauten dann:
 $\frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial x} = -\frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial t}$, $-\frac{\partial \mathcal{H}_y}{\partial x} = \frac{\partial \mathcal{E}_z}{\partial t}$
 Man betrachtet die Wellen als ebene (longitudinal) Wellen.

$$\begin{aligned} \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{E}_x}{\partial t} &= 0, & -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{H}_x}{\partial t} &= 0 & \frac{\partial \mathcal{E}_x}{\partial x} &= 0 \\ \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial t} &= -\frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial x}, & -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{H}_y}{\partial t} &= \frac{\partial \mathcal{E}_z}{\partial x} & \frac{\partial \mathcal{H}_x}{\partial x} &= 0 \\ \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{E}_z}{\partial t} &= \frac{\partial \mathcal{H}_y}{\partial x}, & -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial t} &= \frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial x} & \frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial x} &= 0 \end{aligned}$$

\mathcal{E}_x und \mathcal{H}_x sind unabhängig von x , d.h. konstant
 überlagertes Feld von einem Ladung oder Strom.
 Auftragspunkt ist nicht, setzen $\mathcal{E}_x = 0, \mathcal{H}_x = 0$.

Zwei Paare von abh. Gruppen, die \mathcal{E}_y und \mathcal{H}_z , sowie \mathcal{E}_z und \mathcal{H}_y koppeln.

$$\begin{aligned} \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial x}, \quad \frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{H}_z}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial x} & \quad \left| \quad \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{E}_z}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}_y}{\partial x}, \quad \frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{H}_y}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{E}_z}{\partial x} \right. \\ \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{E}_y}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{E}_y}{\partial x^2} & \quad \left| \quad \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial^2 \mathcal{E}_z}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{E}_z}{\partial x^2} \right. \end{aligned}$$

$$\mathcal{E}_y = f(x - wt) + g(x + wt), \quad w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$$

$$\mathcal{H}_z = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \{ f(x - wt) - g(x + wt) \}$$

$$-\frac{\mu}{c} \frac{\partial^2 \mathcal{H}_z}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{E}_y}{\partial t} = -\frac{c}{\epsilon} \frac{\partial^2 \mathcal{E}_y}{\partial x^2}$$

$$\frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{E}_z}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{E}_z}{\partial x^2}$$

$$\frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial t} = \text{rot } \mathcal{F}, \quad -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial t} = \text{rot } \mathcal{G}, \quad \text{div } \mathcal{F} = 0, \quad \text{div } \mathcal{G} = 0$$

$$\text{rot rot } \mathcal{F} = \text{grad div } \mathcal{F} - \Delta \mathcal{F} = \frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \text{rot } \mathcal{F}}{\partial t} = -\frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}}{\partial t^2}$$

$$\frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}}{\partial t^2} = \Delta \mathcal{F}, \quad \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{G}}{\partial t^2} = \Delta \mathcal{G}, \quad \text{abw. Null}$$

$$\frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}_x}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{F}_x}{\partial x^2} = 0, \quad \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}_y}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{F}_y}{\partial x^2}, \quad \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}_z}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{F}_z}{\partial x^2}$$

$$\mathcal{F}_x = \text{konst} = 0, \quad \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}_y}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{F}_y}{\partial x^2}, \quad \frac{\epsilon \mu}{c^2} \frac{\partial^2 \mathcal{F}_z}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathcal{F}_z}{\partial x^2}$$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .

Allgemeine Lösung; $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

$$\frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial t} = -\frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial x}, \quad \frac{\epsilon}{c} (-wf' + wg') = -f' - g', \quad \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} (f - g) = f' + g'$$

$$-\frac{\mu}{c} \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial x}, \quad -\frac{\mu}{c} (-wf' + wg') = f + g, \quad \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} (f' - g') = f + g$$

$$\mathcal{F}_y = f_1(x-wt) + g_1(x+wt), \quad \mathcal{F}_z = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \{ f_1(x-wt) - g_1(x+wt) \}$$

$$\mathcal{F}_y = f_2(x-wt) + g_2(x+wt), \quad \mathcal{F}_z = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \{ f_2(x-wt) - g_2(x+wt) \}$$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

$$\mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z = 0 = (\mathcal{F}_y) \text{ d. f. } \mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z$$

$$w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}} \quad \text{Nehmen } \epsilon = 1, \mu = 1, w = c$$

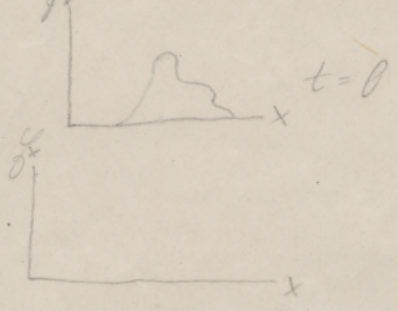
$$\mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z = \frac{\epsilon}{\mu} (\mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z), \quad \mu \mathcal{F}_z = \epsilon \mathcal{F}_y, \quad \mathcal{F}_z = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \mathcal{F}_y$$

$$\text{Produkt bildet die Energie } \Psi w = \frac{1}{8\pi} (\epsilon \mathcal{F}^2 + \mu \mathcal{G}^2) \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$$

$$= \frac{c}{4\pi} \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \mathcal{F}^2 = \frac{c}{4\pi} |\mathcal{F}|^2$$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

Y dass \mathcal{F}_y in \mathcal{F}_y in \mathcal{F}_y



$$\frac{\epsilon}{c} \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial x}$$

$$\frac{\epsilon}{c} (-wf_2 + wg_2) = f_2 + g_2$$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

Mengenerhaltung

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

$$\mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z = \frac{\epsilon}{\mu} (\mathcal{F}_y + \mathcal{F}_z), \quad \mu \mathcal{F}_z = \epsilon \mathcal{F}_y, \quad \mathcal{F}_z = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \mathcal{F}_y$$

$$\text{Produkt bildet die Energie } \Psi w = \frac{1}{8\pi} (\epsilon \mathcal{F}^2 + \mu \mathcal{G}^2) \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$$

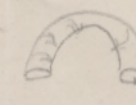
$$= \frac{c}{4\pi} \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} \mathcal{F}^2 = \frac{c}{4\pi} |\mathcal{F}|^2$$

Wir betrachten eine dieser Gleichungen, z. B. die für \mathcal{F}_y .
 Allgemein: $\mathcal{F}_y = f(x-wt) + g(x+wt)$, $w = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$

29. Käu Da

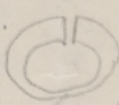
Volumen, verstopfen n Kleidung
+ Konplikation verstopfen können,
die Körner umhüllen. Nur
im Falle $\gamma \neq 0$. Folgt man aus
dieser Idealisierung. In der n verstopfen
Kornfläche, zusammenhängend zu Kopf.
die möglichen verstopfen können, die
Körner umhüllen, die möglich sind, sind
Körner im Falle der Körner. Beispiel $\gamma = 0$
Bemerkung: vielleicht Volumenid.

$V = \text{konst}$, $\text{div } \gamma = 0$
 $\text{rot } \gamma = \frac{4\pi n}{c}$, $\text{rot } \gamma$



$$\int \gamma_s ds = \int \gamma dl = \frac{4\pi n \gamma}{c} \int \gamma = \frac{4\pi n \gamma}{c} \gamma'$$

Legen wir Volumen auf, so sind γ nicht
kleiner, sind γ im Falle von unendlich dünnen
Wand haben (jedoch im Falle nicht, sondern
aber selbst so groß). Ist q unendlich, so ist
 $\int \gamma ds$ der Fall das man die Fläche unendlich
konstant = $4\pi m$, d. h. ein Magnet von beiden
Enden Magnet mit Menge m .

Verstopfen Volumen und Flüssigkeit
Zerlegend, $\gamma = \mu \gamma_0$.  $\text{rot } \gamma = \mu \text{rot } \gamma_0$. $\text{rot } \gamma_0 = \frac{4\pi n \gamma_0}{c}$. $\text{rot } \gamma = \mu \text{rot } \gamma_0$. $\text{rot } \gamma = \mu \frac{4\pi n \gamma_0}{c}$. $\text{rot } \gamma = \frac{4\pi n \gamma \mu}{c(l + \mu s)}$

$$\gamma_0 = \frac{4\pi n \gamma}{c} \frac{\gamma}{l}$$

$$\gamma_0 l + \mu \gamma_0 s = \frac{4\pi n \gamma}{c} \text{unverändert bis auf } \gamma_0$$
$$\gamma_0' = \frac{4\pi n \gamma}{c(l + \mu s)} \quad \gamma_0' = \frac{4\pi n \gamma \mu}{c(l + \mu s)}$$

Die beiden Hauptgleichungen

Für positive Ladung $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} i$
 $\text{div } i = 0$, für negative Ladung $\text{rot } \mathcal{L} = -\frac{4\pi}{c} i$
 für Leuchtstoffstrom + Verschiebestrom $\frac{1}{4\pi c} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$
 Maxwell'sches Gesetz $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} K$, wobei
 $i = i + \frac{1}{4\pi c} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$, $\text{div } i = 0$,
 $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} i + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$ (dynamisches)
 falls $\mathcal{L} = \mathcal{E} \mathcal{L}$, $\text{rot } \mathcal{L} =$

Veränderung Induktionsvermögen
 durch Querschnitt, definiert durch
 Induktionsfluss $\mathcal{L} = \int L_n d\mathcal{L}$ in Abhängigkeit
 von Querschnitt und Leiter $\text{rot } L = 0$
 besteht in Leiter nicht geeignete EMK

$$E^e = \int \mathcal{L}^e d\mathcal{L}, \text{ so fließt Strom } E^e = \mathcal{L} R$$

Wird \mathcal{L} durch den Querschnitt
 E^e auf $\frac{1}{c} \frac{d\mathcal{L}}{dt}$ ab, d.h.
 abfließt in Leiter in Strom, im selben
 und $R \mathcal{L} = -\frac{1}{c} \frac{d\mathcal{L}}{dt} = E^i + E^e$ falls nicht
 nur E^e da

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}^s + \mathcal{L}^e - \mathcal{L}^i$$

$$\int \mathcal{L} d\mathcal{L} = \int \mathcal{L}^s d\mathcal{L} + \int \mathcal{L}^e d\mathcal{L} + \int \mathcal{L}^i d\mathcal{L}$$

$$E^i = \int (\mathcal{L} - \mathcal{L}^e) d\mathcal{L} = -\frac{1}{c} \frac{d}{dt} \int L_n d\mathcal{L}$$

$$= \int \text{rot} \left(\frac{1}{c} \mathcal{L} - \mathcal{L}^e \right) d\mathcal{L} = -\frac{1}{c} \int \frac{\partial L_n}{\partial t} d\mathcal{L}$$

$$\text{rot} (\mathcal{L} - \mathcal{L}^e) = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$$

30. Wieder

Zwei Gleichungen:

$$I \operatorname{rot} \mathcal{E} = \frac{4\pi i}{c} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial t} \quad II \operatorname{rot}(\mathcal{H} - \mathcal{J}^e) = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t}$$

alsb. Name vorgez. (Magnetfeld magnet. Stoff, \mathcal{H}

$\operatorname{div} \mathcal{L} = 0$, $\operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \rho$ vorgez.

$$(\operatorname{div} \mathcal{L} = 0 \text{ folgt aus II: } \operatorname{div} \operatorname{rot}(\mathcal{H} - \mathcal{J}^e) = 0 = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} (\operatorname{div} \mathcal{L}))$$

d.h. $\operatorname{div} \mathcal{L} = \text{konst}$ räumlich und zeitlich $\operatorname{div} \mathcal{L} = 0$
(wir können konst = 0 setzen).

$\operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \rho$, folgt mit Hilfe der Kontinuitätsgleichung mit I.

$$e = \int \rho dv, \text{ Oberflächenstrom } \frac{\partial e}{\partial t} = \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dv = -\int i_n df$$

$$(\text{in räuml. Kov. sk}) = -\int \operatorname{div} i dv, \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} i = 0$$

$$\operatorname{div} \operatorname{rot} \mathcal{H} = 0 = \frac{4\pi}{c} \operatorname{div} i + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div} \mathcal{D} \text{ mit I}$$

$$\text{gibt, } -\frac{4\pi}{c} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{1}{c} \operatorname{div} \mathcal{D} = 0, \operatorname{div} \mathcal{D} - 4\pi \rho = \text{konst} = 0$$

Gleichungen werden durch Lösung mit Hilfe der Maxwell-Gleichungen in \mathcal{E} , \mathcal{D} und \mathcal{H} , \mathcal{J}^e bekannt.

Wir setzen $i = \sigma \mathcal{E}$, $\mathcal{D} = \epsilon \mathcal{E}$, $\mathcal{L} = \mu \mathcal{H}$. Materialgl.

Dies sind 9 Gleichungen, davon die 6 Maxwell, u. $\operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \rho$,
($\operatorname{div} \mathcal{L} = 0$ folgt aus II) zusammen aus 16 Gleichungen.

Materialgl.: Da 3 davon sind, \mathcal{E} , \mathcal{D} , \mathcal{H} , \mathcal{L} sind ebenfalls 16

Gleichungssystem vollständig bestimmt mit
Materialgl. veränderbare. die Werte, auf die hin

Quasigipfel

Gegeben sei geöffn. Quasigipfel $W = \frac{1}{8\pi} \{(\mathcal{E}^2) + \mathcal{H}^2\} dv$

$= \frac{1}{8\pi} (\epsilon \mathcal{E}^2 + \mu \mathcal{H}^2) dv$, für abgepfloppenes

System muß die Ziffern von W auf dem von \mathcal{E}^e gebildeten Gebiet $\frac{dA}{dt}$ einwirken zu jeder Zeit einseitig durchdringbar sein.

Wiss man nun aus Grundgleichungen folgen, daß die elektr. Energie fortging, so sind \mathcal{E}^e fortzuführen, wir können also abgepfloppes System durch \mathcal{E}^e ersetzen. $\frac{dW}{dt} = \frac{dA}{dt} - \mathcal{Q}$

$\frac{dW}{dt} = \frac{1}{4\pi} (\epsilon \mathcal{E} \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t} + \mu \mathcal{H} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}) dv$, Grundgl:

$$\epsilon \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t} = c \operatorname{rot} \mathcal{H} - 4\pi \rho \mathcal{E}, \quad \mu \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t} = -c \operatorname{rot} (\mathcal{E} - \mathcal{E}^e)$$

$$\frac{dW}{dt} = \frac{c}{4\pi} \int (\mathcal{E} \operatorname{rot} \mathcal{H} - \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E} + \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E}^e) dv - \int \rho \mathcal{E} dv$$

$$\mathcal{E} \operatorname{rot} \mathcal{H} - \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E} = -\operatorname{div} [\mathcal{E} \mathcal{H}], \quad \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E}^e = \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E} + \operatorname{div} [\mathcal{E}^e \mathcal{H}]$$

$$\frac{dW}{dt} = \frac{c}{4\pi} (-\operatorname{div} [\mathcal{E} \mathcal{H}]) dv + \frac{c}{4\pi} \int \mathcal{H} \operatorname{rot} \mathcal{E} dv + \frac{c}{4\pi} \int \operatorname{div} [\mathcal{E}^e \mathcal{H}] dv - \mathcal{Q}$$

$$= \frac{c}{4\pi} \int [\mathcal{E} - \mathcal{E}^e, \mathcal{H}]_n d\mathcal{F} + \int (\mathcal{E}^e \rho) dv - \mathcal{Q}$$

$\int \mathcal{H} d\mathcal{F}$ über offene Fläche = 0, $\int (\mathcal{E}^e \rho) dv = 0$ falls $\mathcal{E}^e = 0$

ansonst $\frac{dW}{dt} = -\mathcal{Q}$, falls $\mathcal{E}^e \neq 0$ gibt $\int (\mathcal{E}^e \rho) dv = \frac{dA}{dt}$

das von dem \mathcal{E}^e gebildeten Gebiet. Falls Fläche im Feld gibt $\int \frac{c}{4\pi} [\mathcal{E} - \mathcal{E}^e, \mathcal{H}]_n d\mathcal{F}$ die pro Zeit einwirkende

die Abstrahlung mit Strahlung Quasigipfel $\int \mathcal{H} d\mathcal{F}$.

$$\mathcal{P} = \frac{c}{4\pi} [\mathcal{E} - \mathcal{E}^e, \mathcal{H}]_n \text{ Poynting'scher Vektor}$$

24. Wieder

Compingeophysik Die magnetischen Driftlinien
 Monopole Gebild: $\text{div } \vec{L} = 0, \text{rot } \vec{L} = 0$

d.h. Normalkomponente von \vec{L}_x und Tangentialkomponente von \vec{L}_y

$$|L_1| \cos \alpha_1 = |L_2| \cos \alpha_2 \quad L = \mu I$$

$$|L_1| \sin \alpha_1 = |L_2| \sin \alpha_2, \quad \mu_1 \text{ctg} \alpha_1 = \mu_2 \text{ctg} \alpha_2$$

$\mu_1 : \mu_2 = \text{tg} \alpha_1 : \text{tg} \alpha_2$ genau nach oben

Die stat. Driftlinien mit Ladungsdichte in Grenzfläche

Wieder. linear densit./bzw.

$\frac{4}{c} \cdot R/r \quad |R| \gg Q_0 \quad |r| \gg Q_0$

$\vec{L}_x = \frac{4}{c} \int \frac{[d\eta, \eta]}{r^3}, \quad \vec{L}_y = \frac{4}{c} \int \frac{[d\eta, \text{grad} \frac{1}{r}]}{r^3}$

$\vec{L}_x = \frac{4}{c} \int (d\eta \cdot \frac{x-\xi}{r^3} - d\xi \frac{y-\eta}{r^3})$

$\frac{1}{r^3} = \frac{1}{R^3} + \xi \left(\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r^3} \right) + \dots = \frac{1}{R^3} - \frac{3\xi x}{R^5} - \dots$

$$\vec{L}_x = \frac{4}{c} \int \left(\frac{x-\xi}{R^3} - \frac{3\xi x \xi}{R^5} - \dots \right) d\eta - \frac{4}{c} \int \left(\frac{y-\eta}{R^3} - \frac{3\xi x y}{R^5} - \dots \right) d\xi$$

$$= -\frac{4}{c} \frac{3x\xi}{R^5} \pi Q_0^2$$

$\vec{L}_y = -\frac{4}{c} \frac{3y\xi}{R^5} \pi Q_0^2$

$\vec{L}_z = \frac{4}{c} \int (d\xi \frac{y-\eta}{r^3} - d\eta \frac{x-\xi}{r^3})$

$$= \frac{4}{c} \int \left(\frac{y-\eta}{R^3} - \frac{3\xi x y}{R^5} - \dots \right) d\xi - \frac{4}{c} \int \left(\frac{x-\xi}{R^3} - \frac{3\xi x^2}{R^5} - \dots \right) d\eta$$

$$= \frac{4}{c} \left(-\frac{\pi Q_0^2}{R^3} - \frac{3y^2 \pi Q_0^2}{R^5} \right) - \frac{4}{c} \left(-\frac{\pi Q_0^2}{R^3} - \frac{3x^2 \pi Q_0^2}{R^5} \right)$$

=

$$a = \frac{4}{c} \int \frac{d\phi}{r}, \quad \frac{1}{r} = \frac{1}{R} - \frac{\xi x}{R^3} - \frac{\eta y}{R^3}$$

$$a_x = \frac{4}{c} \int \frac{d\xi}{R} - \frac{\xi x}{R^3} d\xi - \frac{\eta y}{R^3} d\xi = -\frac{4}{c} \frac{y}{R^3} \pi Q_0^2$$

$$a_y = \frac{4}{c} \frac{x}{R^3} \pi Q_0^2$$

$$a_z = 0$$

$$\frac{\partial a_x}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial x} = \frac{4}{c} \pi Q_0^2 \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{x}{R^3} - \frac{y}{R^3} \right) = -\frac{4}{c} \pi Q_0^2 \frac{3xy}{R^5}$$

$$\frac{\partial a_x}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial x} = -\frac{4}{c} \pi Q_0^2 \frac{3yz}{R^5}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y} &= -\frac{4}{c} \pi Q_0^2 \left(\frac{\partial}{\partial x} \frac{x}{R^3} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{y}{R^3} \right) \\ &= -\frac{4}{c} \pi Q_0^2 \left(\frac{1}{R^3} - \frac{3x^2}{R^5} - \frac{1}{R^3} + \frac{3y^2}{R^5} \right) = -\frac{4}{c} \pi Q_0^2 \frac{3y^2 - 3x^2}{R^5} \end{aligned}$$

$$y = \left(\tau u, \text{grad} \frac{1}{r} \right) d\phi = -\tau \int \frac{\partial}{\partial z} \frac{1}{r} d\phi$$

$$\frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z}$$

28. Kina Da

L_n und L_z sind (f. Anfang von L_n)

Querschnitt sind pseudoskalar, d.h. Skalar

Plankosten Querschnitt: $U = \frac{1}{2} \sum \epsilon_i \cdot q_i = \frac{1}{2} \int \varphi \omega \, dV$
 $= \frac{1}{2} \int \varphi \varrho \, dV$ und $U = \frac{1}{8\pi} \int (\nabla \varphi)^2 \, dV = \frac{1}{8\pi} \int \varphi^2 \, dV$

Leistungsdarstellung ist im unvollständigen

$$T = \frac{1}{8\pi} \int (\nabla \varphi)^2 \, dV = \frac{1}{8\pi} \int u \nabla^2 \varphi \, dV$$

Es folgt, da hier keine Magnet. durch L_n

Voraussetzung: $\text{div } L = 0, \nabla \varphi = \text{rot } A$

$$T = \frac{1}{8\pi} \int (\nabla \varphi \cdot \text{rot } A) \, dV$$

$\text{div} [A \nabla \varphi] = \nabla \varphi \cdot \text{rot } A - A \cdot \text{rot } \nabla \varphi$, dann ist

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial x} (A_y \nabla_z \varphi - A_z \nabla_y \varphi) + \frac{\partial}{\partial y} (A_z \nabla_x \varphi - A_x \nabla_z \varphi) + \frac{\partial}{\partial z} (A_x \nabla_y \varphi - A_y \nabla_x \varphi) \\ &= \nabla_x \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) + \nabla_y \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \nabla_z \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \\ &= A_x \left(\frac{\partial \nabla_z \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \nabla_y \varphi}{\partial z} \right) - \end{aligned}$$

$$T = \frac{1}{8\pi} \int \text{div} [A \nabla \varphi] \, dV + \frac{1}{8\pi} \int (A \cdot \text{rot } \nabla \varphi) \, dV$$

$$= \frac{1}{8\pi} \int [A \nabla \varphi] \, dV + \frac{1}{8\pi} \int (A \cdot \frac{4\pi i}{c}) \, dV$$

$$\text{mit } \frac{1}{c} \int [A \nabla \varphi] \, dV \quad T = \frac{1}{2c} \int (A \cdot i) \, dV \text{ und } \frac{1}{2} \int \varphi \varrho \, dV$$

Leistung für A ist später mit L_n zu vergleichen

Das gleiche gilt für pseudoskalar, d.h. Skalar

$$K = \frac{1}{8\pi} \int \{ 2 \nabla \varphi (\nabla \cdot u) - u (\nabla^2 \varphi) \} \, dV$$

$$A_y = \frac{1}{8\pi} \int \{ 2 \nabla_y \varphi (\nabla \cdot u) - u_y (\nabla^2 \varphi) \} \, dV$$

$$= \frac{1}{8\pi} \int \{ 2 \nabla_y \varphi \nabla \cdot u - u_y \nabla^2 \varphi \} \, dV$$

$$= \frac{1}{4\pi} \int \{ \text{div} (\nabla_y \varphi) u - \nabla^2 (\nabla_y \varphi) u \} \, dV$$

$$\text{div} (\nabla_y \varphi) u = u \cdot \text{grad} (\nabla_y \varphi) + (\nabla_y \varphi) \text{div } u$$

$$\text{grad}(\eta \zeta) = (\eta \text{ grad} \zeta) + [\eta \text{ rot} \zeta]$$

$$\mathcal{L} \text{ grad}(\eta \zeta) = \mathcal{L}(\eta \text{ grad} \zeta) + \mathcal{L}[\eta \text{ rot} \zeta]$$

$$\text{Then if } \mathcal{L}(\eta \text{ grad} \zeta) = \frac{1}{2} \text{div}(\eta \zeta \mathcal{L}) \text{ n/p}$$

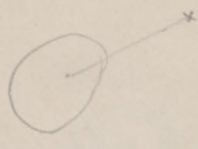
$$\text{div}(\eta \zeta \mathcal{L}) - \frac{1}{2} \text{div}(\eta \zeta \mathcal{L}) = \mathcal{L}[\eta \text{ rot} \zeta]$$

$$= \eta [\text{rot} \zeta, \mathcal{L}] = \eta \left[\frac{4\pi i}{c}, \mathcal{L} \right]$$

$$\mathcal{K} \eta = \frac{1}{4\pi} \int \eta \left[\frac{4\pi i}{c}, \mathcal{L} \right] dv$$

$$\mathcal{K} = \int \left[\frac{i}{c}, \mathcal{L} \right] dv$$

25. Wieder



Äquipotential ungleichförmiger Körper

$$\varphi = - \int (M \text{ grad } \frac{1}{r}) dV = - \int (M_x \frac{\partial}{\partial x} + M_y \frac{\partial}{\partial y} + M_z \frac{\partial}{\partial z}) dV$$

$$\varphi_x = - \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \int (M_x \frac{\partial^2}{\partial x^2} + M_y \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + M_z \frac{\partial^2}{\partial x \partial z}) dV$$

$$- M_x \frac{\partial^2}{\partial x^2} - M_y \frac{\partial^2}{\partial y^2} - M_z \frac{\partial^2}{\partial z^2} = M_x \Delta \frac{1}{r} = 0$$

Integration von φ geht über Nullpunkt, Differentiation auf Nullpunkt
 $\Delta \frac{1}{r} = 0$ ($\Delta \varphi = 0$)

$$\varphi_x = \int \left\{ \frac{\partial}{\partial y} (M_y \frac{\partial}{\partial x} - M_x \frac{\partial}{\partial y}) - \frac{\partial}{\partial z} (M_x \frac{\partial}{\partial z} - M_z \frac{\partial}{\partial x}) \right\} dV$$

$[\text{grad } \frac{1}{r}, M]_z$ $[\text{grad } \frac{1}{r}, M]_y$

$$\varphi_x = \int \text{rot}_x [\text{grad } \frac{1}{r}, M] dV$$

$$\varphi = \text{rot} \int [\text{grad } \frac{1}{r}, M] dV$$

rot auf Nullpunkt
bezüglich

$$A = \int [\text{grad } \frac{1}{r}, M] dV \quad \text{damit } \varphi = \text{rot } A$$

Das folgende Doppelpfeil $M dV = r u dV$

$$\text{bzw. } A = \int r [\text{grad } \frac{1}{r}, u] dV$$

Wie dieses Ausdruck für A in ein Integral über die Randkurven des Doppelpfeils einzusetzen und Hilfe der Vektorpotenzial, müssen wir einen Platonen Ausdruck bilden, da wir diesen in den Vektorpotenzial einsetzen können. $\int \text{grad } \frac{1}{r} \cdot r u dV = \int \text{rot}_x \varphi dV$
 damit multiplizieren wir, abrupfen bei der Ableitung, der Vektorpotenzial φ zu, A hat, und den Vektor φ .

$$A_{\varphi} = \int r [\varphi, \text{grad } \frac{1}{r}, u] dV = \int r u [\varphi, \text{grad } \frac{1}{r}] dV$$

$$A_{\varphi} = \int r [\varphi, \text{grad } \frac{1}{r}]_n dV$$

$$[\varphi, \text{grad } \frac{1}{r}]_x = \varphi_y \frac{\partial}{\partial z} - \varphi_z \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial \varphi_y}{\partial z} - \frac{\partial \varphi_z}{\partial y} = \text{rot}_x \frac{\varphi}{r}$$

$$A_{\varphi} = \int r \text{rot}_x \frac{\varphi}{r} dV = \int \frac{\varphi}{r} db, \quad A = \int \frac{db}{r} = + \int \text{rot}_x \frac{\varphi}{r} dV$$

$r = \frac{R}{c}$, $A = \frac{R}{c} \int \frac{db}{r}$ wie oben, bis auf den Faktor μ , weil für ungleichförmigen, dass φ nicht von Homogenität voraussetzt, dagegen hier ungleichförmigen Körper sein soll.

Einfluss μ

Wir haben jetzt folgende Differentialgleichung
für das von \vec{a} erzeugte Magnetfeld.

$$\text{Licht-Vektor: } \vec{g} = \frac{1}{c} \int \frac{[\text{rot } \vec{a}, \vec{r}]}{r^3}$$

$$\vec{g} = \frac{1}{\mu} \text{rot } \vec{a}, \quad \vec{a} = \frac{\mu}{c} \int \frac{[\text{div } \vec{v}]}{r} = \frac{1}{c} \int \frac{d\vec{b}}{r}$$

$$\vec{g} = -\text{grad } \varphi, \quad \varphi = \frac{1}{c} \int (\text{grad } \frac{1}{r}, \vec{v}) dt$$

Wir haben ferner abgeleitet

$$\int \vec{g}_1 ds = \frac{4\pi \vec{I}}{c}, \quad \text{rot } \vec{g}_1 = \frac{4\pi \vec{i}}{c}, \quad \text{div } \vec{g}_1 = 0$$

Leichter Verschiebung zeigen wir auf bei variablen
 μ ist gültig, wenn μ unabhängig von \vec{a} ist,
nicht für fortwährend. Können wir nun auch Magnet

Wir können diese Verschiebung benutzen, wenn
wir voraussetzen, dass \vec{g} wie früher unter der
von \vec{a} oder von M (permanente oder magnetisier-
bare) wie vorher Magnetfeld mit \vec{a} verhalten.

Dann können wir auf das Feld \vec{g} in \vec{a} durch
Zerlegen mit \vec{g}_1 von \vec{a} und \vec{g}_2 von M .

$$\text{rot } \vec{g} = \text{rot } \vec{g}_1 + \text{rot } \vec{g}_2, \quad \text{rot } \vec{g}_1 = \frac{4\pi \vec{i}}{c}$$

$$\text{rot } \vec{g}_2 = -\text{rot grad } \varphi = 0, \quad \varphi = \int (\text{grad } \frac{1}{r}, \vec{v}) dt$$

$$\text{also rot } \vec{g} = \frac{4\pi \vec{i}}{c}$$

$$\vec{g} = \vec{g}_1 + 4\pi M = \vec{g}_1 + \vec{g}_2 + 4\pi M$$

$$\text{div } \vec{g}_1 = \text{div rot } \vec{a} = 0$$

$$\text{div } \vec{g}_2$$

26. Kauda

(Orbit) Variable μ

Allgemein wird $\mathcal{L} = \mathcal{L}_1 + \mathcal{L}_2$ sein, wobei \mathcal{L}_1 vom Strom \mathcal{J}_1 und \mathcal{L}_2 vom \mathcal{M} herrührt. Das \mathcal{L}_1 kann zur Doppellösung von \mathcal{L} in Verteilung zusammen.

$\mathcal{L}_1 = \text{rot } \mathcal{A}, \mathcal{A} = \frac{1}{c} \int \frac{i d\mathbf{v}}{r}$ $\mathcal{M} = 4\pi \int \frac{\mathcal{J}}{r^2} d\mathbf{v}$

$\mathcal{L}_2 = -\text{grad } \varphi, \varphi = + \int (\mathcal{M}, \text{grad}_q \frac{1}{r}) d\mathbf{v}$

Grenzfällen unabhängig $\varphi = - \int \frac{\text{div } \mathcal{M} d\mathbf{v}}{r^2}$

$-\text{div } \mathcal{M} = \mathcal{L}'_m, \text{div } \mathcal{L}_2 = 4\pi \mathcal{L}_m = -\text{div } 4\pi \mathcal{M}$

$\text{div } \mathcal{L}_1 = 0, \text{div}(\mathcal{L}_2 + 4\pi \mathcal{M}) = 0, \text{div } \mathcal{L} + 4\pi \mathcal{M} - \text{div } \mathcal{L} = 0$

$\text{div } \mathcal{L} = 0, \text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} i$ wegen $\text{rot } \mathcal{L}_2 = \text{rot grad } \varphi = 0$

Spezielle Doppellösung:

1) mit skalarem Potential
 Hier legen wir die Doppellösung in Form eines Stroms, die wir als Linien vorordnen, vorbestimmen können. Dann ist nur $\mathcal{L}_1 = -\text{grad } \varphi$ Doppellösung.

Dann statt $\mathcal{L}_1 = \text{rot } \mathcal{A}, \mathcal{A} = \frac{1}{c} \int \frac{d\mathbf{b}}{r}$ können

wir dann setzen $\mathcal{A} = \frac{1}{c} \int [\text{grad}_q \frac{1}{r}, u] d\mathbf{v}$

und statt dessen $\mathcal{L}_1 = -\text{grad } \varphi, \varphi = \frac{1}{c} \int (u, \text{grad}_q \frac{1}{r}) d\mathbf{v}$

Hier haben also $\mathcal{L} = \mathcal{L}_1 + \mathcal{L}_2 = -\text{grad } \varphi$

$\varphi = \frac{1}{c} \int (u, \text{grad}_q \frac{1}{r}) d\mathbf{v} + \int (\mathcal{M}, \text{grad}_q \frac{1}{r}) d\mathbf{v}$

2) mit Vektorpotential: (2 Potentiale: 1) Strom \mathcal{J} und die \mathcal{L} Gebiete mit \mathcal{L} Strom 2) \mathcal{L} Strom \mathcal{J} (in \mathcal{L})

$\mathcal{L}_1 = \text{rot } \mathcal{A}, \mathcal{A} = \frac{1}{c} \int \frac{i d\mathbf{v}}{r}$

$\mathcal{L}_2 = -\text{grad } \varphi, \varphi = \int (\mathcal{M}, \text{grad}_q \frac{1}{r}) d\mathbf{v}$ Strom \mathcal{J}

$\mathcal{L}_2 = \text{rot } \mathcal{B}, \mathcal{B} = \int [\mathcal{M}, \text{grad}_q \frac{1}{r}] d\mathbf{v}$

Also $\mathcal{L} = \mathcal{L}_1 + \mathcal{L}_2 = \text{rot } \mathcal{A}, \mathcal{A} = \frac{1}{c} \int \frac{i d\mathbf{v}}{r} + \int [\mathcal{M}, \text{grad}_q \frac{1}{r}] d\mathbf{v}$

$\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} i, \text{div } \mathcal{L} = 0$ allgemeine Doppellösung

Gedul' annehmen Polarisieren mit dv nicht
 ein Dipol mit Moment $M dv$. Kann Dipol
 können werden an die Stelle d der Dipole
 abgebaut d und Moment $u dv$ annehmen, das ja wegen
 Doppelpolmoment $M dv = u dv = M dv$ folgt.
 Und stellt Dipol wieder an seine Stelle
 Doppelpolmoment, d d aber an die Stelle
 von $M dv$ d Doppelpolmoment, wobei d d gewirkt
 ist, dass $\frac{d}{c} = \tau = \frac{M dv}{u dv} = \frac{M}{u} dl$ ist.

Linear Strom: $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi}{c} i$
 die $\mathcal{L} = 0$, $\mathcal{L} = \mathcal{L} + 4\pi M$

$\text{rot } \mathcal{L} = \frac{4\pi i'}{c} = \text{rot } \mathcal{L} + 4\pi \text{rot } M$

$\frac{4\pi i'}{c} = \frac{4\pi i}{c} + 4\pi \text{rot } M$, $i' = \frac{i}{c} + \text{rot } M$

Wenn $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{1}{c} \int \frac{i' dv}{r} + \int [\bar{M}, \nabla \frac{1}{r}] dv$
 dann $\text{rot } \mathcal{L} = \frac{1}{c} \int \frac{i' dv}{r} + \int \frac{\text{rot } M dv}{r}$ (*)

sodass $\mathcal{L} = \frac{1}{c} \int \frac{i' dv}{r}$ wird.

Nehmen wir $\mathcal{L} = u \mathcal{L}$, dann

$\frac{4\pi i'}{c} = \text{rot } u \mathcal{L} = u \frac{4\pi i}{c} + [\text{grad } u, \mathcal{L}]$

dann ist $\text{rot } u \mathcal{L} = u \text{rot } \mathcal{L} + \frac{c}{u} \frac{\partial u}{\partial y} - \frac{c}{u} \frac{\partial u}{\partial z}$

also $i' = u i + \frac{c}{4\pi} [\text{grad } u, \mathcal{L}]$

$i' \neq 0$ so außer Strom und u sind

$\mathcal{L} = \frac{1}{c} \int \frac{i' dv}{r} = \frac{1}{c} \int \frac{u i dv}{r} + \frac{1}{4\pi} \int \frac{dv}{r} [\nabla u, \mathcal{L}]$

wenn für $u = \text{const}$ in $\mathcal{L} = \frac{u}{c} \int \frac{i dv}{r}$ über.

Für $u = \text{const}$ \mathcal{L} \mathcal{L} \mathcal{L}
 Strom \mathcal{L} \mathcal{L} \mathcal{L}
 \mathcal{L} \mathcal{L} \mathcal{L}
 \mathcal{L} \mathcal{L} \mathcal{L}

(*) $\int [\bar{M}, \nabla \frac{1}{r}] dv = \int \frac{\text{rot } M}{r} dv - \int \text{rot } \frac{M}{r} dv$

wegen $\text{rot } \frac{M}{r} = \frac{1}{r} \text{rot } M - [\bar{M}, \nabla \frac{1}{r}]$

$\int \text{rot } \frac{M}{r} dv = \int \frac{M_{\perp} dv}{r} = 0$ für ∞ ferner \mathcal{L}

also $\int [\bar{M}, \nabla \frac{1}{r}] dv = \int \frac{\text{rot } M}{r} dv$

Magnetstatik: Magnetostatik umfasst die
Elektrostatik. Man unterscheidet zwischen
Magnetostatik und Magnetodynamik.
Magnetostatik befasst sich mit den
Magnetfeldern, die durch stromlose
Magnete erzeugt werden.
Magnetodynamik befasst sich mit den
Magnetfeldern, die durch stromführende
Leitungen erzeugt werden.
Die Grundgesetze der Magnetostatik
sind das Biot-Savart-Gesetz und das
Ampere'sche Gesetzes.

q = \int \rho dv, \phi = \int \frac{\rho}{r} dv, \vec{E} = -\text{grad} \phi
\phi = \int \frac{\rho}{r} dv = \int \frac{\rho}{r^2} r^2 dv = \int \frac{\rho}{r^2} r^2 d\Omega r = \int \rho r d\Omega
\phi = \int \rho r d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega

\phi = \int \frac{\rho}{r} dv = \int \frac{\rho}{r^2} r^2 dv = \int \frac{\rho}{r^2} r^2 d\Omega r = \int \rho r d\Omega
\phi = \int \rho r d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega

\phi = \int \rho r d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega

\phi = \int \rho r d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega

\phi = \int \rho r d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega = \int \rho r^2 d\Omega

$\text{div } \mathcal{L} = 0, \text{ div } \mathcal{I} = 0$
 $\text{rot } \mathcal{I} = 0, \text{ rot } \mathcal{L} = 0$

23 Käu Da

$= -\frac{4}{c} \int [db, \text{grad } \frac{1}{r}]$

$\text{dann ist } \text{grad } \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \nabla r$

$= -\frac{x-\xi}{r^3} \text{ also } \text{grad } \frac{1}{r} = -\frac{\mathcal{L}}{r^3}$

Es ist nicht genau die übliche Definition, wie das
 ist, man sagt $\mathcal{L} = u \mathcal{I}$ mit \mathcal{I} ist
 Kolonisation gibt es $\mathcal{L} = u \mathcal{I}$ mit \mathcal{I} ist $\mathcal{L} = u \mathcal{I}$

Die mon- sind in einem gewissen Sinne ist $\mathcal{M} = \mathcal{K} \mathcal{I}$
 also $\mathcal{L} = \mathcal{I} + 4\pi \mathcal{M} = (1 + 4\pi \mathcal{K}) \mathcal{I} = u \mathcal{I}, u = 1 + 4\pi \mathcal{K}$
 Kugel \mathcal{M} ist in einem gewissen Sinne

Zuspänpassung \mathcal{I} ist in einem gewissen Sinne
 Länge \mathcal{I} ist $\mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist
 \mathcal{I} ist $\mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist

$\mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist

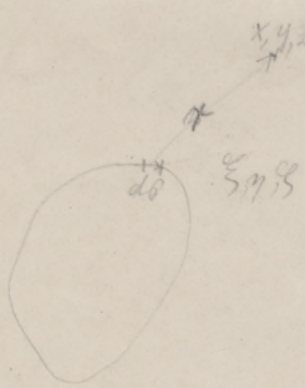
$\int \mathcal{I} ds \neq 0$, falls \mathcal{I} ist in einem gewissen Sinne

\mathcal{I} ist $\mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist

$\int \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds = \frac{4}{c} \int \frac{\cos \varphi}{r^2} ds$, die \mathcal{I} ist

$|\mathcal{I}| = \frac{4}{c} \frac{1}{r_0} \int \cos \varphi d\varphi = \frac{4}{c} \frac{1}{r_0} \left| \sin \varphi \right|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{8}{c} \frac{1}{r_0}$

$\int \mathcal{I} ds = \frac{8}{c} \frac{1}{r_0} 2\pi r_0 = \frac{16\pi}{c} \neq 0$



Also \mathcal{I} ist in einem gewissen Sinne $\mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$

$\mathcal{A} = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist

$\mathcal{A}_x = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3} ds$, die \mathcal{I} ist

$\text{rot } \mathcal{A} = \frac{\partial \mathcal{A}_y}{\partial x} - \frac{\partial \mathcal{A}_x}{\partial y} = \frac{4}{c} \int \left(\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r} d\eta - \frac{\partial}{\partial y} \frac{1}{r} d\xi \right)$

$= \frac{4}{c} \int [\text{grad } \frac{1}{r}, db] = -\frac{4}{c} \int [db, \text{grad } \frac{1}{r}]$

$\mathcal{I} = \frac{1}{u} \text{rot } \mathcal{A} = -\frac{4}{c} \int [db, \text{grad } \frac{1}{r}] = \frac{4}{c} \int \frac{[db, \mathcal{I}]}{r^3}$

$\text{div } \mathcal{I} = 0, \text{ div } \mathcal{L} = 0$

$\mathcal{I}_x = \frac{\partial \mathcal{I}_y}{\partial y} - \frac{\partial \mathcal{I}_y}{\partial z}, \mathcal{I}_y = \frac{\partial \mathcal{I}_z}{\partial z} - \frac{\partial \mathcal{I}_z}{\partial x}, \mathcal{I}_z = \frac{\partial \mathcal{I}_x}{\partial x} - \frac{\partial \mathcal{I}_x}{\partial y}$

$\text{div } \mathcal{I} = \frac{\partial \mathcal{I}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathcal{I}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathcal{I}_z}{\partial z} = 0$

$\text{Min } \text{grad } \text{div } \mathcal{I} = \frac{4}{c} \int \left(\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r} d\xi + \frac{\partial}{\partial y} \frac{1}{r} d\eta + \frac{\partial}{\partial z} \frac{1}{r} d\xi \right)$

$= \frac{4}{c} \int (\text{grad } \frac{1}{r}, db) = -\frac{4}{c} \int \left(\frac{\partial}{\partial \xi} \frac{1}{r} d\xi + \frac{\partial}{\partial \eta} \frac{1}{r} d\eta + \frac{\partial}{\partial z} \frac{1}{r} d\xi \right)$

$= -\frac{4}{c} \int d \frac{1}{r} = 0$ für \mathcal{I} ist in einem gewissen Sinne

Wir wollen jetzt auf ein flaches von Leiter vorliegen
 dann wird mit $\oint \mathcal{G}_s ds = i d\sigma$, also $\mathcal{G} = \frac{1}{c} \int \frac{i d\sigma}{r^2}$

24. Kreis

und $A = \frac{\mu}{c} \int \frac{i d\sigma}{r}$

gebau zuppen $\oint \mathcal{G}_s ds \neq 0$, konstant! Nach Wahl
 $\oint \mathcal{G}_s ds = \int \text{rot } \mathcal{G} d\mathcal{f}$. Müssen also $\text{rot } \mathcal{G}$ konstant

$\text{rot } \mathcal{G} = \frac{1}{\mu} \text{rot rot } A$
 $\text{rot}_x A = \frac{\partial A_y}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial y}$, $\text{rot}_y A = \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x}$, $\text{rot}_z A =$

$\mu \text{ rot } \mathcal{G} = \frac{\partial \text{rot}_y A}{\partial x} - \frac{\partial \text{rot}_x A}{\partial y}$
 $= \frac{\partial^2 A_x}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 A_z}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 A_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A_y}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 A_z}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 A_z}{\partial z^2}$
 $= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \right) - \Delta A_z$

$\mu \text{ rot } \mathcal{G} = \text{grad div } A - \Delta A = -\Delta A$ wegen $\text{div } A = 0$

$A_x = \frac{\mu}{c} \int \frac{i_x d\sigma}{r}$ gleiches wie mit $\mathcal{G} = \int \frac{e d\sigma}{r}$ folgt

$\Delta \mathcal{G} = 4\pi \mathcal{G}$, folgt für $\Delta A_x = \frac{4\pi i_x}{c}$ auf $\Delta A = \frac{4\pi i}{c}$

$\text{rot } \mathcal{G} = \frac{1}{\mu} \text{rot rot } A = -\frac{1}{\mu} \Delta A = \frac{4\pi i}{c}$

$\oint \mathcal{G}_s ds = \int \text{rot } \mathcal{G} d\mathcal{f} = \frac{4\pi}{c} \int i_n d\mathcal{f} = \frac{4\pi I}{c}$

$\text{rot } \mathcal{G} = \frac{4\pi}{c} i$ allgegenwärtig

\mathcal{G} ist $\text{grad } \mathcal{G}$. Wenn wir aber durch einen zylindrischen
 Leiter als Grenzfläche wählen und festlegen,
 dass wir durchführbar, ist $\oint \mathcal{G}_s ds = 0$ und \mathcal{G} -gradig.
 Wie muss \mathcal{G} sein? \mathcal{G} muss beim Durchdringen
 des Leiters $\oint \mathcal{G}_s ds = \frac{4\pi I}{c}$ sein, d.h. es muss Doppelfeld
 mit $\mathcal{G}_1 - \mathcal{G}_2 = 4\pi I = \frac{4\pi I}{c}$, also μI pro Leiter
 eintritt. Ginge wir von Kreis über ab. Um aufzuzeigen
 dass \mathcal{G} durchführbar vom Moment $\tau = \frac{I}{c}$ pro cm² halbfeldig das Feld
 durch den Leiter geht, wollen wir zeigen, dass es möglich
 ist, ein solches \mathcal{G} zu finden, dass man die von innen
 des Leiter durchdringende \mathcal{G} durch abgeleitet auf als $\text{rot } A$
 darstellen kann:

$$\zeta = -\text{grad } \varphi, \quad \zeta = -\int (\mathcal{M} \text{grad } \frac{1}{r}) dv$$

$$\zeta_x = -\frac{\partial \zeta}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\mathcal{M}_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \dots \right) dv$$

$$= \int \left(\mathcal{M}_x \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \dots \right) dv$$

$$\zeta_x = \text{rot}_x \int [\text{grad } \frac{1}{r}, \mathcal{M}] dv, \quad \mathcal{A} = \int [\text{grad } \frac{1}{r}, \mathcal{M}] dv$$

lineare Form

$$\mathcal{M} dv = \tau u d\mathcal{f}, \quad \mathcal{A} = \tau \int [\text{grad } \frac{1}{r}, u] d\mathcal{f}$$

Gebiete gepropft, das im stationären Zustand
 $\varphi = -\text{grad } \varphi$. Dabei ist in der $\varphi = \lim_{e \rightarrow 0} \frac{R}{e}$ die
 von elektrostatischer Feld, konstant
 gleichmäßig im Inneren. Man kann sich leicht
 aber auf andere Weise denken, z. B. man würde
 Stromfluss gepropfen, diese metallischen Drähte
 nennt man eingezogene Drähte. Das ist so, wenn
 wird man in der Masse mit diesen Drähten gepropft.
 Man versteht man unter φ die Spannung auf die
 gleichmäßig wachsende Draht: $\varphi = \varphi^s + \varphi^e$. Diese
 dieses Ansatzes in der Voraussetzung, dass $\Delta \varphi = 0$ gilt.
 Man nimmt Potential ableitbar ist im allgemeinen
 unter φ^s . dagegen gilt $i = \sigma \varphi$ und $Q_0 = i \varphi - \sigma \varphi^e$
 $i = \sigma(\varphi^e + \varphi^s)$, $\varphi^s = -\varphi^e + \frac{1}{\sigma} i = -\text{grad } \varphi$
 Längs der Leiter, Leitlinie b , $\varphi^s = -\frac{\partial \varphi}{\partial s}$
 $i = \frac{\varphi}{R}$, also $\int \varphi^s ds = \varphi_1 - \varphi_2 = \frac{\varphi}{R} \int ds - \int \varphi^e ds$
 $\varphi_1 - \varphi_2 = \varphi R - E^e$. Man bezeichnet E^e als
 elektromotorische Kraft, wobei man ab die diesen
 spannung φ \times R $=$ Potenzial hat. Will man
 einen geschlossenen Stromkreis, so wird $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$
 und $E^e = \varphi R$

Man will man in einem geschlossenen Leiter
 weil man $E^e \neq 0$ will. Nur dann wenn $\varphi \neq 0$.
 dagegen kann man einen eingeschlossenen Leiter
 $E^e \neq 0$ sein man im elektrostatischen Fall $\varphi = 0$.
 Man ist im Inneren nicht geschlossen Leiter
 $\varphi^e = 0$. Nur an der Grenzfläche $\varphi^e \neq 0$.
 Will man $\int \varphi^e ds = E^e$, so kann man die
 nicht befallen, falls man mit der Größe der Grenzfläche
 zu Null übergehen. Dann wird $R = 0$ und mit $\varphi_1 - \varphi_2 = \varphi R - E^e$
 folgt $E^e = \varphi_1 - \varphi_2$, d. h. die eingezogene EMK
 man Potentialabspannung an der Grenze. Man stellt

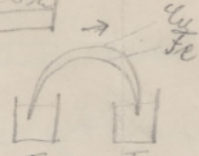
} 2
} 1

wir für sie zeigen, daß wir einen Stoppelpfiff ein
 Potentiellspannung zeigen. Dies können wir in zwei
 also so vorstellung, daß die eingewandte Kräfte ein
 Stoppelpfiff zeigen, und die mol. G. durch die
 diesen Beobachtung zeigt, daß diese Vorstellung ^{aus} ~~aus~~
 beweist ist. (Doubelspannung, 2a tu, Elektrotonus)
 Hierfür zeigen, daß für Leiter in der Klasse der
 Graph der Voltmeter Spannungsbau ist, d. h.
 $E_{12} + E_{23} + \dots + E_{n1} = E^e = 0$. In einem ^{geschlossenen} ~~geschlossenen~~ ^{Strom} ~~Strom~~
 fließt kein Strom, da $E^e = \mathcal{G} R$. Nur falls
 Leiter in der Klasse ^{verfügen} ~~verfügen~~, ist $E^e \neq 0$, und
 dann kann man $\mathcal{G} \neq 0$ sein, und $\mathcal{G} R = E^e$.
 Nach $\mathcal{G} = \mathcal{G} R = \mathcal{G} E^e$. Es wird also ^{ständig} ~~ständig~~
 können unterhalb auf Kosten ^{spezifische} ~~spezifische~~ ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~
 Es gibt zu dieser Stelle, in dem man man die ^{von} ~~von~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~
 EMK nicht im Grenzfall ^{idealisiert} ~~idealisiert~~ ^{von} ~~von~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~
^{ideale} ~~ideale~~ ^{Verhältnisse} ~~Verhältnisse~~ ^{aus} ~~aus~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~
^{besteht} ~~besteht~~ ^{die} ~~die~~ ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~
 Nicht zu sein (diffusibel, ^{abnehmend} ~~abnehmend~~, ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~
 Felder, ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~, ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~ ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~
 \mathcal{G}_{12} : ^{bedeutet} ~~bedeutet~~ ^{man} ~~man ^{die} ~~die ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den ^{von} ~~von~~
 ist ein ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~ ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~ ^{Strom} ~~Strom~~ ^{ab} ~~ab~~
 Bibliothek.
 \mathcal{G}_{12} : ^{bedeutet} ~~bedeutet ^{man} ~~man~~ ^{die} ~~die~~ ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~
 da \mathcal{G}_{12} ^{bedeutet} ~~bedeutet~~ ^{man} ~~man~~ ^{die} ~~die~~ ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~~~~~~~~~

da \mathcal{G}_{12} ^{bedeutet} ~~bedeutet~~ ^{man} ~~man~~ ^{die} ~~die~~ ^{Leitfähigkeit} ~~Leitfähigkeit~~ ^{zu} ~~zu~~ ^{den} ~~den~~ ^{von} ~~von~~

21. Wärme

Thermoelektrizität:



Wärmegewinn? Warum? $T_1 > T_2$ kühlte sich ab, kalte wurde wärmer. Bei Temperaturdifferenz in ungleicher gerichteter Richtung, Potentialdifferenz. $Q_1 - Q_2 = A$.

$$\frac{Q_1}{T_1} = \frac{Q_2}{T_2}, \frac{Q_1 - Q_2}{T_2} = \frac{Q_1}{T_1} - \frac{Q_2}{T_2}, E \cdot n \cdot A = Q_1 - Q_2 = T_1 \frac{Q_2}{T_2} - Q_2$$

d.h. bei konst. T_2 , also auf Q_2 umgekehrt $= (T_1 - T_2) \frac{Q_2}{T_2}$
 $E \sim T_1 - T_2$ sein. Heißer der Fall. Ausnutzung von Potentialdifferenz, Kette besteht aus zwei ungleichen Metallen. Schließt man einen Draht mit ungleicher Temperatur, so wird Wärme ausstrahlt oder absorbiert in einer bestimmten Richtung, dann bei ungleicher Temperatur wird Stromfluss in die gleiche Richtung. Die Stromkraft entspricht EMK bei Kontakt von ungleichen Metallen. Die gleiche Metalle ist besser, weil man sie nicht aufpassen (Launderie).

Abflussabhängigkeit

In geschlossenen Systemen ist die Kontinuität für alle Ladungen gleich. Nach dem Gesetz der Erhaltung der Ladung sind die Ladungen in einem System $\int \rho_n d\tau$ über geschlossenen Strom = 0. Nach Gauss div $i = 0$, $i_n + i_{nc} = 0$, $i_n = 0$ nur Grenzstrom. Ladung in Elektroden. Bei nicht stationären Stromen wird $-\int i_n d\tau = \frac{d}{dt} \int \rho_n d\tau$ die Zunahme der Ladung in dem sonst ungeschlossenen System. Man ist $e = \int \rho_n d\tau$

- weil man die Ladungen nicht messen kann

$$\text{div} \int i_n d\tau = - \text{div} i = - \int \frac{\partial \rho_n}{\partial t} d\tau, \frac{\partial \rho_n}{\partial t} + \text{div} i = 0$$

$$\text{Kontinuitätsgleichung d. Ladungsträger mit: } \int \rho_n d\tau = - \int \text{div}(\epsilon \cdot E) d\tau = \frac{d}{dt} \int \rho_n d\tau, \text{div}(\epsilon \cdot E) + \frac{\partial \rho_n}{\partial t} = 0, i = \epsilon \cdot \nabla \phi$$

$$\text{Umformung: } \epsilon \cdot \nabla \epsilon = \text{div} \epsilon, \frac{\partial \epsilon}{\partial t} = \frac{1}{4\pi} \text{div} \frac{\partial \mathcal{J}}{\partial t}$$

$$\text{div} \left(i + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial \mathcal{J}}{\partial t} \right) = 0 = \text{div} x, \text{ Stromstrom}$$

$$x = i + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial \mathcal{J}}{\partial t} \text{ Quellstrom. Liniendivergenz}$$

$$\mathcal{J} = \frac{de}{dt}, \text{ Abflussabhängigkeit Strom im Platten } \int i_n d\tau = 4\pi e, \mathcal{J} = \frac{1}{4\pi} \int \frac{\partial i_n}{\partial t} d\tau, \mathcal{J} = - \int i_n d\tau$$

$$\int \left(\frac{1}{4\pi} \frac{\partial i_n}{\partial t} + i_n \right) d\tau = 0, \text{ div } x = 0$$

Einleitung über die formalen Maxwell-Gleichungen

Maxwell's grundlegende Differentialgleichungen
 ist, dass die Maxwell-Gleichungen die gleichen wie die
 Maxwell-Gleichungen sind. Nach Maxwell
 sind die Maxwell-Gleichungen $\epsilon \cdot \nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ und $\nabla \times \mathbf{E} = -\dot{\mathbf{A}}$
 Maxwell-Gleichungen sind Maxwell-Gleichungen.

Differentialgleichungen 3.4.

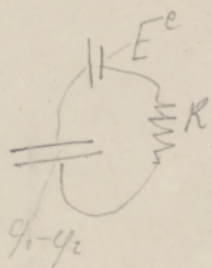
$$\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$$

Maxwell's Grundgleichungen

Maxwell-Gleichungen, Maxwell-Gleichungen

Differentialgleichungen $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$

$$\text{Maxwell-Gleichungen } \frac{1}{4\pi} \nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{1}{4\pi} \rho + \frac{\partial \phi}{\partial t}$$



$$q_1 - q_2 = IR - E^e, \quad q_1 - q_2 = \frac{-e}{K}, \quad \dot{q} = \frac{de}{dt}$$

$$e + KR \frac{de}{dt} + KE^e = 0, \quad \dot{q} + KR \dot{q} = 0$$

$$\frac{dq}{dt} = \frac{-q}{KR}, \quad \frac{dq}{dt} = \frac{-q}{KR}, \quad q = q_0 e^{-\frac{t}{KR}}$$

18. Kündsa

Kondensationsverhältnisse

Auf einem element dv mit Dichte ρ wirkt laut Definition
 eine Kraft ρdv . Müß allerdings in jedem Augen
 $\rho = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\rho}{\epsilon}$ und $\rho = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\rho}{dv}$. Müß, falls ρ isotrop, polare, oder
 sonstig geringere sein dv . Mit demselben Kraft, falls ρ sich in
 Ausbreitung bewegt, falls ρ sich bewegt. $\frac{1}{2} \rho^2 \text{grad } \epsilon$. Für folgende
 den Formelgleichungen.

$$K = \int \rho dv, \quad 4\pi \rho = \text{div } \rho, \quad K = \frac{\epsilon}{4\pi} \int \text{div } \rho dv$$

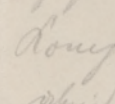
Umformung in Oberflächenintegralen gemäß dem Gaußschen
 Satz. $\int \text{div } \rho$ in div. Ausdruck, div. Wertes in einem
 ρ $\int \text{div } \rho$ zum Wertes durch Multiplikation mit Konstanten
 Wertes ρ . $K \rho = \frac{\epsilon}{4\pi} \int \rho \text{div } \rho dv$ Problem bei
 Abgeschlossenheit des Gebietes ρ . Aufgabe $\rho \int \text{div } \rho$ in
 div. inwendigen.

$$\begin{aligned} \text{div}(\rho \rho) &= (\rho \rho) \text{div } \rho + \rho \text{grad}(\rho \rho) \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \\ \rho \text{grad}(\rho \rho) &= \rho \text{grad}(\rho) + \rho \text{grad}(\rho) + [\rho \text{rot } \rho] + [\rho \text{rot } \rho] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} K \rho &= \frac{\epsilon}{4\pi} \int (\rho \rho) \text{div } \rho dv = \frac{\epsilon}{4\pi} \int \left[(\rho \rho) \rho - \frac{1}{2} \rho \rho^2 \right] d\tau \\ &= \frac{\epsilon}{8\pi} \int \left[2\rho(\rho u) - \rho^2 \right] d\tau \\ &= \frac{\epsilon}{8\pi} \int \left[2\rho(\rho u) - \rho^2 \right] d\tau = \int \rho d\tau \end{aligned}$$

$\rho = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\rho(\rho u) - \rho^2]$ durch pro Flächenintegral
 mit Flächenelement und mittleren Werten u .

das ausgerechnete Kraft
 zeigt, ob φ dieselben ausg.
 mit in gewissen Falle $(\varphi u) = -\varphi^2$
 aber nicht $\varphi = -u\varphi$.

$\varphi = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\varphi(\varphi u) - u\varphi^2]$, $\varphi \perp u$, d. f.
 haben u und φ die gleiche Richtung, so wird $(\varphi u) = |\varphi|$
 und $\varphi(\varphi u) = \varphi^2 = u\varphi^2$, also $\varphi = u \frac{\epsilon}{8\pi} \varphi^2$ d. f.
 zeigt vom Vorzeichen des Quadrats
 $\varphi \perp u$, so ist $(\varphi u) = 0$, $\varphi = -u \frac{\epsilon}{8\pi} \varphi^2$ zeigt vom Vorzeichen
 hat eine Richtung mit Abweichung $\parallel \varphi$, Grundfläch $\perp \varphi$
 wirkt direkt auf u und, zeigt auf beide Felder.
 Bsp. Kraft Null, falls Feld hervorgeht. φ durch
 Konvergenz,  mit der Spannung a und b
 zeigt, Kraft aber nicht a gegen b im selben Feld
 Kraft auf Leiter oberhalb φ vom Leiter
 immer Null, also wirkliche Kraft zeigt Magnetfeld
 $u \frac{\epsilon}{8\pi}$, d. f. zeigt $\frac{1}{2} \varphi \omega$, da $4\pi \omega = \varphi$.

Kraft zeigt ob von Wirkung von u auf u .

$$\varphi_x = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\varphi_x(\varphi u) - u_x \varphi^2]$$

$$\varphi_x = \frac{\epsilon}{8\pi} [(2\varphi_x^2 - \varphi^2) u_x + 2\varphi_x \varphi_y u_y + 2\varphi_x \varphi_z u_z]$$

$$\varphi_y = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\varphi_x \varphi_y u_x + (2\varphi_y^2 - \varphi^2) u_y + 2\varphi_y \varphi_z u_z]$$

$$\varphi_z = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\varphi_x \varphi_z u_x + 2\varphi_y \varphi_z u_y + (2\varphi_z^2 - \varphi^2) u_z]$$

Dimension Vektorfunktion, Tensor.

$$\varphi_{xx} = T_{xx} u_x + T_{xy} u_y + T_{xz} u_z$$

$$\varphi_{yy} = T_{yx} u_x + T_{yy} u_y + T_{yz} u_z$$

$$\varphi_{zz} = T_{zx} u_x + T_{zy} u_y + T_{zz} u_z$$

$$T_{xx} = \frac{\epsilon}{8\pi} (2\varphi_x^2 - \varphi^2), T_{yy} = \frac{\epsilon}{8\pi} (2\varphi_y^2 - \varphi^2), T_{zz} = \frac{\epsilon}{8\pi} (2\varphi_z^2 - \varphi^2)$$

$$T_{xy} = T_{yx} = \frac{\epsilon}{4\pi} \varphi_x \varphi_y, T_{xz} = T_{zx} = \frac{\epsilon}{4\pi} \varphi_x \varphi_z, T_{yz} = T_{zy} = \frac{\epsilon}{4\pi} \varphi_y \varphi_z$$

19. Kugel

$$\text{rot } \mathcal{G} = 0, \int \mathcal{G}_s ds = 0 = \int \text{rot}_n \mathcal{G} d\mathcal{G}, \mathcal{G} = -\text{grad } \varphi$$

$$\int \mathcal{D}_n d\mathcal{G} = 4\pi \Sigma e = \int \text{div } \mathcal{D} d\mathcal{V} = 4\pi \int \mathcal{Q} d\mathcal{V}, \text{div } \mathcal{D} = 4\pi \mathcal{Q}$$

$$\mathcal{D}_{n_1} - \mathcal{D}_{n_2} = 4\pi \omega, \mathcal{D} = \epsilon \mathcal{G}$$

$$\text{div } \mathcal{G} = 4\pi \mathcal{Q}', \varphi_{n_1} - \varphi_{n_2} = 4\pi \omega', \varphi = \int \frac{\omega' d\mathcal{G}}{r} + \int \frac{\mathcal{Q}' d\mathcal{V}}{r}$$

$$\varphi = \varphi_0 + \int d\mathcal{V} (\mathcal{K} \text{grad } \varphi \frac{1}{r}) = \int \frac{\omega d\mathcal{G}}{r} + \int \frac{\mathcal{Q} d\mathcal{V}}{r} + \int \frac{\mathcal{K}_n d\mathcal{G}}{r} - \int \frac{\text{div } \mathcal{K} d\mathcal{V}}{r}$$

$$\omega' = \omega + \mathcal{K}_n, \mathcal{Q}' = \mathcal{Q} - \text{div } \mathcal{K} = \frac{1}{4\pi} \text{div } \mathcal{G}$$

$$4\pi \mathcal{Q} = \text{div } \mathcal{G} + 4\pi \text{div } \mathcal{K} = \text{div } \mathcal{D}, \mathcal{D} = \mathcal{G} + 4\pi \mathcal{K}$$

$$\mathcal{K} = \mathcal{K} \mathcal{G}, \epsilon = 1 + 4\pi \mathcal{K}$$

$$U = \frac{1}{2} \sum e_i \varphi_i \quad \text{Kugel } U = \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{G} \mathcal{D} d\mathcal{V} = \frac{1}{8\pi} \int \epsilon \mathcal{G}^2 d\mathcal{V}$$

$$F = \frac{\epsilon}{8\pi} [2\mathcal{G}(\varphi_u) - u \mathcal{G}^2], \mathcal{G} \parallel u, \mathcal{G} = u \frac{\epsilon \mathcal{G}^2}{8\pi}$$

auf Leiter konstant gleich Maximalwert $u \frac{\epsilon \mathcal{G}}{8\pi} = \frac{1}{2} \mathcal{G} \omega = \frac{2\pi \omega^2}{\epsilon}$

einige $\mathcal{D} = 4\pi \omega$, auf Punkte durch verbleibende Funktion
mit Funktion ausdrücken, oft bequem.

Ausgl. $U = \frac{1}{2} \varphi e, \delta A = -\delta U, \delta r = e = \text{konst}$
 $\delta A = 4\pi r^2 \delta r = -\frac{\partial U}{\partial r} \delta r = -\frac{e}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial r} \delta r = +\frac{e}{2} \varphi \delta r$

$$e = 4\pi r^2 \omega, \mathcal{K}_r = \frac{1}{2} \omega \mathcal{G}$$

Plattenkondensatorproblem

$$U = \frac{1}{2} \omega (\varphi_1 - \varphi_2), \mathcal{K} = \frac{\omega}{\varphi_1 - \varphi_2}, U = \frac{1}{2} \mathcal{K} (\varphi_1 - \varphi_2)^2 \quad (\varphi_1 - \varphi_2) = \text{konst}$$

$$\mathcal{K} = \frac{\epsilon}{4\pi d}, U = \frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d}, \mathcal{K} = -\frac{\partial U}{\partial d} = +\frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d^2} = \frac{\epsilon}{8\pi} \varphi^2$$

Flaktropfen Worum.

Kondensator + q | - e $\gamma = \frac{de}{dt}$

Worumentwicklung in d. Monoguttfeld
 Worumentwicklung in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End
 pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.
 in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit
 und ist von Potential abh. abh. abh. in d. Monoguttfeld, Feldstärke
 an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

Wurde in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

$\gamma_1 - \gamma_2 = \gamma = R \gamma$

Kondensator R Widerstand. Hier hängt R von
 Materie in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

Für linearer Leiter $R = \frac{1}{\sigma} \frac{l}{q}$, σ spez. Leitfähigkeit
 l. Länge, q Querschnitt d. Drahtes

Differenzial: Strom d. Drahtes $i = \frac{Q}{t}$ parallel zu
 Draht. $i = i_s$. $\gamma_1 - \gamma_2 = \int \gamma_s ds = \gamma_s l = \frac{1}{\sigma} \frac{l}{q} i_s$
 $\sigma \gamma_s = i_s$ ist $i = \sigma \gamma$. Querschnitt d. Drahtes.

Systemung durch q. Draht
 in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

$\gamma = i_s q$, $\gamma_s = \frac{1}{\sigma} i_s = \frac{i_s}{\sigma q}$

$\int \gamma_s ds = \gamma_1 - \gamma_2 = \gamma \int \frac{ds}{\sigma q} = \gamma R$

Werte: $Q = \int (q_1 - q_2) = R \gamma^2 = \frac{(q_1 - q_2)^2}{R}$

$Q = \int Q_0 dv$ linearer Leiter. $Q = Q_0 l q$ und $Q_0 = i \gamma$

$Q = \int (q_1 - q_2) = q i_s \cdot l$, $Q_0 = i_s \cdot l = i \gamma$

$Q_0 = i \gamma = \sigma \gamma^2 = \frac{1}{\sigma} i^2$, $Q = \int Q_0 dv$

Werte in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

Sollen nun für beliebig raff. in d. Monoguttfeld, Feldstärke an End pol nicht mit der Zeit und ist von Potential abh. abh. abh.

Übungen:

Homogene polarisierte Kugel.

Feld ϕ_0 durch Ladungsdichte ρ im dielektrischen
 mit ϵ in ϵ_0 , falls Polarisation P gegeben ist
 Divergenz $\text{div } D = \rho_{\text{ext}}$, Divergenz $\text{div } E = \rho_{\text{ext}} / \epsilon_0$
 Rückwirkung $\phi = \phi_0 + \phi_p$. Dies in einfacher Form
 durch $\rho_{\text{ext}} = \rho$, weil $\rho = \rho_{\text{ext}} + \rho_{\text{ind}} \neq \rho_0$
 mit $\rho = \rho_0 + \rho_p$. Dies in einfacher Form
 durch $\rho_{\text{ext}} = \rho$, weil $\rho = \rho_{\text{ext}} + \rho_{\text{ind}} \neq \rho_0$
 Ansatz: $\phi = \phi_0 + \phi_p$. Dies in einfacher Form
 durch $\rho_{\text{ext}} = \rho$, weil $\rho = \rho_{\text{ext}} + \rho_{\text{ind}} \neq \rho_0$

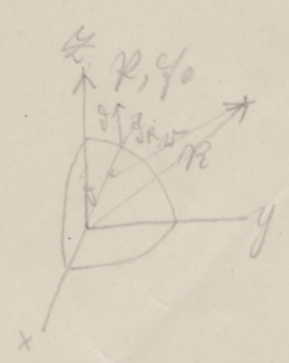
$$\phi_p = - \int (P \cdot \text{grad} \frac{1}{r}) = - (P) \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} d\tau = - (P) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{d\tau}{r} \right)$$

$$= - (P, \text{grad} \psi), \psi = \int \frac{d\tau}{r}$$

Kugel mit Radius a , für $r > a$ Kugeloberfläche

$$\psi = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{1}{R}, \phi_p = - (P) \frac{\partial \psi}{\partial x} = - \frac{4\pi a^3}{3} P \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{R} \right) = - (M) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{R} \right)$$

$$= - (M \text{ grad} \frac{1}{R}) = - \frac{4\pi a^3}{3} (P \text{ grad} \frac{1}{R}) = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{(P \cdot R)}{R^3} = (M) \frac{R}{R^3}$$



Innen: $\phi_p = - (P \text{ grad} \psi)$, $\text{grad} \psi$ Feld ψ im Inneren, die von
 homogen gelad. Vollkugel erzeugt. $\text{grad} \psi =$
 $\frac{4\pi R^3}{3} \frac{1}{R^2} = \frac{4\pi}{3} R$, $\phi_p = \frac{4\pi}{3} (R \cdot P)$

ϕ_p innen $\frac{4\pi}{3} (R \cdot P)$ außen $\frac{4\pi}{3} \frac{a^3}{R^3} (R \cdot P)$

$\phi_{\text{innen}} = - \text{grad} \phi_p = - \frac{4\pi}{3} R$, d.h. unabhängig von
 Abstand r und ϕ ist unabhängig von Radius, homogen
 wie $\text{grad} \psi$.

Wapen von R auf ϕ_0 erzeugt, wie groß R ?
 $\phi = \phi_0 + \phi_p$, $\rho = \rho_0 + \rho_p$, $\rho_p = - \frac{4\pi}{3} R = - \frac{4\pi}{3} K \phi$ $\nu = \frac{\epsilon - 1}{4\pi}$
 $\phi (1 + \frac{4\pi K}{3}) = \phi_0$, $\phi = \frac{3}{3 + 4\pi K} \phi_0$, $\rho = \frac{3 K}{3 + 4\pi K} \phi_0$
 $D = \phi + 4\pi \rho = (1 + 4\pi K) \phi = \epsilon \phi = \frac{3\epsilon}{\epsilon + 2} \phi_0$, $\phi = \frac{3}{\epsilon + 2} \phi_0$, $\rho = K \phi = \frac{3}{4\pi} \frac{\epsilon - 1}{\epsilon + 2} \phi_0$
 Außen $\phi = D = - \text{grad} (\phi_0 + \phi_p) = \phi_0 - \text{grad} (M) \left(\frac{1}{R^3} \right)$
 $M = \frac{4\pi a^3}{3} \rho = a^3 \frac{\epsilon - 1}{\epsilon + 2} \phi_0$

Ansatz möglich. Oberflächig, zugehörige Erfüllung d. Grenz-
 bedingungen: φ_0 und d_n sind die Potentiale mit Oberflächenspannung
 φ_0 und φ_r sind die Potentiale, $\varphi_{pi} = \frac{4\pi}{3} (R\rho)$, $\varphi_{pa} = \frac{4\pi}{3} \frac{a^3}{R^3} (R\rho)$

$$d_n = d_R \quad \text{für } d = \frac{3\epsilon}{\epsilon+2} \varphi_0, \quad d_r = \frac{3\epsilon}{\epsilon+2} \varphi_0 \cos \vartheta$$

$$\text{mit } d = \varphi = \varphi_0 + \varphi_r$$

$$d_R = \varphi_0 \cos \vartheta - \text{grad}_R \varphi_{pa} = \varphi_0 \cos \vartheta - \text{grad}_R |M| \frac{1}{R^3}$$

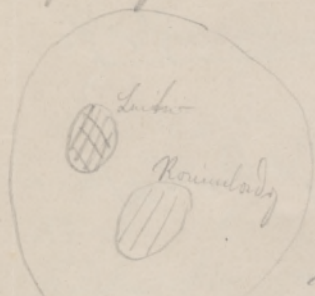
$$- \text{grad}_R \varphi_{pa} = -|M| \frac{\partial}{\partial R} \left(\frac{\cos \vartheta}{R^2} \right) = |M| \frac{2 \cos \vartheta}{R^3}$$

$$d_R = \varphi_0 \cos \vartheta + |M| \frac{2}{R^3} \cos \vartheta = \varphi_0 \cos \vartheta \left(1 + \frac{a^3 2(\epsilon-1)}{R^3 \epsilon + 2} \right)$$

$$\text{für } R=a, \quad d_R = \frac{\epsilon+2+2\epsilon-2}{\epsilon+2} \varphi_0 \cos \vartheta = \frac{3\epsilon}{\epsilon+2} \varphi_0 \cos \vartheta$$

14. Kugel

Quasigeometrie, beschränkt auf homogenes Dielektrikum



$$U = \frac{1}{2} \sum \epsilon_i \varphi_i = \frac{1}{2} \int \rho \varphi d\tau + \frac{1}{2} \int \sigma \varphi d\tau$$

Kornladung Licht

Quasigeometrie ist dort, wo Ladung ist, Kornladung. Kornladung ist Ladung von Quasigeometrie (Quasigeometrie), nicht wo Quasigeometrie ist. Quasigeometrie ist

offener Stab Umformung, so dass Quasigeometrie in ganze Kugel zu setzen ist. Kopf ist ein Stab, $4\pi\epsilon = \text{div } \mathcal{D}$, $4\pi\omega = \mathcal{D}_n$ Normale Licht \rightarrow dielektr.

Formel $\frac{1}{2} \int \rho \varphi d\tau = \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \mathcal{D} d\tau$ über Lichtoberfläche im Volumenintegral über Kugelgrenze von Lichtoberfläche und offener Stab.

$\int \mathcal{D}_n d\tau = \int \text{div } \mathcal{D} d\tau$. Normale auf offener Stab. Dielektr \rightarrow Licht, also Quasigeometrie umkehrbar.

$$\frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \mathcal{D}_n d\tau + \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \mathcal{D}_n d\tau = -\frac{1}{8\pi} \int \text{div}(\mathcal{D} \mathcal{D}) d\tau$$

Lichtoberfläche offener Stab

Integral über offener Stab = 0, falls Ladung in Licht nicht im Feld ist, weil $\varphi \sim \frac{1}{r}$, $\mathcal{D} \sim \frac{1}{r^2}$, $d\tau \sim r^2 dr$.

$$\frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \mathcal{D}_n d\tau = -\frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \text{div } \mathcal{D} d\tau - \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \text{grad } \varphi d\tau$$

Lichtoberfläche

$$= -\frac{1}{2} \int \rho \varphi d\tau + \frac{1}{8\pi} \int (\mathcal{D} \varphi) d\tau$$

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \varphi d\tau - \frac{1}{2} \int \rho \varphi d\tau + \frac{1}{8\pi} \int (\mathcal{D} \varphi) d\tau$$

Kornladung, Kornladung = gesamte Kornladung $\varphi=0$ im Lichtfeld im Korn
 $U = \frac{1}{8\pi} \int (\mathcal{D} \varphi) d\tau$ über gesamte Kugel, d.h. in der Kugelmitte und außen. Quasigeometrie ist $\frac{1}{8\pi} (\mathcal{D} \varphi) = \frac{\epsilon}{8\pi} \varphi^2$.
 Es ist notwendig zu zeigen, dass letzter Teil nicht für beliebige, nicht nur statische Felder gilt.

Sicherheitsbereich

Es ist zu zeigen, dass beschränkte Ladung gleichmäßig verteilt ist. offener Stab, dielektrisch (Kornladung) φ Licht, dielektrisch (Kornladung) φ Licht, dielektrisch (Kornladung) φ Licht

offener Stab $4\pi\epsilon = \text{div } \mathcal{D}$, $4\pi\omega = \mathcal{D}_n$, $\mathcal{D} = \epsilon \mathcal{E}$, $\mathcal{E} = -\text{grad } \varphi$

Umformung: Es gibt nur ein beschränktes Ladungsfeld, nicht φ (bei stat. Feld, Kornladung). Dann geben wir \mathcal{D}_1 und \mathcal{D}_2 , so muss für $\mathcal{D}_1 - \mathcal{D}_2 = \mathcal{D}$ überall gelten $\text{div } \mathcal{D} = \rho$.

Vonil für ihn Licht

$$\frac{1}{2} \int \varphi' \omega' d\Omega = \frac{1}{2} g_i' \omega' d\Omega$$

$$= \frac{1}{2} g_i' e_i', \text{ da mit Licht } \varphi \text{ konst.}$$

Also $g_i' = 0, e_i' = 0$ und $U' = \frac{1}{2} \int \varphi' \omega' d\Omega + \frac{1}{2} \int \varphi' \omega' d\Omega$
 $= 0$ (Andererseits) aber $U' = \int \varphi' \omega' d\Omega$. Falls $U' = 0$ für alle φ' , muss φ' und damit ω' überall gleich Null sein, weil φ'^2 positiv ist, d.h. $\omega_1 = \omega_2$ und $\varphi_1 = \varphi_2$.

$$\text{grad}_x (A L) = \frac{\partial}{\partial x} (A_x L_x + A_y L_y + A_z L_z)$$

$$= A_x \frac{\partial L_x}{\partial x} + A_y \frac{\partial L_y}{\partial x} + A_z \frac{\partial L_z}{\partial x} + \dots$$

$$= A_x \frac{\partial L_x}{\partial x} + A_y \frac{\partial L_x}{\partial y} + A_z \frac{\partial L_x}{\partial z} + A_y \left(\frac{\partial L_y}{\partial x} - \frac{\partial L_x}{\partial y} \right) - A_z \left(\frac{\partial L_z}{\partial x} - \frac{\partial L_x}{\partial z} \right) + \dots$$

$$= (A \text{ grad } L_x) + A_y \text{rot}_z L - A_z \text{rot}_y L + \dots$$

$$= (A \text{ grad } L_x) + [A \text{ rot } L]_x + (L \text{ grad } A) + [L \text{ rot } A]_x$$

$$\text{grad}(A L) = (A \text{ grad}) L + (L \text{ grad}) A + [A \text{ rot } L] + [L \text{ rot } A]$$

Beziehung sind nicht $(A \text{ grad } L)$, weil $(A \nabla L)$ nicht
 wie $(A \text{ div } L)$.

Dielectric

Dielectric in dielectric medium $\epsilon = \frac{1}{\epsilon_0} \epsilon_0$, dielectric constant
 from origin isotropic.

Wasser, alle dielectric medium: $\text{rot } \mathcal{E} = 0, \mathcal{E} = -\text{grad } \varphi$

$$\mathcal{E} = \frac{1}{\epsilon} \mathcal{E}_0 = \frac{1}{\epsilon} \sum \frac{e_i}{r_i} = \frac{1}{\epsilon} \left(\int \frac{\rho d\tau}{r} + \int \frac{\omega d\tau}{r} \right)$$

$$\int \mathcal{E}_n d\mathcal{E} = \frac{1}{\epsilon} 4\pi \sum e, \text{div } \mathcal{E} = \frac{1}{\epsilon} 4\pi e, \mathcal{E}_n = \frac{1}{\epsilon} 4\pi e \omega$$

Wasser $\mathcal{D} = \epsilon \mathcal{E}$ nicht gegeben. Dielectric constant ϵ depends on temperature $\int \mathcal{D}_n d\mathcal{E} = \sum e$

$$\int \mathcal{D}_n d\mathcal{E} = 4\pi \sum e, \text{div } \mathcal{D} = 4\pi e, \mathcal{D}_n = 4\pi e \omega, \text{rot } \mathcal{E} = 0, \mathcal{E} = -\text{grad } \varphi$$

further $\text{div } \mathcal{E} = 4\pi e, \mathcal{E}_n = 4\pi e \omega$ from flux integral $\mathcal{E} = \int \frac{e' d\tau}{r} + \int \frac{\omega' d\tau}{r}$

Falls dielectric medium nicht isotropic und nicht isotropic,
 sollen obige Gleichungen Definitionen für $\mathcal{D}, \mathcal{E}, \omega'$ sein.

Letzt, falls nicht zusammenhang zwischen \mathcal{E} und \mathcal{D}
 gegeben, falls dielectric isotropic, zeigt Anisotropie

daß $\mathcal{D} = \epsilon \mathcal{E}$ die Gleichung zum Ausdruck. Falls
 nicht isotropic: $\mathcal{D}_x = \epsilon_{11} \mathcal{E}_x + \dots, \mathcal{D}_y = \dots, \mathcal{D}_z = \dots$

ϵ tensor. Gibt Fälle, in denen ϵ von Temperatur abhängt,
 nicht linear in \mathcal{E} abhängig ist. Dielectric
 medium folgen dann nicht isotropic dielectric, dann isotropic

Formel, ϵ tensor positiv definit, zum nicht negativ.
 Ladungsdichte

Grünzfläche: $\text{div } \mathcal{D} = 0, \mathcal{D}_{n1} - \mathcal{D}_{n2} = 0 = \epsilon_1 \mathcal{E}_{n1} - \epsilon_2 \mathcal{E}_{n2}$

$$\mathcal{E}_{n1} - \mathcal{E}_{n2} = 4\pi \omega' = \mathcal{E}_{n1} - \frac{\epsilon_1}{\epsilon_2} \mathcal{E}_{n2}, \text{ d.h. an Grünzfläche}$$

$$\text{gemein dielectric. phys. sein. fläch.} = \mathcal{D}_n \left(\frac{1}{\epsilon_1} - \frac{1}{\epsilon_2} \right)$$

Grünzflächen sind unendlich klein. Grünzfläche
 ohne Ladung $\mathcal{D}_{n1} - \mathcal{D}_{n2} = 0, \text{rot } \mathcal{E} = 0, \mathcal{E}_{t1} - \mathcal{E}_{t2} = 0$

$$\mathcal{D}_1 = \epsilon_1 \mathcal{E}_1, \mathcal{D}_2 = \epsilon_2 \mathcal{E}_2, \frac{1}{\epsilon_1} \mathcal{D}_{n1} = \mathcal{D}_n = \frac{1}{\epsilon_2} \mathcal{D}_{n2} = \mathcal{D}_n \cos \alpha_1 = \mathcal{D}_n \cos \alpha_2$$

$$\mathcal{E}_{t1} = \mathcal{E}_1 \sin \alpha_1 = \mathcal{E}_2 \sin \alpha_2, \epsilon_1 \mathcal{E}_1 \cos \alpha_1 = \epsilon_2 \mathcal{E}_2 \cos \alpha_2$$

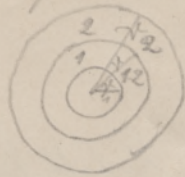
$$\frac{1}{\epsilon_1} \text{tg } \alpha_1 = \frac{1}{\epsilon_2} \text{tg } \alpha_2, \text{tg } \alpha_1 / \text{tg } \alpha_2 = \epsilon_1 / \epsilon_2 \text{ d.h. Koefizient}$$

wird bei Eintritt in größer ϵ von Normalen weg gebrochen.

Konduktanz: $\mathcal{C} = \frac{e}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{e}{\frac{1}{\epsilon} (\varphi_1 - \varphi_2)} = \epsilon \mathcal{C}_0$ Kapazität
 mit ϵ fast unabhängig.

$$\begin{aligned} \text{rot } \nabla \epsilon \neq 0 \text{ da } \text{div } \mathcal{D} = 0 \\ = \text{div } \epsilon \mathcal{E} = \epsilon \text{div } \mathcal{E} + \mathcal{E} \text{grad } \epsilon = 0 \\ \epsilon \mathcal{E}' = -\mathcal{E} \nabla \epsilon \\ \text{div } \frac{\mathcal{E}}{\epsilon} = \mathcal{E}' = \frac{1}{\epsilon} \text{div } \mathcal{D} + \mathcal{D} \nabla \frac{1}{\epsilon} \\ = -\frac{\mathcal{D}}{\epsilon^2} \nabla \epsilon, \epsilon \mathcal{E}' = -\mathcal{E} \nabla \epsilon \end{aligned}$$

Kugelschichten mit zwei dielektr.



Innen $+e$, außen $-e$ $\frac{Q}{4\pi r^2}$ von d. Kugel

$$\int \vec{D} \cdot d\vec{f} = 4\pi e = \epsilon_1 4\pi r^2 \cdot D_1 = \frac{e}{r^2}$$

$$D_1 \text{ in } 1: \frac{1}{\epsilon_1} \frac{e}{r^2}, D_2 \text{ in } 2: \frac{1}{\epsilon_2} \frac{e}{r^2}$$

$D_{n1} - D_{n2} = 0$ und $\varphi_1 - \varphi_2 = 0$ falls von Grenzfläche

$$D_1 = \frac{e}{r^2} = 4\pi \omega_1, \omega_1 = \frac{e}{4\pi r^2}$$

$$4\pi \omega' = \varphi_{n1} - \varphi_{n2} \text{ wenn } \varphi_n = \frac{1}{\epsilon} \frac{e}{r^2} = 4\pi \omega', \omega_1' = \frac{1}{\epsilon_1} \omega_1$$

$$\text{Kontinuitätsgleichung } \varphi_{n1} - \varphi_{n2} = \left(\frac{1}{\epsilon_1} - \frac{1}{\epsilon_2} \right) \frac{e}{r^2} = 4\pi \omega_{12}'$$

$$\omega_{12}' = \left(\frac{1}{\epsilon_2} - \frac{1}{\epsilon_1} \right) \frac{e}{4\pi r^2}, \omega_2' = -\frac{1}{\epsilon_2} \omega_2 = -\frac{1}{\epsilon_2} \frac{e}{4\pi r^2}$$

$$4\pi r_1^2 \omega_1' + 4\pi r_{12}^2 \omega_{12}' + 4\pi r_2^2 \omega_2' = 0$$

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_2^1 \frac{d\varphi}{dr} dr = \int_1^{r_2} D_1 dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{1}{\epsilon_1} \frac{e}{r^2} dr + \int_{r_2}^1 \frac{1}{\epsilon_2} \frac{e}{r^2} dr$$

$$= \frac{e}{\epsilon_1} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) + \frac{e}{\epsilon_2} \left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_1} \right)$$

$r_2 \gg r_1, r_2 \gg r_1$

$$C = \frac{e}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{1}{\frac{1}{\epsilon_1} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) + \frac{1}{\epsilon_2} \left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_1} \right)}$$

$C = \epsilon_1 r_1$

Polen

Gleichungen, die elektrostatische Felder in Dielektrika beschreiben
 $\text{rot } \mathcal{E} = 0, \mathcal{E} = -\text{grad } \varphi$
 $\int \mathcal{D}_n d\mathcal{A} = 4\pi \Sigma e, \text{div } \mathcal{D} = 4\pi \mathcal{E}, \mathcal{D}_1 - \mathcal{D}_2 = 4\pi \omega$ Maxwell $\int \mathcal{D}_n d\mathcal{A} = \Sigma e$
 $\text{div } \mathcal{E} = 4\pi \mathcal{E}', \mathcal{E}_1 - \mathcal{E}_2 = 4\pi \omega', \varphi = \int \frac{\omega' d\mathcal{A}}{r} + \int \frac{\rho' d\mathcal{V}}{r}$
 Letztes, Zusatz nach einer Zersäufung, grad Div \mathcal{E} , $\mathcal{D} = \mathcal{E} + \mathcal{P}$
 Querschnitt: Äquivalentdipol

Kohäsion.

Kohäsion wird im Kristallfeld beschrieben, wenn wir die dielektrischen
 Moleküle als Dipole betrachten. Moleküle besitzen ein pos. und ein neg.
 Ladungszentrum, im allgemeinen nicht über einander. Im Falle von Kohäsion
 greifen die Moleküle Dipole, dessen Moment in einer Richtung
 Potential $\varphi = (\mu, \text{grad } \frac{1}{r}) = -(\mu, \text{grad } \frac{1}{r})$. Dies ist die Funktion.
 Die groß genug sind, sind $\Sigma (\mu, \text{grad } \frac{1}{r}) = (\Sigma \mu, \text{grad } \frac{1}{r})$
 $= (M, \text{grad } \frac{1}{r})$. M ist die Gesamtdipolmoment. Falls Moleküle
 selbst Dipole, ohne Feld $M=0$, selbst Dipole, und Feld
 $M = \int \mathcal{P} d\mathcal{V}$ (abhängig). M groß $d\mathcal{V}$, weil Zahl d. Moleküle groß ist,
 setzen $M = K d\mathcal{V}$, wobei K Kohäsionskonstante d. Moleküle ist. $K = K'$
 diejenige, die die dielektrischen Moleküle, so werden die einzelnen
 Moleküle zu Dipolen, und es wird $\mathcal{E}' = (K d\mathcal{V}, \text{grad } \frac{1}{r})$
 $\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 + (K, \text{grad } \frac{1}{r}) d\mathcal{V}$, wobei \mathcal{E}_0 das Feld ohne Kohäsion
 vorausgesetzt ist, also $\mathcal{E}_0 = \int \frac{\omega' d\mathcal{A}}{r} + \int \frac{\rho' d\mathcal{V}}{r}$, hierin ist
 einzuwenden, daß Kohäsionskräfte durch Zusammenziehung der dielektrischen
 Stoffe abgemindert werden. Man muß, daß wir jetzt die
 selben Formeln gebrauchen.

$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 + \int d\mathcal{V} (K, \text{grad } \frac{1}{r})$ Transformations

Nach Gauss $\int \mathcal{D}_n d\mathcal{A} = \int \text{div}(\mathcal{P} \mathcal{D}) d\mathcal{V} = \int \mathcal{P} \text{div } \mathcal{D} d\mathcal{V} + \int \mathcal{D} \nabla \cdot \mathcal{P} d\mathcal{V}$

$\int (K, \text{grad } \frac{1}{r}) d\mathcal{V} = \int \frac{K_n d\mathcal{A}}{r} - \int \frac{\text{div } K}{r} d\mathcal{V}$ (grad $\frac{1}{r}$ weil
 bei festgehaltenen Punkten über $d\mathcal{V}$ d. Volumen $\nabla \cdot \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^3}$)

$\mathcal{E} = \int \frac{\omega' d\mathcal{A}}{r} + \int \frac{\rho' d\mathcal{V}}{r} + \int \frac{K_n d\mathcal{A}}{r} - \int \frac{\text{div } K}{r} d\mathcal{V}$
 $= \int \frac{(\omega' + K_n) d\mathcal{A}}{r} + \int \frac{(\rho' - \text{div } K) d\mathcal{V}}{r}$ (einzelne im Feld)

falls wir setzen $\omega' = \omega + K_n, \rho' = \rho - \text{div } K = \frac{1}{4\pi} \text{div } \mathcal{E}$
 $\mathcal{E} = \mathcal{E}' + \text{div } K = \frac{1}{4\pi} \text{div } \mathcal{E} + \text{div } K, 4\pi \mathcal{E} = \text{div}(\mathcal{E} + 4\pi K) = \text{div } \mathcal{D}$
 $K = K\mathcal{E}, \mathcal{E} + 4\pi K = (1 + 4\pi K)\mathcal{E}, 4\pi \mathcal{E} = \text{div } \mathcal{D}, \mathcal{D} = \mathcal{E} + 4\pi K$
 $\mathcal{D} = \mathcal{E} \mathcal{E}, \mathcal{E} = 1 + 4\pi K$

Quasigeometrie

Kontinuitätsgleichungen: Nullzustand alle Ladungen im ∞

Zwei gel. e_1, e_2 . System der Typen liefert, um

gleichförmig im Potentiale für Quasigeometrie

$\frac{e_1}{x_1} \quad \frac{e_2}{x_2} \quad \varphi_2 = \frac{e_1}{r_{12}}, \varphi_2$ im ∞ Null, also φ_2 Potentiale für System

bedingung für Ladung e_2 und $U = e_2 \frac{e_1}{r_{12}} = e_2 \varphi_2 = e_1 \varphi_2 = \frac{1}{2} \sum e_i \varphi_i$

Gilt für n Punkte: $U = A_{12} + A_{13} + A_{14} + \dots + A_{1n} = e_1 \varphi_1$

$A_{21} + A_{23} + A_{24} + \dots + A_{2n} = e_2 \varphi_2$

$A_{31} + A_{32} + A_{34} + \dots + A_{3n} = e_3 \varphi_3$

$A_{n-1n} = e_{n-1} \varphi_{n-1}$

$A_{nn-1} = e_n \varphi_n$

$U = \frac{1}{2} \sum e_i \varphi_i$

Potentiale sind positiv A_{n-1n}

Subtraktion A_{nn-1}

$\varphi_i = \sum_{k \neq i} \frac{e_k}{r_{ik}}, U = \frac{1}{2} \sum_{i,k} \frac{e_i e_k}{r_{ik}}$

Kondensator $+e, -e$
 $U = \frac{1}{2} e (\varphi_1 - \varphi_2) = \frac{1}{2} \frac{e^2}{K} = \frac{1}{2} K \varphi^2$
 $K = \frac{e}{\varphi_1 - \varphi_2}$

Optikdielektikum: ϵ auf Leiter konstant also $U = \frac{1}{2} \int \epsilon \rho^2 d\tau$

Konstante hat i -ten Wert bestimmt. $e_i = \int \rho d\tau$ also

$U = \frac{1}{2} \int \epsilon \rho^2 d\tau$ über alle Leiteroberflächen.

Umformung in Volumenintegral

$4\pi \epsilon_0 = D_n, U = \frac{1}{8\pi} \int \rho D_n d\tau$

Normale, bis jetzt D_n im positiven dielektrikum im ∞ form ϵ ist ϵ im ∞ fließt

- weil Normale ϵ auf ∞



An letzter $\varphi = D_n = 0$

$\varphi = \frac{1}{r}, D_n = \frac{1}{r^2}$

$d\tau$ wie ρr^2 , also

$\int \rho D_n d\tau = 0$

$U = \frac{1}{8\pi} \int (\text{grad } \varphi)^2 d\tau = -\frac{1}{8\pi} \int \text{div}(\varphi \text{ grad } \varphi) d\tau = -\frac{1}{8\pi} \int \varphi \text{ div} \text{ grad } \varphi d\tau = -\frac{1}{8\pi} \int \varphi \Delta \varphi d\tau$

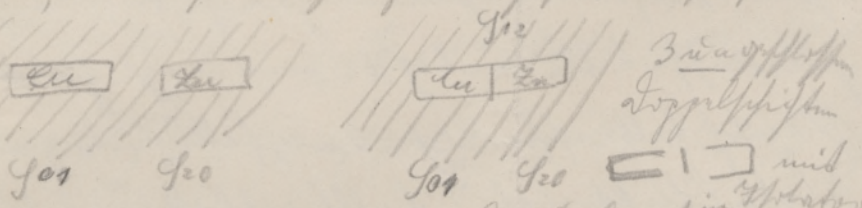
System $\Delta \varphi = 0$ im ∞ $\varphi = 0$, $\text{grad } \varphi = -\varphi$ also

$U = \frac{1}{8\pi} \int (\text{grad } \varphi)^2 d\tau = \frac{1}{8\pi} \int \epsilon \varphi^2 d\tau$

Kopfkontakt über Doppelpfiff. Kontaktspannung
 im Doppelpfiff auf Kontaktspannung, weil an Grenz-
 fläche (Zusammenstoß) von 2 Körpern nicht besteht

Dies, die auf Doppelpfiffspannung
 und Doppelpfiffstrom

Wenn hier 2 Körper zusammen kommen, Doppelpfiff
 nicht zusammenbricht, weil Doppelpfiff verstopfen, also $\mathcal{E} = 0$.
 Anders, wenn 3 Körper in Grenzflächen zusammenstoßen.



Das ist die Kastenreihe. Die Elektroden sind einzeln
 verstopfen. Doppelpfiff wird von Kontaktspannung verstopft,
 wenn es nur alle 3 Körper zusammen sind. Die Kontaktspannung
 verhindert im übrigen beliebigen Stromfluss durch Kontakte.
 Die Elektroden sind, ist so, als wären diese Doppelpfiffe nicht
 Kontaktspannung $\mathcal{E}_{01} + \mathcal{E}_{12} + \mathcal{E}_{20} = \mathcal{E}$ beträgt. Felderlauf

Bei einem der Metalle $\mathcal{E} = 0$
 also müssen diese die Doppelpfiff-
 ströme durch Kontaktspannung
 spannen, welche in die Metalle
 durch den Doppelpfiff fließen
 & zusammenfließen

$\mathcal{E} = 0$ flaktospezifisch zusammenbau wie \mathcal{E} Voltapp
 Spannung, abhängig von Natur d. Leiter in Elektroden

Weg von Leiter $1, 2, 3, \dots, n$
 $\mathcal{E} = \mathcal{E}_{01} + \mathcal{E}_{12} + \dots + \mathcal{E}_{n0}$ Spannung der Voltapp Reihe
 \mathcal{E} ist Leiter mit demselben Material in offener
 Kette ist $\mathcal{E}_{01} = \mathcal{E}_{0n} = -\mathcal{E}_{n0}$ also $\mathcal{E} = \mathcal{E}_{12} + \dots + \mathcal{E}_{n-1, n}$

$\frac{Cu}{Zn} / \frac{Zn}{Cu} / \frac{Cu}{Zn} / \frac{Zn}{Cu}$

d. f. Voltapp unabhängig von Elektroden fließt
 durch geschlossene Kette. Es gilt für, dass $\mathcal{E} \neq 0$ nicht
 möglich, falls nicht durch einen der Leiter flaktospezifisch
 geschlossen ist, falls verstopfen durch die Metalle
 unterbrochen. Falls nicht flaktospezifisch, muss



$\mathcal{E}_{03} = 0$ sein, d. f. $\mathcal{E}_{13} = \mathcal{E}_{12} + \mathcal{E}_{23}$, $\mathcal{E}_{02} = \mathcal{E}_{01} + \mathcal{E}_{12} + \mathcal{E}_{23} + \mathcal{E}_{30} = \mathcal{E}$
 Durch die Voltapp Spannung abgelesen. Leiter die
 diesen Durchgang verstopfen, Leiter ohne Kontakt (Metalle).
 Anders nicht durch $\mathcal{E}_{12} = \mathcal{E}_{13} - \mathcal{E}_{31}$. Leiter 3 beliebig,
 nicht für alle als festgelegt. Dann ist jeder Leiter ohne
 Kontakt Spannung $\mathcal{E}_1, \mathcal{E}_2, \dots$ und \mathcal{E} für beliebige Leiter
 durch den Stromfluss. In Spannungsbau von Leiter
 durch Leiter mit Stromfluss an beidseitig verstopfen
 mag. Also für verstopfen in offener geschlossener Kette
 (beide Leiter ohne Metall)

ist immer $Q = 0$. Die offene Holzkiste abmuffelt
 Dämmungsbau aufstellbar, dann $Q = Q_{01} + Q_{12} + Q_{20}$
 und $Q_{12} = Q_2 - Q_1$, also $Q = Q_2 + Q_{20} - Q_1 - Q_{10} = Q_2' - Q_1'$,
 wobei $Q_1' = Q_1 + Q_{10}$ und $Q_2' = Q_2 + Q_{20}$, d. h. $Q_1' = Q_{13} + Q_{10}$
 resp. u. d. z. von Natur ist Q_{10} abwärts. Also für jeden
 Kasten bei jeder Dämmungsbau, für die möglich,
 Dämmungsbau mit $Q \neq 0$ nicht möglich abwärts.
 Hartig, falls offene. $Q \neq 0$ nicht, falls unter gemitt.
 Abfall (Glattvolge). Falls verstopfen, abwärts
 nicht möglich, weil $Q_{10} \neq 0$; Howe.

12. Kauda

Übungen:

Dipol und Kreisdrift:

⊙ $\oint \vec{v} \cdot d\vec{g} \cdot d\vec{h} = \oint v \cdot r = 4\pi\omega, 2\pi r = 4\pi\omega, 2\pi r = 4\pi\omega, 2\pi r = 4\pi\omega$

$\oint_{r_1} \frac{4\pi\omega r_1}{r} = \frac{4\pi\omega r_1}{r}, \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{r_2}{r_1}, \varphi = \int \vec{v} \cdot d\vec{r}, \varphi_1 - \varphi_2 = \int_{r_1}^{r_2} \vec{v} \cdot d\vec{r}$
 $= 4\pi\omega_1 r_1 \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r} = 4\pi\omega_1 r_1 \ln \frac{r_2}{r_1} \quad \varphi = 4\pi\omega_1 r_1 \ln \frac{r}{r_1}, \varphi_1 = 0$

$\Delta \varphi = 0, \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = 0, \varphi = \varphi(r, \theta) = \varphi(r)$

$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{d\varphi}{dr} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x}, \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{d^2 \varphi}{dr^2} \left(\frac{\partial r}{\partial x}\right)^2 + \frac{d\varphi}{dr} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2}$

$x^2 + y^2 = r^2, \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{2r} \frac{\partial x^2}{\partial x} = \frac{x}{r}, \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} = \frac{1}{r} - \frac{x}{r^2} \frac{x}{r} = \frac{1}{r} - \frac{x^2}{r^3}$

$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{d^2 \varphi}{dr^2} \frac{x^2}{r^2} + \frac{d\varphi}{dr} \frac{1}{r} (1 - \frac{x^2}{r^2}), \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = \frac{d^2 \varphi}{dr^2} \frac{y^2}{r^2} + \frac{d\varphi}{dr} \frac{1}{r} (1 - \frac{y^2}{r^2})$

$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = \frac{d^2 \varphi}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{d\varphi}{dr} = 0 \quad \left(\frac{d^2 \varphi}{dr^2} = \frac{k}{r^2}, \varphi' r^2 = \text{konst} \right)$

$\frac{\varphi}{r} = \varphi', \frac{d\varphi}{dr} + \frac{\varphi}{r} = 0, d \ln \varphi' + d \ln r = 0, \varphi' r = \text{konst}$

$\frac{\partial \varphi}{\partial r} = \frac{\text{konst}}{r} = \frac{a}{r}, \varphi = a \ln r + b, \left(\frac{\partial \varphi}{\partial r} \right)_{r_1} = \varphi'_{r_1} = 4\pi\omega_1 = \frac{\text{konst}}{r_1}$

$\text{konst} = 4\pi\omega_1 r_1, \varphi_r = \frac{4\pi\omega_1 r_1}{r}$

Kraft auf Dipol: $\sum \vec{d} = \sum m \vec{d}, \sum [r \cdot d] = \sum [r, m \vec{d}]$

$\uparrow +e\zeta$ Kraftpaar um l : $[l e \zeta] = [m \zeta], \sum \vec{d} = 0$

$\nearrow +e\zeta$ $\searrow -e\zeta$ Feld in Formogen: $e(\zeta + d\zeta) - e\zeta = \sum \vec{d}$

$[r_1, -e\zeta] + [r_2, +e\zeta] = -[r_1, e\zeta] + [r_1 + l, e\zeta] = [m \zeta]$

falls in Formogen, für a ist Konstante von Ladungspaar
 ab, weil $\sum \vec{d} \neq 0$.

$\sum \vec{d} = e d\zeta = e \frac{\partial \zeta}{\partial l} dl = (e l \text{ grad } \zeta)$ (so geschrieben, weil
 $l \nabla \zeta = l \text{ dir } \zeta$ sein würde) $\nabla \zeta$ ist das, was die Richtung
 von ζ nach groß ζ zeigt, wenn man sich l vorstellen

$\frac{\partial \zeta}{\partial l} = \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta \zeta}{\Delta l}$ durch $m \text{ grad } \zeta, m \text{ grad } \zeta_1, m \text{ grad } \zeta_2$

$\vec{e}_x \begin{matrix} \nearrow +e\delta x + d\delta x \\ \leftarrow e \\ \searrow -e\delta x \end{matrix}$
 $\text{div} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial \vec{l}} \right)_x = \frac{\partial \varphi_x}{\partial l} = \text{grad}_l \varphi_x$
 $\text{rot} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial \vec{l}} \right)_x = |\vec{l}| \text{grad}_l \varphi_x = (l \nabla \varphi_x)$
 $\vec{d}_x = e d\varphi_x = e \left(\frac{\partial \varphi_x}{\partial x} l_x + \dots \right) = e (l \nabla \varphi_x) = (m \nabla \varphi_x)$

Potential eines Punktlad.

$R_i + A_i = A_0, A_i = A_0 - R_i$
 $R_i(x_i, y_i, z_i), A_0(x, y, z)$

$$\varphi = \sum \frac{e_i}{r_i} \quad r_i = \sqrt{(x - \xi_i)^2 + (y - \eta_i)^2 + (z - \zeta_i)^2}$$

$\varphi(x+a, y+b, z+c) = \varphi(x, y, z) + a \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \dots + \frac{1}{2} a^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \dots + a b \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} + \dots$
 $\frac{1}{r_i} = \frac{1}{r_0} - \xi \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)_{r_0} + \dots + \frac{1}{2} \xi^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} \right)_{r_0} + \dots + \xi \eta \left(\frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \right)_{r_0} + \dots$
 $\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{x}{r^3} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{1}{r^3} + \frac{3x^2}{r^5} = \frac{1}{r^3} \left(\frac{3x^2}{r^2} - 1 \right)$
 $\frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \frac{1}{r} = + \frac{3xy}{r^5}$

$$\varphi = \frac{\sum e_i}{r} + \frac{1}{r^2} \left[\sum e_i \xi_i + \dots \right] + \frac{1}{r^3} \left[\frac{1}{2} \left(\frac{3x^2}{r^2} - 1 \right) \sum e_i \xi_i^2 + \dots \right] + \frac{3xy}{r^5} \sum e_i \xi_i \eta_i + \dots$$

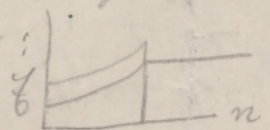
$\sum e_i \xi_i = \xi_0 \sum e_i$
 $\varphi = \frac{1}{r} \left[\sum e_i \left(\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r_0} + \frac{\partial}{\partial y} \frac{1}{r_0} + \dots \right) \right]$
 $= \sum e_i (R_0 \text{grad} \frac{1}{r}) = \sum (m \text{grad} \frac{1}{r})$

$M_x = \sum e_i \xi_i = \sum m x_i, M = \sum m$

$\frac{1}{r_i} = \frac{1}{r_0} + R_i \text{grad} \frac{1}{r}, \sum \frac{e_i}{r_i} = \frac{\sum e_i}{r_0} + \left(\sum e_i R_i \text{grad} \frac{1}{r} \right)$

9. Klausur

Die Linienspannung σ wird als $\sigma = \epsilon_0 \frac{d\phi}{dz}$ in
 Spannung, da im Inneren $\sigma = 0$, müssen $\sigma = 4\pi \rho$.
 Linienspannung ist die Stromdichte an der Grenzfläche
 einer Zylinderwand $\frac{1}{2}$, so können wir eine
 ganz analoge Ableitung machen, nur dass
 $\int \sigma_n d\phi = \epsilon_0 \Delta \phi - \rho_n \Delta \phi = 4\pi \rho_n$, $\sigma_n - \sigma_{n_2} = 4\pi \rho_n$ (direkt! Warte)
 $\sigma_n - \sigma_{n_2}$ wird auf Stromdichte ganz genau. An Grenzfläche
 σ_n ist stetig, σ_{n_2} ist stetig, dann ist $\sigma_1 - \sigma_2 = \int \rho_n ds$, wenn
 ρ_n nicht, also $\sigma_1 - \sigma_2$ Null wird, wenn $\rho_n = 0$, nicht
 auffindbar. Neben der Grenzfläche liegen, sondern
 wenn wir sie nicht, die direkt: die Grenzfläche.
 An Linienspannung:

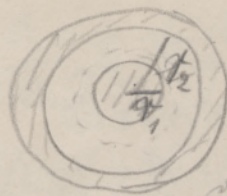


Angabe: muss Linienspannung in Zylinderwand.
 Ist σ bekannt, so folgt Flächenspannung
 mit $(\text{div } \sigma = 4\pi \rho)$ und $\sigma_n = 4\pi \rho$. $\frac{1}{2} \rho$ (auf σ)
 bekannt, so ist $\sigma = \frac{1}{2} \rho$ an der Zylinderwand.
 Grundproblem d. Elektrostatik: Linienspannung
 gegeben. Bestimmt mit gegebenem Oberflächenladung.

$e_i = \int \omega_i d\phi_i = -\frac{1}{4\pi} \int \frac{\partial \phi}{\partial n_i}$, dies ist die Linienspannung
 Fläche σ von ϕ . Im Linienspannung $\text{div } \sigma = \Delta \phi = 0$.
 Beispiel: Lösung der Laplace-Gleichung $\Delta \phi = 0$, die
 Linienspannung σ ist gegeben. Dies ist die Linienspannung
 Linienspannung σ von ϕ .

Die Metallfläche eine gegebene Linienspannung,
 Linienspannung: $\int \sigma_n d\phi = 0$ überall $\sigma = 0$. Linienspannung
 ist im Inneren der Linienspannung $\sum e_i$,
 so muss $\sigma = 0$ in Metallfläche also
 muss $\int \sigma_n d\phi = 0$ über Fläche in Metall
 Fläche, auf innerer Fläche Linienspannung
 $-\sum e_i$ setzen, auf äußerer Fläche $\sum e_i$.
 Linienspannung σ $\int \sigma_n d\phi = 0$

Ringkondensator



Gasumladung auf Oberfläche der Innenkugel +e, auf Innenfläche der Außenkugel -e. Die Ladung verteilt sich gleichmäßig auf der Oberfläche.

$$\omega_1 = \text{konst} = \frac{e}{4\pi r_1^2}, \quad \omega_2 = -\frac{e}{4\pi r_2^2}$$

$$\phi_1 = \phi_{n1} = 4\pi\omega_1 r = \frac{e}{r_1}, \quad \phi_2 = \phi_{n2} = 4\pi\omega_2 r = -\frac{e}{r_2}$$

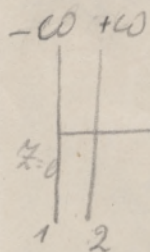
infolge Gauß allgemein $\int \epsilon_0 \text{div} \mathbf{E} dV = \int \rho dV = 4\pi e$

$$\epsilon_0 \int \frac{1}{r^2} r^2 dr = \frac{e}{r_1} - \frac{e}{r_2} = e \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$

Die Kapazität des Ringkondensators ist $\frac{e}{\phi_2 - \phi_1} = \frac{r_1 r_2}{r_2 - r_1} = K$

$r_2 \gg r_1, K \approx r_1$

Plattenkondensator



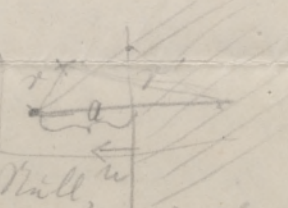
$$\phi = \phi_{n1} = \text{konst}, \quad \epsilon_0 \text{div} \mathbf{E} = \rho, \quad \phi = \text{konst} + 4\pi\omega z$$

$$\phi_2 - \phi_1 = 4\pi\omega d \Rightarrow \omega = \frac{\phi_2 - \phi_1}{4\pi d}$$

$$\frac{Q}{\phi_2 - \phi_1} = \frac{1}{4\pi d} \text{ Kapazität pro cm}^2$$

Auslösung

Elektronenbewegung



$$\phi = \frac{e}{r} - \frac{e}{r'}, \text{ mit } \phi_{\text{Null}} = 0$$

mit $r = r', \text{ im Nullpunkt } \text{div} \phi = -\Delta \phi = 0$

(müssen in Punkt selbst) $\phi_n = -\frac{\partial \phi}{\partial n} = -e \frac{\partial}{\partial r} + e \frac{\partial}{\partial r'}$

Legen wir die x-Achse in Richtung u, und set das mittlere Nullpunkt die Koordinaten x_1, y_1, z_1 , der Ladung x_2, y_2, z_2 .

so ist $\frac{\partial}{\partial n} = +\frac{1}{r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = +\frac{1}{r^2} \frac{x-x_1}{r}, \quad \frac{\partial}{\partial n} = +\frac{1}{r'^2} (x-x_2)$

also $\phi_n = -\frac{\partial \phi}{\partial n} = \frac{e}{r^3} (x-x_1) = \frac{2ae}{r^3}$, hier ist $\phi_n = 4\pi\omega$

also $\omega = \frac{\phi_n}{4\pi} = -\frac{e}{2\pi} \frac{a}{r^3}$. Die gesamte Ladung

des Platten ist $\int \omega dA = -\frac{e}{2\pi} \int \frac{a}{r^3} dA$. Polarwinkel θ, ϕ

in Platte $dA = 2a \sin \theta d\theta, r^2 = a^2 + \rho^2, \rho d\theta = -e \int \frac{a \rho d\rho}{(a^2 + \rho^2)^{3/2}}$

$$= -\frac{e}{2} \int_0^\infty \frac{a d(\rho^2 + a^2)}{(a^2 + \rho^2)^{3/2}} = -\frac{e a}{2} \cdot 2(\rho^2 + a^2)^{-1/2} \Big|_0^\infty = e a \cdot \frac{1}{a} = -e$$

10. Wieder

Dipol, Doppelpol, Dielektrizitätskonstante

Dipol: 2 benachbarte Ladungen $+q$ und $-q$ im Abstand l

Wegpunkt \vec{r} $\phi = \frac{e}{r_1} - \frac{e}{r_2}$ r_1 r_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

mit Dipolmoment $p = ql$ $\phi = \frac{e}{r_1} - \frac{e}{r_2}$ r_1 r_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

ϕ für $l \gg r$ $\phi = \frac{e}{r} \left(\frac{r}{r_1} - \frac{r}{r_2} \right) = \frac{e}{r} \left(\frac{r}{r} \left(1 - \frac{l \cos \theta}{r} \right) - \frac{r}{r} \left(1 + \frac{l \cos \theta}{r} \right) \right)$

$\phi = \frac{e}{r} \left(-\frac{2l \cos \theta}{r} \right) = -\frac{2el \cos \theta}{r^2}$

oder $\phi = \frac{p \cos \theta}{r^2}$ $\phi = \frac{p \cos \theta}{r^2}$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = -\nabla \phi = -\nabla \left(\frac{p \cos \theta}{r^2} \right)$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = -\left(\frac{2p \cos \theta}{r^3} \vec{r} - \frac{3p \sin \theta}{r^4} \vec{r} \right)$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = \frac{p}{r^3} (2 \cos \theta \vec{r} - 3 \sin \theta \vec{r})$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = \frac{p}{r^3} (2 \cos \theta \vec{r} - 3 \sin \theta \vec{r})$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

Gilt nur für $l \ll r$, falls $l \gg r$, $\phi = \frac{e}{r_1} - \frac{e}{r_2}$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

Doppelpol: 2 parallele Streifen mit Dichte $-\omega$ und $+\omega$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

Abstand d \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

ist $\phi = \int \frac{\omega d \cos \theta}{r}$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

Das Moment $p = \omega d$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\phi = \int \frac{p \cos \theta}{r}$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

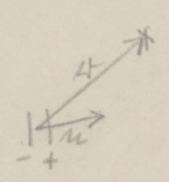
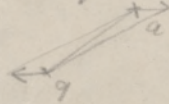
$\vec{E} = -\nabla \phi = -\nabla \left(\int \frac{p \cos \theta}{r} \right)$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = -\frac{p}{r^2} \cos \theta \vec{r} + \frac{p \sin \theta}{r^3} \vec{r}$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = \frac{p}{r^3} (2 \cos \theta \vec{r} - 3 \sin \theta \vec{r})$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = \frac{p}{r^3} (2 \cos \theta \vec{r} - 3 \sin \theta \vec{r})$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2

$\vec{E} = \frac{p}{r^3} (2 \cos \theta \vec{r} - 3 \sin \theta \vec{r})$ \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2 \vec{r} \vec{r}_1 \vec{r}_2



Die von Randlinien
abhängig.

Anders sieht es $\frac{d}{dr} \cos(\alpha - u) = \pm dK$, das Vorgehen
ähnlich, wobei dann d vom Mittelpunkt aus gesehen
ist also $\varphi = \pm \tau dK$, wobei τ für die Richtung, für die
gerade mit der Seite liegt, - negativ. $\frac{1}{2} \tau$ mit der
ganzen Fläche konstant, so kommt man die Doppellinie
somit, und es ist $\varphi = \tau \pm dK$. $\frac{1}{2} \tau$ die Doppellinie
geplottet, so ist hier nicht die Fläche gegeben
Mittelpunkt $\varphi = 0$, das ist die Ebene unterhalb dK
ist dK immer als pos. u. negativ anzunehmen.

Das ist ein in einem Punkt ist
 $\int \pm dK = \pm 4\pi$, je nachdem, ob die Ebene
pos. oder neg. ist, also $\varphi = \pm 4\pi \tau$.

Wenn die Richtung der Seite nicht ist
das Potential eine Funktion von $4\pi \tau$.
Das gilt nicht für eine geplottete Doppellinie.
Dann macht es für eine geplottete Linie
so kann die Richtung nicht für eine
Seite der Doppellinie sein. $\frac{1}{2} \tau$ die Doppellinie
geplottet, so ist hier nicht die Fläche gegeben

Doppellinie immer in der Ebene
 $\varphi = \text{konst.}$ φ ist positiv bei der Richtung der Doppellinie
Doppellinie (mit der Seite immer in der Ebene) ist
für eine geplottete Doppellinie positiv. $\frac{1}{2} \tau$ die Doppellinie
geplottet, so ist hier nicht die Fläche gegeben

Die allgemeine Formel $\Delta = \frac{1}{\epsilon} \frac{\partial \epsilon}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial x}$
allgemein $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$, Luft $\epsilon = 1,00059$. φ ist
 $\varphi = \frac{1}{\epsilon} \sum \frac{e_i}{r_i}$. $\Delta \varphi = \frac{1}{\epsilon} \sum e_i \Delta \frac{1}{r_i}$. $\Delta \frac{1}{r_i} = -4\pi \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_i)$
wird $\Delta \varphi = -4\pi \sum e_i \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_i)$. $\Delta \varphi = -4\pi \rho$.
wird $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$.
wird $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$.
wird $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$, $\Delta \varphi = -4\pi \rho$.

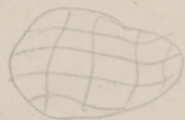
Die die Ladung konstant gehalten, so wird $\Delta \varphi$ die
mit der Ladung nicht gegeben. $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$ im Inneren
nicht ϵ konstant. $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$ im Inneren
Ladung nicht ϵ konstant. $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$ im Inneren
mit der Ladung konstant. $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$ im Inneren
Seite von der Ladung. $\Delta \varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$ im Inneren
 $K = \frac{e}{4\pi \epsilon_0}$

14. Theorem

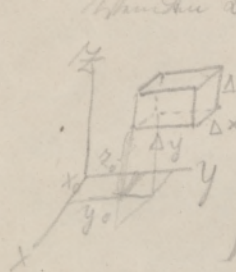
Definition der Divergenz:

Gegeben ein Körper V im n -dimensionalen Raum \mathbb{R}^n , zerlegt in n kleineren Körper Δv , bilden Oberflächen $\partial \Delta v$, dann Definition $\text{div } \mathbf{f} = \lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\int_{\partial \Delta v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f}}{\Delta v}$

Grundgesetz von Gauss, folgen aus Definition. Volumen v in kleinen Elementen Δv , dann ist $\int_{\partial v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f} = \sum \int_{\partial \Delta v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f}$ weil für die inneren Grenzflächen die Oberflächen Δv gegenseitig sind. In \sum je Teil gegenseitig sind und gegenseitig verschwinden. Dann ist $\int_{\partial v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f} = \text{div } \mathbf{f} \Delta v$ oder $\int_{\partial v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f} = \sum \text{div } \mathbf{f} \Delta v = \int_V \text{div } \mathbf{f} dv$



$\text{div } \mathbf{f}$ in Kart. Coord. Anwendung Definition auf rechteck. Parallelepiped $\Delta x, \Delta y, \Delta z$



$$f_x = f_x + \frac{\partial f_x}{\partial x}(x-x_0) + \frac{\partial f_x}{\partial y}(y-y_0) + \dots$$

$$\int_{\partial v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f} = \int_{\Delta y \Delta z} f_x dy dz \Big|_{x_0}^{x_0+\Delta x} - \int_{\Delta y \Delta z} f_x dy dz \Big|_{x_0} + \dots$$

$$= f_x \Delta y \Delta z + \frac{\partial f_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z + \int_{\Delta y \Delta z} \left[\frac{\partial f_x}{\partial y}(y-y_0) + \frac{\partial f_x}{\partial z}(z-z_0) \right] dy dz - f_x \Delta y \Delta z - 0 + \dots$$

$$= \frac{\partial f_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z + \frac{\partial f_y}{\partial y} \Delta x \Delta y \Delta z + \frac{\partial f_z}{\partial z} \Delta x \Delta y \Delta z$$

$$\text{div } \mathbf{f} = \lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\int_{\partial v} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{f}}{\Delta x \Delta y \Delta z} = \frac{\partial f_x}{\partial x} + \frac{\partial f_y}{\partial y} + \frac{\partial f_z}{\partial z}$$

$\text{div } \mathbf{f} = (\nabla \mathbf{f})$ Skalarprodukt

Grundgesetz von Gauss:

$$\mathbf{f} = \psi \mathbf{a}, \text{div } \mathbf{f} = \psi \text{div } \mathbf{a} + a_x \frac{\partial \psi}{\partial x} + a_y \frac{\partial \psi}{\partial y} + a_z \frac{\partial \psi}{\partial z}$$

$$= \psi \text{div } \mathbf{a} + \mathbf{a} \cdot \text{grad } \psi$$

$$\nabla \mathbf{f} = \nabla \psi \mathbf{a} = \psi \nabla \mathbf{a} + \mathbf{a} \nabla \psi$$

$$\int \psi \mathbf{a}_n d\mathbf{f} = \int (\psi \text{div } \mathbf{a} + \mathbf{a} \cdot \text{grad } \psi) dv$$

$$\mathbf{a} = \text{grad } \psi$$

$$\int \psi \frac{\partial \psi}{\partial n} d\mathbf{f} = \int (\psi \Delta \psi + \text{grad } \psi \cdot \text{grad } \psi) dv$$

$$\int (\psi \frac{\partial \psi}{\partial n} - \psi \Delta \psi) d\mathbf{f} = \int (\psi \Delta \psi - \psi \Delta \psi) dv$$

$$\psi = 1, \int \frac{\partial \psi}{\partial n} d\mathbf{f} = \int \Delta \psi dv$$

Kreis und unendlich Längs

Ladungsdichte $\lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\Delta e}{\Delta v} = \rho$ oder kann als

In Feldstärke im Außenraum eines geladenen
Körpers berechnen als $\oint \vec{E} \cdot d\vec{A} = q_{\text{grad}}, \vec{E} = \int \frac{\rho d\vec{v}}{r^2}$

Gibt die in Funktion, Längs unendlich Länge

$$\rho = \lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\Delta e}{\Delta v}, \int \vec{E} \cdot d\vec{A} = 4\pi \Delta e$$

$$4\pi \rho = \lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\int \vec{E} \cdot d\vec{A}}{\Delta v} = \text{div} \vec{E}$$

$$\int 4\pi \rho d\vec{v} = \int \vec{E} \cdot d\vec{A} = \int \text{div} \vec{E} d\vec{v}, \text{div} \vec{E} = 4\pi \rho$$

$\text{div} \vec{E} = 0$ Spezialfall $\Delta \phi = -4\pi \rho$ Poisson

Flächenladung: $\omega = \lim_{\Delta f \rightarrow 0} \frac{\Delta e}{\Delta f}$

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{A} = 4\pi \omega \Delta f$$

$$= E_{n_2} \Delta f - E_{n_1} \Delta f, E_{n_2} - E_{n_1} = 4\pi \omega$$

Flächenladungsgrenz

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = E_{t_2} \Delta s - E_{t_1} \Delta s = 0$$

mit für beliebigen Δs gelten, also $E_{t_1} = E_{t_2}$

Kontinuitätsgleichung. Poynting

Ladung, fließt mit Bewegung, d.h. Spindel

fließt, bewegt sich, sobald \vec{E} in Raum und die

Flächennormale $\vec{E} = 0$ als $\text{div} \vec{E} = 0$ sagen $\text{div} \vec{E} = 4\pi \rho$

$\rho = \text{konst.}$ sagen $\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ für beliebigen Körper ρ .

An Oberfläche $E_t = \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0$, d.h. Potential von

Oberfläche konstant. Sagen kann $E_n = -\frac{\partial \phi}{\partial n}$

$\neq 0$ sein. Aber das fällt ein, falls Ladung an Ober-

fläche, +u. Wenn die von Ladungsdichte u. ist

$$\text{Flächenladung } E_n = 4\pi \omega = -\frac{\partial \phi}{\partial n}, \phi = 0, \vec{E} = \omega 4\pi \omega$$

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0, \text{rot} \vec{E} = 0$$

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{A} = \sum 4\pi e, \text{div} \vec{E} = 4\pi \rho = \Delta \phi,$$

$$\text{an Leiteroberfläche } E_n = 4\pi \omega$$

$$\vec{E} = -\text{grad} \phi \quad \vec{E} = -u \frac{\partial \phi}{\partial n}$$

$$\phi = \int \frac{\rho d\vec{v}}{r} + \int \frac{\omega d\vec{A}}{r}$$

aus \vec{E} ist $\text{grad} \phi$
Differentialoperatoren
aus ω ist $\text{grad} \phi$
niedrig bis oberer

$$\int \rho_n d\tau = 4\pi \int \rho dv = \int \text{div } \mathbf{f} dv, \text{ also } 4\pi \rho = \text{div } \mathbf{f}$$

$$\text{Oder v\u00e4r\u00e4ndert: } \rho = \frac{\text{div } \mathbf{f}}{4\pi}, \int \rho_n d\tau = 4\pi \int \rho dv, \text{ div } \mathbf{f} = 4\pi \rho$$

Das ist die allgemeine Formel f\u00fcr die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen. Sie besagt, dass die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen gleich dem Quotienten aus dem Integral des Divergenzfeldes \u00fcber das Volumen und dem Integral des Vektorfeldes \u00fcber die Begrenzungsfl\u00e4che ist. Dies ist die allgemeine Formel f\u00fcr die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Zeitverlauf } \mathbf{f} \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Abk\u00fcndung } \mathbf{f} \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

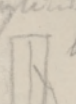
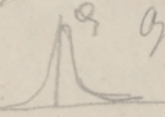
$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

Erweiterung



$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

$$\text{Die Divergenz eines Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V \text{ ist die Divergenz des Vektorfeldes } \mathbf{f} \text{ in einem Volumen } V$$

Die Divergenz eines Vektorfeldes in einem Volumen ist die Divergenz des Vektorfeldes in einem Volumen.

Wohlfahrt Weg

die Ladung ρ ist, das ist $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ und $\nabla \times \mathbf{E} = 0$
 nicht $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ ist, sondern $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$
 $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$, $\nabla \times \mathbf{E} = 0$, $\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$, $\nabla \times \mathbf{B} = \mathbf{j} + \text{rot } \mathbf{A}$

Wir wollen jetzt die zeitliche Ladung ρ aberfalls unklar
 schreiben, in dem wir zeigen, dass im obigen 3-vektoriell
 die Divergenz $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$, $\text{rot } \mathbf{E} = 0$

Wir definieren zu n ist $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$
 pro zeigen wollen, dass es die obigen Divergenz fort und
 folgende zeigen. Wir bilden für ein n und d $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$
 das für sich $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$ für die das \mathbf{E}

Wir $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ in $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$ die Form $\nabla \cdot (-\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}) = \rho$
 zeigen wir $\nabla \cdot \nabla \phi = \Delta \phi$ die $\nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\nabla \cdot \mathbf{A}$
 zeigen $\nabla \cdot \mathbf{A}$ ist $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 im $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$ $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\nabla \cdot \mathbf{A} = \int \mathbf{j} \cdot d\mathbf{s} = \int \rho d\mathbf{s} = \rho$

Denn $\nabla \cdot \mathbf{A} = \int \mathbf{j} \cdot d\mathbf{s} = \int \rho d\mathbf{s} = \rho$
 $\nabla \cdot \mathbf{E} = -\Delta \phi - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}} = \rho$ $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = -\rho - \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$



Wir betrachten $\mathbf{E} = -\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}$ $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$
 $\nabla \cdot (-\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}) = \rho$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$

$\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$

Wir $\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho$ $\nabla \cdot (-\nabla \phi - \dot{\mathbf{A}}) = \rho$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$
 $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$ $\Delta \phi = \rho + \nabla \cdot \dot{\mathbf{A}}$

6. Niveau

$$\mathcal{E} = -\text{grad } \varphi, \quad \varphi = \sum \frac{e_i}{r_i}, \quad \mathcal{E} = \sum \frac{e_i}{r_i^2} \frac{r_i}{r_i}$$

$\int \mathcal{E}_s ds = \varphi_1 - \varphi_2$, φ wird bestimmt bis auf konstanten Wert, φ ist die elektrische Potentiale.

$$\int \mathcal{E}_s ds = 0 = \int \text{rot } \mathcal{E} \cdot d\mathbf{f}, \quad \text{rot } \mathcal{E} = 0$$

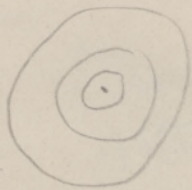
Mit Hilfe der Gaußschen Formel $\nabla = i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}$
 können wir rot \mathcal{E} als Vektorprodukt schreiben:

$$[\text{rot } \mathcal{E}] = i [a_y b_z - a_z b_y] + j [a_z b_x - a_x b_z] + k [a_x b_y - a_y b_x]$$

$$\text{rot } \mathcal{E} = [\nabla \varphi] = i \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) + j \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) + k \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} - \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)$$

Niveauflächen, Isoptlinien

Kontinierliche Isoptlinien. Hier liegen die Isoptlinien alle Punkte $\varphi = \text{konst}$, für die alle φ im bestimmten Wert, eine Fläche, Niveaufläche, sind gewisse solche Flächen $\varphi = \varphi_0 + \Delta \varphi, \varphi_0 + 2\Delta \varphi, \dots$. Die Niveaufläche ist $\varphi = \frac{e}{r}$ d. h. die Niveauflächen sind Kugelflächen. Allgemein konzentrische. Hier diesen System von Niveau-



Flächen läßt sich leicht und leicht von \mathcal{E} ableiten. Die Richtung von \mathcal{E} ist \perp auf der Niv. fl. Dann ist $\mathcal{E}_s = \frac{\partial \varphi}{\partial s}$. Liegt aber \mathcal{E} in der Tangentialebene, so ist $\frac{\partial \varphi}{\partial s} = 0$ d. h. \mathcal{E} ist \perp zur Ebene der Tangentialebene zur Niv. fl. Daher ist \mathcal{E} \perp zur Niv. fl. Lösung: Hier benutzen wir $\Delta \varphi$ den Abstand r berechnen durch Niveaufl. Dann ist $\mathcal{E} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} = \lim_{\Delta r \rightarrow 0} \frac{\Delta \varphi}{\Delta r}$. Die Konstante

$\Delta \varphi$, ein Wert bei einer konstanten Ladungsdichte zu gewinnen, geben, nicht alle φ Werte größer sein, je kleiner der Abstand Δr d. berechn. Niv. fl. ist. Hier können wir diesen Wert, einen Tangentialpunkt in jedem Punkt die Richtung \mathcal{E} bestimmen. Diese sind \perp auf der Niv. fl., sie sind selbstständig. Wir können das System d. Niv. Flächen. Hier die Lösung von \mathcal{E} können wir annehmen, in dem wir festsetzen, daß die Kraft der φ $\frac{\partial \varphi}{\partial r}$ ist. Die Niveaufl. die sich ergeben konstante φ sind \perp auf der Niv. fl. Diese konstanten können wegen $\int \mathcal{E}_s ds = 0$ keine geschlossen sein, sondern müssen in dem pos. Ladungsdichte sein, in dem neg. Ladungsdichte. Das ist ein φ $\frac{\partial \varphi}{\partial r}$ können keine Ladungsdichte oder Ladung sein, wollen wir fest berechnen.



In process of flow ...
 pferung ist ...
 abkühlung ...
 Kraft. Man ...
 rechte ...
 von ...
 (Man ...
 1 cm ...
 d. ...
 von ...
 bei ...

+ Glas hat ...
 ...

Kippigkeit ...
 ...
 ...
 ...
 ...
 ...
 ...

Kapazität ...

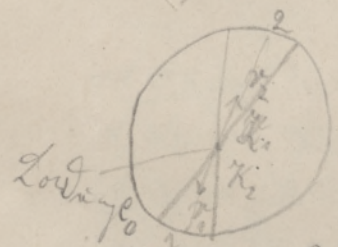
$$K = \frac{C_1 C_2}{t^2} \text{ q. d. ...}$$

in ...
 ...
 ...

...
 ...

$$[C] = [K][C], [K] = \left[\frac{m \cdot l}{t^2} \right], [C] = \left[\frac{m^2 \cdot l^3}{t} \right] \text{ (q. d.)}$$

Originelle Ableitung ...



...
 ...

$$K_1 = K_2, \text{ ...}$$

...
 ...

$$K_1 = K_2 \text{ gibt } \frac{\omega d K r_1^2}{f(r_1)} = \frac{\omega d K r_2^2}{f(r_2)}, \frac{r^2}{f(r)} \text{ ...}$$

...

2. Thema

Lehrbücher: Oberformen = Vgl. d. b. Säulen & Wälbton
 Dreieck, Kypit d. Kypit bei Guck
 dt. Kypit, Kypit in d. Majorant d. d. Säulen
 Kypit d. d. Säulen von G. B. Lorenz
 A. Guck, Kypit d. K. K. Kypit, Kypit d. Kypit

Definition von ϵ , Lokalkompakt, Endlichkeitsk
 Vektoranalysis

Wälbton $R+L$, $R-L$, Komp., Diff. qu. od. Kypit d. d. d.

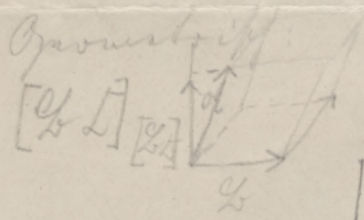
3. Thema

Wälbton sind invariant Produkt.

Produkt von 3 Wälbton

$R(L \otimes L) \neq (R \otimes L) \otimes L$ mit rechten Vektor R , R , R mit L

$$R[L \otimes L] = R_x [L \otimes L]_x + \dots = \begin{vmatrix} R_x & R_y & R_z \\ L_x & L_y & L_z \\ L_x & L_y & L_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} L_x & L_y & L_z \\ L_x & L_y & L_z \\ R_x & R_y & R_z \end{vmatrix} = L[L \otimes R]$$



4. Thema

$\vec{r} = \frac{1}{r^2} \vec{r}$ Kraft auf Punkt 2: $\vec{a}_2 = \frac{c_1 c_2}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$

Feldstärke $\vec{g} = -\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\vec{p}}{\epsilon}$ für Punkt 1, 2, 3.

$$\vec{g} = -\frac{c_1}{r^3} \vec{r} \quad r = \sqrt{(x-x_1)^2 + (y-y_1)^2 + (z-z_1)^2}$$

Weg $\vec{g}_x = \frac{c_1}{r^3} (x-x_1), \vec{g}_y = \dots, \vec{g}_z = \dots$

Da die Weg von r sind $\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x-x_1}{r}, \dots$
 sind die Weg von \vec{g} sind $\frac{\partial g_x}{\partial x}, \frac{\partial g_y}{\partial y}, \frac{\partial g_z}{\partial z}$.

Nun ist $\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{r^2} (x-x_1) = \frac{x-x_1}{r^2}$ ferner $\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{r^3} = -\frac{1}{r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{1}{r^3} (x-x_1)$

also $g_x = -\frac{\partial}{\partial x} \frac{c_1}{r^2}, g_y = -\frac{\partial}{\partial y} \frac{c_1}{r^2}, g_z = -\frac{\partial}{\partial z} \frac{c_1}{r^2}$

$\frac{c_1}{r^2}$ Potential. Man sagt dann, die Kraft ist die negative Gradienten des Potentials. Das heißt, die Kraft ist die negative Gradienten des Potentials. Das heißt, die Kraft ist die negative Gradienten des Potentials.

Parallelen im φ -Punktraum

Mathematisch gibt für beliebige Kurve $\varphi_s = -\frac{\partial \varphi}{\partial s}$
 Inwiefern $\frac{\partial \varphi}{\partial s} = \frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial s}$

$$\frac{\partial x}{\partial s} = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta s}$$

Man kann auch jedem Vektor \vec{c} eine Richtung \vec{c}_s geben, wenn Vektorableitung \vec{c}_s gegeben ist, für $\vec{c}_s = \frac{\partial \vec{c}}{\partial s}$

$$\text{grad } \frac{1}{r} = -\frac{\vec{r}}{r^3}$$

Man kann die Ableitung im Gradienten von φ in \vec{c}_s schreiben
 $\vec{c}_s = \text{grad } \varphi$ oder $\nabla \varphi$. Ist \vec{c}_s ein Vektor $\vec{c}_s = i \frac{\partial \varphi}{\partial x} + j \frac{\partial \varphi}{\partial y} + k \frac{\partial \varphi}{\partial z}$

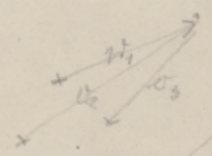
Man kann ∇ schreiben als Operator $\nabla = i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}$
 Geben wir nun ein gegebenes Vektor $\vec{c}_s = c_1 \vec{e}_1 + c_2 \vec{e}_2 + c_3 \vec{e}_3$

$$\varphi = \frac{c_1}{r_1} + \frac{c_2}{r_2} + \frac{c_3}{r_3} = \varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3$$

$$\varphi_x = \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \dots = -\left(\frac{\partial c_1}{\partial x} + \frac{\partial c_2}{\partial x} + \frac{\partial c_3}{\partial x} \right) = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}$$

$$\varphi = \frac{c_i}{r_i} \Rightarrow \varphi = -\text{grad } \varphi$$

Man kann mit Hilfe ∇ als Vektor
 schreiben \vec{c}_s ist $\nabla \varphi = \text{grad } \varphi$
 Das Produkt $\vec{c}_s \cdot \nabla$ mit
 dem Wert φ



φ in einem System \vec{c}_s ist \vec{c}_s ein Vektor, der von φ abhängt
 und \vec{c}_s ist ein Vektor, der von φ abhängt
 $\int d\varphi = \int \vec{c}_s \cdot d\vec{s}$ Weg \times Kraft \times Weg \times Kraft \times Weg \times Kraft \times Weg

Man kann das Produkt $\vec{c}_s \cdot d\vec{s}$ als $\int \vec{c}_s \cdot d\vec{s} = \int \frac{\partial \varphi}{\partial s} ds = \varphi_1 - \varphi_2$ schreiben
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_1 nach φ_2
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_2 nach φ_1
 $\int \vec{c}_s \cdot d\vec{s} = \varphi_1 - \varphi_2$ ist ein Vektor, der von φ abhängt
 und \vec{c}_s ist ein Vektor, der von φ abhängt

$-d\varphi = \vec{c}_s \cdot d\vec{s} = c_x dx + c_y dy + c_z dz$ ist ein Vektor, der von φ abhängt
 und \vec{c}_s ist ein Vektor, der von φ abhängt
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_1 nach φ_2
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_2 nach φ_1

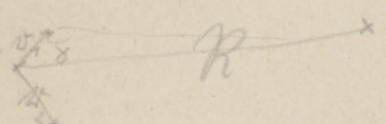
Man kann \vec{c}_s schreiben als $\vec{c}_s = -\text{grad } \varphi$
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_1 nach φ_2
 für ein Weg \vec{c}_s von φ_2 nach φ_1
 $\int \vec{c}_s \cdot d\vec{s} = \varphi_1 - \varphi_2$ ist ein Vektor, der von φ abhängt
 und \vec{c}_s ist ein Vektor, der von φ abhängt

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial \omega} \frac{\partial \omega}{\partial x} \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial r}{\partial x}\right)^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \left(\frac{\partial r}{\partial x}\right)^2$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \left(\frac{2}{r} - \frac{r^2}{r^3}\right) + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \left(\frac{x^2}{r^2} + \frac{y^2}{r^2}\right) = \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{2r} \cdot 2x = \frac{x}{r}, \quad \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} = \frac{1}{r} - x \frac{\partial^2 r}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{r} - \frac{x^2}{r^3}, \quad \frac{\partial^2 r}{\partial y^2} = \frac{1}{r} - \frac{y^2}{r^3}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} = 0, \quad \varphi = a \ln r + b, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial r} = \frac{a}{r}, \quad \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} = -\frac{a}{r^2}, \quad -\frac{a}{r^2} + \frac{a}{r^2} = 0$$



$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i}, \quad \frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} + A \operatorname{grad} \frac{1}{R}$$

$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i} = \frac{\sum e_i}{R} + \sum (e_i A_i \operatorname{grad} \frac{1}{R})$$

$$R_i = (R^2 - 2Rr_i \cos \gamma_i + r_i^2)^{\frac{1}{2}}, \quad R_i^2 = (x - \xi_i)^2 + (y - \eta_i)^2 + (z - \zeta_i)^2$$

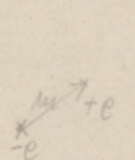
$$\frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} + \frac{r_i}{R^2} \cos \gamma_i + \frac{r_i^2}{R^3} \frac{1}{2} (2 \cos^2 \gamma - 1) + \dots$$

$$\frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} - \xi \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} - \eta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial y^2} - \zeta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial z^2} + \frac{1}{2} \xi^2 \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} + \dots + 5 \eta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x \partial y} + \dots$$

$$\frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} = -\frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 R}{\partial x^2} = -\frac{1}{R^2} \frac{x}{R}, \quad \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{x}{R^3} \right) = \frac{1}{R^3} \left(-1 + \frac{3x^2}{R^2} \right), \quad \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x \partial y} = \frac{3xy}{R^4}$$

$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i} = \frac{\sum e_i}{R} + \frac{1}{R^2} \left[\frac{x}{R} \sum e_i \xi_i + \dots \right] + \frac{1}{R^3} \left[\frac{1}{2} \left(\frac{3x^2}{R^2} - 1 \right) \sum e_i \xi_i^2 + \dots \right] + \frac{3xy}{R^2} \sum e_i \xi_i \eta_i$$

$$[n_1 d_1] + [n_2 d_2] = -e [n_2 - n_1, \zeta] = [e \zeta, \zeta] = [m, \zeta]$$



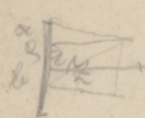
$$d = \operatorname{grad} \varphi = (m, \operatorname{grad} \varphi)$$

$$\frac{d\varphi}{dt} = \varphi', \quad \frac{d\varphi}{dt} + \frac{\varphi'}{r} = 0, \quad \frac{d \ln \varphi}{dt} = 0, \quad \ln \varphi = \text{konst.}, \quad \varphi = \frac{\text{konst.}}{r}$$

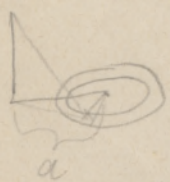
$$\frac{d\varphi'}{dt} = -\frac{\varphi'}{r}, \quad \frac{d\varphi'}{r} = -\frac{dr}{r}$$

Konstantial nur so Konstantenverteilung Doppelpunkt!

$$y = \int \sigma \pm dK = \tau \int dK, \quad dK = \frac{d(\cos(\pi u))}{r^2}$$

$$d\ell = a \, d\theta \, d\varphi$$


$$\cos(\pi u) = \frac{h}{r}, \quad r =$$

$$\cos(\pi u) = \frac{h}{r}, \quad d\ell = a \, d\theta \, d\varphi, \quad r^2 = a^2 + z^2 - 2az \cos \varphi + z^2$$


$$y = \tau \, dK = \tau \int_0^{2\pi} \int_0^{\theta} \frac{a \, d\theta \, d\varphi}{(a^2 + z^2 - 2az \cos \varphi)^{3/2}}$$

$$y = \tau z \int_0^{2\pi} \int_0^{\theta} \frac{d\varphi}{(a^2 + z^2 - 2az \cos \varphi)^{3/2}}$$

$$dm = R \, dv, \quad y = \int - (R \operatorname{grad} \frac{1}{r}) \, dv, \quad y = y_0 - \int (R \operatorname{grad} \frac{1}{r}) \, dv$$

$$\int \frac{\partial L_n}{\partial t} \, dt = \int \operatorname{div} (L \frac{1}{r}) \, dv = \int (L \operatorname{div} \frac{1}{r} + \frac{1}{r} \operatorname{grad} L) \, dv, \quad L = R, \quad L = \frac{1}{r}$$

$$\int \frac{R_n}{r} \, dt = \int \frac{\operatorname{div} R}{r} \, dv + \int R \operatorname{grad} \frac{1}{r} \, dv$$

$$y = y_0 + \int \frac{\operatorname{div} R}{r} \, dv - \int \frac{R_n}{r} \, dt, \quad y_0 = \int \frac{\omega \, dt}{r}, \quad y = \int \frac{\operatorname{div} R / dv}{r} - \int \frac{R_n - \omega}{r} \, dt$$

$$y = \int \frac{\varrho' \, dv}{r} + \int \frac{\omega' \, dt}{r}, \quad \varrho' = \operatorname{div} R + \varrho, \quad \omega' = \omega - R_n,$$

$$4\pi\varrho = \operatorname{div} \mathcal{F} = \operatorname{div} R + 4\pi\varrho, \quad 4\pi\varrho = \operatorname{div} \mathcal{F}$$

$$y = y_0 + \int - (R \operatorname{grad} \frac{1}{r}) \, dv = \int \frac{\varrho \, dv}{r} + \int \frac{\omega \, dt}{r} + \int \frac{\operatorname{div} R \, dv}{r} - \int \frac{R_n \, dt}{r}$$

$$y = \int \frac{(\varrho + \operatorname{div} R)}{r} \, dv + \int \frac{(\omega - R_n) \, dt}{r}, \quad \varrho' = \varrho + \operatorname{div} R, \quad \omega' = \omega - R_n$$

$$\varrho' - \varrho = \operatorname{div} R, \quad y = \int \frac{\varrho' \, dv}{r} + \int \frac{\omega' \, dt}{r}, \quad \varrho' = \varrho - \operatorname{div} R, \quad \omega' = \omega + R_n$$

$$\operatorname{div} \mathcal{F} = 4\pi\varrho', \quad \varrho = \varrho' + \operatorname{div} R, \quad 4\pi\varrho = \operatorname{div} \mathcal{F} + \operatorname{div} 4\pi R = \operatorname{div} (\mathcal{F} + 4\pi R)$$

$$\mathcal{D} = \mathcal{F} + 4\pi R, \quad \operatorname{grad} R \sim \mathcal{F}, \quad \mathcal{D} = \epsilon \mathcal{F} = \mathcal{F} + 4\pi R,$$

$$R = R \mathcal{F}, \quad \mathcal{D} = (1 + 4\pi\epsilon) \mathcal{F} = \epsilon \mathcal{F}$$

- 1) Kroubounil mit Widerstand in Teilspannung: Spannung Koupf
 2) " " " " " " " periodiff
 3) " " " " " " " Koupf
 4) " " " " " " " periodiff
 5) Opatoppiln Tiffpoun

$$1) \mathcal{E}^e + \mathcal{E}^i = \mathcal{Y}R, \mathcal{E}^e = \mathcal{Y}R + \frac{\mathcal{L}}{c^2} \frac{d\mathcal{Y}}{dt}$$

$$\frac{\mathcal{E}^e}{R} = \mathcal{Y} + \frac{\mathcal{L}}{Rc^2} \frac{d\mathcal{Y}}{dt} \text{ prougen } \text{dina} / x = \mathcal{Y} - \frac{\mathcal{E}}{R}, \frac{d\mathcal{Y}}{dt} = \frac{dx}{dt}$$

$$0 = x + \frac{\mathcal{L}}{Rc^2} \frac{dx}{dt}, x = \mathcal{C}e^{kt}, \frac{dx}{dt} = kx, 1 + \frac{\mathcal{L}}{Rc^2} k = 0$$

$$k = -\frac{\mathcal{L}}{Rc^2}, \mathcal{Y} = \frac{\mathcal{E}}{R} + x = \frac{\mathcal{E}}{R} + \mathcal{C}e^{-\frac{\mathcal{L}}{Rc^2}t}, \text{ for } t=0 \text{ pi } \mathcal{Y}=0, k = -\frac{\mathcal{L}}{R}$$

$$\mathcal{Y} = \frac{\mathcal{E}}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}), \tau = \frac{\mathcal{L}}{Rc^2}, [\tau] = \frac{\text{cm}}{\text{cm}^2 \text{sec} (\text{cm/sec}^{-1})^2} = \text{sec}$$

$$\mathcal{L} = 1 \text{ puog} = 10^9, R = 10 \text{ pu} = \frac{10^9}{400}, \tau = \frac{10^9 \cdot 900}{10^9 \cdot 9 \cdot 10^{20}} = 1 \text{ sec. } \text{d'aboul}$$

2) $\mathcal{E} = a \sin(\omega t)$, v Goff Spannung in 250 Vuk

\mathcal{E}

$$E^i = \int \dot{\gamma}^i db = -\frac{1}{c} \frac{d\bar{Q}}{dt}, \quad \bar{Q} = \int L_m dt = \int \alpha db$$

$$\alpha = \frac{u \dot{\gamma}}{c} \int \frac{db}{r}, \quad \bar{Q} = \frac{u \dot{\gamma}}{c} \int \frac{db_1 db_2}{r_{12}} = \frac{1}{c} L_{12} \dot{\gamma}_1$$

$$T = \frac{1}{2c} (\dot{\gamma} \alpha) dv, \quad \text{hier } \dot{\gamma} = \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 \int \dot{\gamma} dt = \dot{\gamma}, \quad \alpha = \frac{u \dot{\gamma}}{c} \int \frac{db}{r}$$

$$T = \frac{1}{2c} (\dot{\gamma} ds) = \frac{u \dot{\gamma}^2}{2c}$$

$$T = \frac{1}{2c^2} L \dot{\gamma}^2$$

$$\bar{Q} = \int \alpha db$$

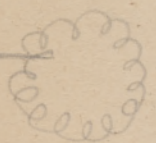
$$\frac{dT}{dt} = \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} \frac{d\dot{\gamma}_1}{dt} + \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2} \frac{d\dot{\gamma}_2}{dt}, \quad \text{hier } 2T = \dot{\gamma}_1 \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

$$2 \frac{dT}{dt} = \frac{d\dot{\gamma}_1}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \frac{d\dot{\gamma}_2}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2} + \dot{\gamma}_1 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

$$\frac{dT}{dt} = \dot{\gamma}_1 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

Wolff in Dülhorn spez. Zylinder n. Hündler, Länge l, Querschnitt q,

Rotationsmoment spez. Zylinder n. Hündler



$$|\gamma| l = \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c}, \quad |\dot{\gamma}| = \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c l}, \quad \alpha = u \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c l}$$

$$T = \frac{1}{8\pi} \int \frac{(\dot{\gamma} \alpha)^2}{2\pi} dv = \frac{u}{8\pi} \int \dot{\gamma}^2 dv = \frac{u \dot{\gamma}^2}{8\pi} \int dv = \frac{u \dot{\gamma}^2}{8\pi} q l$$

$$T = \frac{u q l}{8\pi} \frac{16\pi^2 n^2 \dot{\gamma}^2}{c^2 l^2} = \frac{1}{2c^2} \frac{u q}{l} 4\pi n^2 \dot{\gamma}^2 = \frac{1}{2c^2} L \dot{\gamma}^2$$

$$L = \frac{4\pi u q n^2}{l}$$

$$\frac{\sigma}{\epsilon} = \frac{4}{c} \frac{[d\phi, \omega]}{r^3} = \frac{1}{c} \frac{[i d\phi, \omega]}{r^3} \quad \kappa' = -d$$

$$d' = -\frac{1}{c} \frac{[i d\phi, \omega]}{r^3}, \quad \epsilon' = \frac{1-\mu}{\mu} \frac{4}{r^3} = -\mu \epsilon' = -\frac{4}{r^3}$$

$$d' = \left[\frac{4}{c} \epsilon' \right] d\phi$$

$$d' = \frac{1}{4\pi} \{ 2\epsilon' (\mu \zeta, \mu) - \mu \mu \zeta^2 \} d\phi$$

$$\text{or } d' = \frac{1}{4\pi} \{ \text{div}(\eta \zeta) \mu \zeta + \zeta \text{grad}(\eta \mu \zeta) \} d\phi$$

$$\text{div}(\eta \zeta) \zeta + \zeta \text{grad}(\eta \zeta) + \eta \zeta \text{grad} \mu \zeta$$

$$\eta d' = \frac{1}{4\pi} \{ 2\mu \zeta \text{grad}(\eta \zeta) \} d\phi \quad \text{grad}(\eta \zeta) = (\eta \text{grad}) \zeta + [\eta \text{rot} \zeta]$$

$$2\mu \zeta \text{grad}(\eta \zeta) = \eta \text{grad} \mu \zeta^2 + \zeta [\eta \text{rot} \zeta]$$

$$= -\eta [\zeta \text{rot} \zeta]$$

Magard: Querschnitt, per Divergenz. Draht
 Kolben
 Handmikroskop, Zylinderkopf
 Querschnitt, Maßstab

$$(a+bi)^{i\pi} = (\cos \pi + i \sin \pi)(a+bi)$$

$$= a \cos \pi - b \sin \pi + i a \sin \pi + i b \cos \pi$$

$$A \sin(\pi + \phi) = A \cos \phi \sin \pi + A \sin \phi \cos \pi$$

$$\epsilon \zeta = a e^{i\pi} = \epsilon \cos \pi + i \epsilon \sin \pi = \epsilon e^{i(\pi + \phi)}$$

$$\epsilon \zeta = \epsilon \cos(\pi + \phi) + i \epsilon \sin(\pi + \phi)$$

$$a = \epsilon e^{i\phi} \quad e^{i(\alpha + \beta)} = (\cos \alpha + i \sin \alpha)(\cos \beta + i \sin \beta)$$

$$= e^{i\alpha} e^{i\beta} = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta + i(\sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta)$$

$$\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta$$

$$\frac{\mu}{\epsilon} e^{i\gamma} = \frac{\mu}{\mu} - i \frac{\kappa}{\mu} = \frac{\mu}{\epsilon} \cos \gamma + i \frac{\mu}{\epsilon} \sin \gamma$$

$$\frac{\mu}{\epsilon} \cos \gamma = \frac{\mu}{\mu}, \quad \frac{\mu}{\epsilon} \sin \gamma = \frac{\kappa}{\mu}$$

$$\frac{\mu}{\epsilon} = \frac{\sqrt{\mu^2 + \kappa^2}}{\mu} = \sqrt{\frac{\epsilon^2 + 4\sigma^2 \tau^2}{\mu^2}}$$

$$\text{tg } \gamma = \frac{\kappa}{\mu}$$

$$n = \frac{\mu}{2} \left\{ 2\sigma \tau \sqrt{1 + \frac{\epsilon^2}{4\sigma^2 \tau^2}} + \epsilon \right\}$$

$$= \frac{\mu}{2} \left\{ 2\sigma \tau \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\epsilon^2}{4\sigma^2 \tau^2} + \frac{\epsilon}{2\sigma \tau} \right) \right\}$$

$$= \sigma \tau (1 + \dots)$$

$$\text{div}(\eta \zeta) \zeta + \zeta \text{grad}(\eta \zeta) = (\zeta \text{grad}) \zeta = (\zeta \text{grad}) \mu \zeta$$

$$d' = \frac{1}{4\pi} \{ \text{div}(\eta \zeta) \mu \zeta + \zeta \text{grad}(\eta \mu \zeta) \} d\phi$$

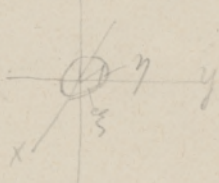
$$= \frac{1}{4\pi} \{ \text{div}(\eta \zeta) \mu \zeta + \zeta \text{grad}(\eta \mu \zeta) \} d\phi$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = \frac{\text{rot } M}{r}$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = M_x \frac{\partial}{\partial x} - M_y \frac{\partial}{\partial y} - M_z \frac{\partial}{\partial z} = -M_x \frac{\partial}{\partial x} + M_y \frac{\partial}{\partial y} - M_z \frac{\partial}{\partial z} = -\left(\frac{\partial M_x}{\partial y} - \frac{\partial M_y}{\partial x}\right) = \text{rot } \frac{M}{r}$$

$$\text{rot } \frac{M}{r} = \frac{\text{rot } M}{r} +$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = \frac{\text{rot } M}{r} - \text{rot } \frac{M}{r}$$



$$f = \frac{4}{c} \left[\frac{db, v}{r^3} \right] - \frac{4}{c} \left[db, \text{grad } \frac{1}{r} \right]$$

$$R_x = \frac{4}{c} \left(\frac{db}{r} \right), R_y = \frac{4}{c} \left(\frac{d\xi}{r} \right), r = \sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + z^2}$$

$$\xi^2 + \eta^2 = \xi_0^2, \eta = \sqrt{\xi_0^2 - \xi^2}, R_x = \frac{4}{c}$$

$$r^2 = (x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + (z-\zeta)^2 = x^2 - 2\xi x + \xi^2 + y^2 - 2\eta y + \eta^2 + z^2 - 2z\zeta + \zeta^2$$

$$= r_0^2 + \xi_0^2 - 2(\xi_0 \xi), r = r_0 \sqrt{1 - 2 \frac{\xi_0 \xi}{r_0^2}} = r_0 - \frac{\xi_0 \xi}{r_0}$$

$$R = R_0 - (r \text{ grad } R), \text{grad } R = \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial \sqrt{(x-\xi)^2 + \dots}}{\partial x} = \frac{x-\xi}{r}$$

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{R_0} + \xi \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)_{R_0} + \dots = \frac{1}{R_0} - \frac{\xi x}{R_0^3} - \frac{\eta y}{R_0^3} - \frac{\zeta z}{R_0^3}, \xi=0, \xi^2 + \eta^2 = \xi_0^2$$

$$R_x = \frac{4}{c} \frac{d\xi}{R} = \frac{4}{c} \left(\frac{d\xi}{R_0} - \frac{4x\xi d\xi}{c R_0^3} - \frac{4y\eta}{c R_0^3} \sqrt{\xi_0^2 - \xi^2} d\xi \right)$$

$$R_x = -\frac{4y\eta \xi_0^2}{c R_0^3}, R_y = -\frac{4x\xi \xi_0^2}{c R_0^3}, R_z = 0$$

$$f_x = \text{rot } R = \frac{\partial R_z}{\partial y} - \frac{\partial R_y}{\partial z} = \frac{4\pi \xi_0^2}{c} \frac{3x\xi}{R_0^5}, f_y = \frac{4\pi \xi_0^2}{c} \frac{3y\eta}{R_0^5}, f_z = -\frac{4}{c}$$

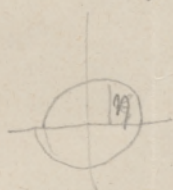
$$f_x = \frac{4}{c} \left(d\eta \frac{\partial}{\partial x} - d\xi \frac{\partial}{\partial y} \right) = \frac{4}{c} \left(\frac{1}{R^3} - \frac{3\xi x}{R_0^5} - \frac{3\eta y}{R_0^5} - \frac{3\zeta z}{R_0^5} \right)$$

$$f = -(\mu \text{ grad } \frac{1}{R_0}) = -\mu_z \frac{\partial}{\partial z} = +\mu_z \frac{z}{R_0^3} - \frac{\partial \mu}{\partial z} = -\mu_z \left(\frac{R_0^2}{R_0^5} - \frac{3z^2}{R_0^5} \right)$$

$$f_x = +\frac{4}{c} \int \frac{z}{R_0^3} d\eta = \frac{4z}{c} \int \frac{d\eta}{R_0^3} = \frac{4z}{c} \frac{3x\pi \xi_0^2}{R_0^5}$$

$$-\frac{4}{c} \int \frac{y d\xi}{R_0^3} + \frac{4\eta}{c} \int \frac{d\xi}{R_0^3}$$

$$\int \eta d\xi =$$



$$\xi^2 + \eta^2 = \text{konst}$$

$$\xi d\xi + \eta d\eta = 0$$

$$\eta d\xi + \xi d\eta = 0$$

$\varphi = - (R \operatorname{grad} \frac{1}{r})$ R konstant K nicht \neq diff

$\varphi = - (R) \int \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} dv, r = \sqrt{x^2+y^2+z^2}, \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} = -\frac{1}{r^2} \frac{z}{r} = -\frac{z}{r^3}$

$\int \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} dv = \frac{\partial}{\partial z} \int \frac{1}{r} dv, \varphi = - (R \operatorname{grad} \int \frac{1}{r} dv) \quad R = \sqrt{x^2+y^2+z^2}$

$\psi = \int \frac{dv}{r}$ rüben gleich $\frac{4\pi a^3}{3} \frac{1}{R}, \frac{\partial \psi}{\partial z} = -\frac{4\pi a^3}{3} \frac{z}{R^3}, \varphi = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{z}{R^3}$

$\varphi = -\frac{4\pi a^3}{3} (R \operatorname{grad} \frac{1}{R}) = -\frac{4\pi a^3}{3 R^3} (R R) = -\frac{4\pi a^3}{3} \frac{z}{R^3} = -\frac{4\pi a^3}{3} (R) \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = - (M \operatorname{grad} \frac{1}{R})$

immer $\psi = \frac{4\pi}{3}$

$\varphi = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{1}{R^2} = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{R}{R^3} \quad \varphi_i = \frac{4\pi R^3 R}{3 R^3} = \frac{4\pi}{3} R$

$\varphi = - (R \operatorname{grad} \int \frac{1}{r} dv) = +\frac{4\pi}{3} (R R)$

$\varphi_r = - \operatorname{grad} \varphi = -\frac{4\pi}{3} R \quad \varphi = \varphi_0 + \varphi_r = \varphi_0 - \frac{4\pi}{3} R = \varphi_0 - \frac{4\pi}{3} R \varphi, \varphi_0 = \varphi (1 + \frac{4\pi R}{3})$

$\varphi_a = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{z}{R^3}, \varphi_i = R = R \varphi = \frac{3R}{3+4\pi R} \varphi_0, \varphi = \varphi_0 \frac{3}{3+4\pi R} = \frac{3}{4\pi} \frac{\varepsilon-1}{\varepsilon+2} \varphi_0$

$\Delta = \varphi + 4\pi R = (\varphi + 4\pi R) \varphi_i = \varepsilon \varphi = \frac{3\varepsilon}{2+\varepsilon} \varphi_0, \varphi = \frac{3}{2+\varepsilon} \varphi_0, R = R \varphi = \frac{3}{4\pi} \frac{\varepsilon-1}{\varepsilon+2} \varphi_0$

rußen $\varphi = \varphi_0 + \varphi_r = \varphi_0 \pm \operatorname{grad} \varphi = \varphi_0 - \frac{4\pi a^3}{3} \operatorname{grad} \frac{z}{R^3}, M = \frac{4\pi a^3}{3} R = a^3 \frac{\varepsilon-1}{\varepsilon+2} \varphi_0$

~~$\operatorname{grad} \frac{z}{R^3} = \frac{z}{R^3} \operatorname{grad} z + z \operatorname{grad} \frac{1}{R^3}$~~ $\operatorname{grad} \frac{z}{R^3}$ in der Abw. fliegt

$\varphi_{t_1} = \varphi_{t_2}$ d.f. φ flüchtig. $\Delta_{m_1} = \Delta_{m_2}$ $\Delta_{m_1} = \Delta_{m_2}$ $\Delta = \frac{3\varepsilon}{2+\varepsilon} \varphi_0, \Delta_r = \frac{3\varepsilon}{\varepsilon+2} \varphi_0 \cos \vartheta$

$\Delta = \varphi_0 \cos \vartheta + M \operatorname{grad} \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = (\varphi_0 + \frac{M}{R^3}) \cos \vartheta$

$\Delta_{r-a} = \varphi_0 (1 + \frac{2(\varepsilon-1)}{\varepsilon+2}) \cos \vartheta = \varphi_0 \frac{\varepsilon+2+2\varepsilon-2}{\varepsilon+2} \cos \vartheta = \frac{3\varepsilon}{\varepsilon+2} \cos \vartheta$

$\frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = -\frac{1}{R^2} \frac{z}{R} = -\frac{z}{R^3}, \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial R} = -\frac{1}{R^2}, \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = \frac{z}{R^3} \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = \frac{z}{R^3} \frac{z}{R} = \frac{z^2}{R^4}$

$-\frac{1}{R^3} \frac{\partial z}{\partial R} = -\frac{1}{R^3} \frac{z}{R} = -\frac{z}{R^4}$

$\frac{\partial \frac{z}{R^3}}{\partial x} = \frac{3z^2 x}{R^5}, \frac{\partial}{\partial z} = \frac{3z^2 y}{R^4} \frac{\partial}{\partial z} = \frac{-1}{R^3} + \frac{3z^2}{R^5}$

$\frac{\partial \frac{z}{R^3}}{\partial R} = \frac{3z^2 x^2}{R^6} + \frac{3z^2 y^2}{R^6} + \frac{3z^2 z^2}{R^6} - \frac{1}{R^3} \frac{z}{R} = \frac{3z^2}{R^4} - \frac{z}{R^4} = \frac{2z^2}{R^4}$

$$\int d\tau \{2\varphi(\varphi u) - u\varphi^2\} = \int d\tau \{2\varphi \operatorname{div} \varphi\}$$

$$\int d\tau \{2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi\} = \int d\tau \{2(\varphi \eta)(\varphi u) - (u \eta) \varphi^2\}$$

$$\operatorname{div} 2(\varphi \eta) \varphi = 2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi + 2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi)$$

$$\begin{aligned} \operatorname{grad}_x(\eta \varphi) &= (\eta_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \eta_z \frac{\partial \varphi}{\partial z}) + \eta_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \eta_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \eta_z \frac{\partial \varphi}{\partial z} \\ &= \eta_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \eta_z \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \eta_x (\frac{\partial \varphi}{\partial x} - \frac{\partial \varphi}{\partial y}) - \eta_z (\frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{\partial \varphi}{\partial x}) \\ &= (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + \eta_y \operatorname{rot}_z \varphi - \eta_z \operatorname{rot}_y \varphi = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + [\eta \operatorname{rot} \varphi]_x \end{aligned}$$

$$\operatorname{grad}(\eta \varphi) = (\eta \operatorname{grad}) \varphi = i(\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + j(\eta \operatorname{grad} \varphi_y) + k(\eta \operatorname{grad} \varphi_z)$$

$$2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = 2\varphi_x (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + 2\varphi_y (\eta \operatorname{grad} \varphi_y) + 2\varphi_z (\eta \operatorname{grad} \varphi_z) = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x^2) + (\eta \operatorname{grad} \varphi_y^2) + (\eta \operatorname{grad} \varphi_z^2)$$

$$2\varphi_x (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) = \eta_x 2\varphi_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \eta_y 2\varphi_x \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \eta_z 2\varphi_x \frac{\partial \varphi}{\partial z} = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x^2)$$

$$2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = \eta_x (\frac{\partial \varphi_x^2}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_y^2}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_z^2}{\partial x}) + \eta_y (1 + \varphi_z^2) = \eta \operatorname{grad} \varphi^2 = \operatorname{div}(\eta \varphi^2) \quad \text{mit y Kraft}$$

$$2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi = \operatorname{div} 2(\varphi \eta) \varphi - 2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = \operatorname{div} \{2(\varphi \eta) \varphi - \eta \varphi^2\}$$

$$\int d\tau \frac{\partial \varphi}{\partial s} \operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \mathcal{D} = \operatorname{div} \varepsilon \varphi = \varepsilon \operatorname{div} \varphi + \varphi \operatorname{grad} \varepsilon$$

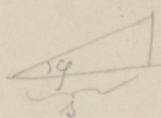
$$\int \varphi = 2\varphi (\varphi_x u_x + \varphi_y u_y + \varphi_z u_z) - u(\varphi_x^2 + \varphi_y^2 + \varphi_z^2)$$

$$\varphi_x = (2\varphi_x^2 - \varphi^2) u_x + 2\varphi_x \varphi_y u_y + 2\varphi_x \varphi_z u_z$$

$$\operatorname{grad}_r(\varphi \mathcal{L}) = (\mathcal{L} \operatorname{grad} \varphi_r) + (\varphi \operatorname{grad} \mathcal{L}_r) + [\mathcal{L} \operatorname{rot} \varphi]_x + [\varphi \operatorname{rot} \mathcal{L}]_x$$

$$\varphi = \frac{r}{c} \sqrt{\frac{6.47}{13}}$$

$$\varphi = \int \frac{\sin \varphi ds}{r^2}$$



$$\sin \varphi = \frac{r_0}{s} \quad \cos \varphi = \frac{s}{r_0}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{r_0}{s}, \quad s = r_0 \frac{\cos \varphi}{\sin \varphi}$$

$$ds = r_0 \frac{\cos \varphi + \sin \varphi}{\sin^2 \varphi} \frac{d\varphi}{\sin^2 \varphi}$$

$$\frac{1}{r^2} = \frac{\sin^2 \varphi}{r_0^2}, \quad \frac{ds}{r^2} = \frac{r_0 d\varphi}{r_0^2}$$

$$A = \frac{1}{c} \int \frac{[db, u]}{r^3}, |A| = \frac{1}{c} \int \frac{ds \sin(\delta b, u)}{r^2}$$

$$\frac{[db, u]}{r^3} = [db \frac{u}{r^2}] = -[db \operatorname{grad}_u \frac{1}{r}] = [db \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}]$$

$$\operatorname{grad}([A, u]) = (a \nabla u + u \nabla a + [a, \operatorname{rot} u] + [u, \operatorname{rot} a])$$

$$dy \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - dz \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y}$$

Allgemein gilt $\operatorname{rot} A = \frac{4\pi}{c} i$, $\operatorname{div} L = 0$, da die Koeffizienten für u gegen $L = u A$

$L = \operatorname{rot} A$, $A = \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} A$ für μ konstant folgt $\operatorname{div} A = 0$, sonst $\operatorname{div} A =$

$$\operatorname{div}(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} A) = \operatorname{rot} A \operatorname{div} \frac{1}{\mu} = 4\pi \rho_{\text{im}}, \text{ Sonst ist } \operatorname{rot} A = \frac{4\pi}{c} i =$$

$$\operatorname{rot}(\frac{1}{\mu} \operatorname{rot} A) \text{ für } \mu \text{ konstant folgt } \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \operatorname{rot} A = -\frac{1}{\mu} \Delta A = \frac{4\pi}{c} i$$

$$\text{wobei } A = \frac{u}{c} \int \frac{i \, d\sigma}{r}, \text{ wobei } \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \operatorname{rot} A + \operatorname{rot} \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} A = \frac{4\pi}{c} i$$

$$= -\frac{1}{\mu} \Delta A + \frac{1}{\mu} \operatorname{rot} \operatorname{rot} A = -\frac{1}{\mu} \Delta A, \operatorname{rot} \frac{1}{\mu} = \frac{1}{\mu} \Delta$$

$$A = \int (\operatorname{rot}_u \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}) d\tau = -\operatorname{grad} \int u, \int_x =$$

$$\int \frac{u}{r^2}$$

$$A = -\int (\operatorname{rot}_u \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}) d\tau = -\int (\operatorname{rot}_u \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} + \dots) d\tau$$

$$\int_x = -\operatorname{grad} \int u = \int (\operatorname{rot}_u \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x^2} + u_y \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x \partial y} + u_z \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x \partial z} - u_x \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x^2} - u_y \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial y^2} - u_z \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial z^2}) d\tau$$

$$\int_x = \int (\operatorname{rot}_u \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} - u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y}) - \frac{\partial}{\partial z} (u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - u_z \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x}) \} d\tau$$

$$= \operatorname{rot}_x \int [\operatorname{grad}_r \frac{1}{r}, u] d\tau$$

$$A = \operatorname{rot} \int [\operatorname{grad}_r \frac{1}{r}, u] d\tau, \operatorname{rot} = \int [\operatorname{grad}_r \frac{1}{r}, u] d\tau$$

$$\operatorname{rot}_y = \int [\operatorname{rot}_y \frac{1}{r}, u] d\tau = \int u [\operatorname{rot}_y \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}] d\tau = \int [\operatorname{rot}_y \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}]_n d\tau$$

$$[\operatorname{rot}_y \operatorname{grad}_r \frac{1}{r}]_x = \operatorname{rot}_y \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - \operatorname{rot}_z \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y} = \frac{\partial \frac{u_y}{r}}{\partial z} - \frac{\partial \frac{u_z}{r}}{\partial y} = \operatorname{rot}_x \frac{u_y}{r}, \operatorname{rot}_y = \int \operatorname{rot}_x \frac{u_y}{r} d\tau = \int \frac{u_y}{r} d\tau$$

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \, dv + \frac{1}{2} \int \rho \omega \, d\tau, \quad 4\pi \rho = \operatorname{div} \mathcal{D}, \quad 4\pi \omega = \mathcal{D}_n$$

$$U = \frac{1}{8\pi} \int \rho \operatorname{div} \mathcal{D} \, dv + \frac{1}{8\pi} \int \rho \mathcal{D}_n \, d\tau$$

$$\int \rho \mathcal{D}_n \, d\tau = \int \operatorname{div}(\rho \mathcal{D}) \, dv = \int \rho \operatorname{div} \mathcal{D} \, dv + \int \mathcal{D} \operatorname{grad} \rho \, dv$$

$$U = \frac{1}{8\pi} \int \rho \operatorname{div} \mathcal{D} \, dv + \frac{1}{8\pi} \int \rho \operatorname{div} \mathcal{D} \, dv + \frac{1}{4\pi} \int \mathcal{D} \rho \, dv$$

$$\operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \rho, \quad \mathcal{D}_n = 4\pi \omega, \quad \mathcal{D} = \epsilon \mathcal{F}, \quad \mathcal{F} = -\operatorname{grad} \varphi$$

$$\mathcal{D}_1 - \mathcal{D}_2 = \mathcal{D}', \quad \varphi_1 - \varphi_2 = \varphi', \quad \varphi = \varphi' = \varphi_1 - \varphi_2$$

$$\operatorname{div} \mathcal{D}' = 0, \quad \mathcal{D}'_n = 0, \quad \varphi' = 0 \text{ on } d \text{ and } U = \frac{1}{2} \int \rho \rho' \, dv + \frac{1}{2} \int \rho \eta' \, d\tau = 0$$

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \omega \, d\tau = \frac{1}{2} \varphi \epsilon, \quad \mathcal{D} = -\frac{\partial U}{\partial x} =$$

$$4\pi r^2 \varphi_r \partial_r = -\frac{\partial U}{\partial x} \partial_x = -\frac{\epsilon}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial x} = +\frac{\epsilon}{2} \varphi_r, \quad \epsilon = \omega \cdot 4\pi r^2$$

$$\varphi_r = \frac{\omega}{2} \varphi_r$$

$$U = \frac{1}{2} \omega (\varphi_1 - \varphi_2), \quad K = \frac{\omega}{\varphi_1 - \varphi_2}, \quad U = \frac{K}{2} (\varphi_1 - \varphi_2)^2, \quad K = \frac{\epsilon}{4\pi d} = \frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d}$$

$$\frac{dU}{d\varphi} = -K \frac{d\varphi}{d\varphi}, \quad K = -\frac{\partial U}{\partial \varphi} = +\frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d^2} = +\frac{\epsilon}{8\pi} \varphi^2$$



$$i = \sigma \varphi$$

$$e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi, \quad r e^{i\varphi} = r \cos \varphi + i r \sin \varphi$$

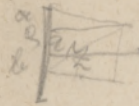
$$r e^{i\varphi} = x + iy$$

$$a = |a| e^{i\delta} = |a| \cos \delta + i |a| \sin \delta = (\mu - \nu) + i \kappa, \quad |a| \cos \delta = (\mu - \nu), \quad |a| \sin \delta = \kappa$$

$$|a|^2 = (\mu - \nu)^2 + \kappa^2, \quad |a| \cos \delta = (\mu + \nu), \quad |a| \sin \delta = -\kappa, \quad |a|^2 = (\mu + \nu)^2 + \kappa^2$$

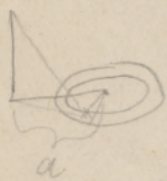
$$y = \int \tau \pm dK = \tau \int dK \quad dK = \frac{d(\cos(2\pi u))}{r^2}$$

$$df = a da d\varphi$$



$$\cos(u\pi) = \frac{a}{r}, r =$$

$$\cos(\pi u) = \frac{a}{r}, df = a da d\varphi, r^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \varphi + a^2$$



$$y = \tau dK = \int \int \frac{a da d\varphi}{(a^2 + b^2 + a^2 - 2ab \cos \varphi)^{\frac{3}{2}}}$$

$$y = \tau \int_0^R a da \int_0^{2\pi} \frac{d\varphi}{(a^2 + b^2 + a^2 - 2ab \cos \varphi)^{\frac{3}{2}}}$$

$$dm = R dv \quad q = \int - (R \text{grad} \frac{1}{r}) dv, \quad y = y_0 - \int (R \text{grad} \frac{1}{r}) dv$$

$$\int (\text{grad} \frac{1}{r}) dv = \int \text{div} (\frac{1}{r} \mathbf{e}_r) dv = \int (\frac{1}{r} \text{div} \mathbf{e}_r + \mathbf{e}_r \text{grad} \frac{1}{r}) dv, \quad \mathbf{e}_r = \frac{\mathbf{r}}{r}, \quad \text{div} \mathbf{e}_r = \frac{1}{r}$$

$$\int \frac{R_n}{r} dv = \int \frac{\text{div} R}{r} dv + \int R \text{grad} \frac{1}{r} dv$$

$$y = y_0 + \int \frac{\text{div} R}{r} dv - \int \frac{R_n}{r} dv, \quad y_0 = \int \frac{\omega dv}{r}, \quad y = \int \frac{\text{div} R}{r} dv - \int \frac{R_n - \omega}{r} dv$$

$$y = \int \frac{\mathcal{E}' dv}{r} + \int \frac{\omega' dv}{r}, \quad \mathcal{E}' = \text{div} R + \mathcal{E}, \quad \omega' = \omega - R_n$$

$$4\pi \mathcal{E} = \text{div} \mathcal{E} = \text{div} R + 4\pi \mathcal{E}, \quad 4\pi \mathcal{E} = \text{div} \mathcal{E}$$

$$y = y_0 + \int - (R \text{grad} \frac{1}{r}) dv = \int \frac{\mathcal{E} dv}{r} + \int \frac{\omega' dv}{r} + \int \frac{\text{div} R}{r} dv - \int \frac{R_n}{r} dv$$

$$y = \int \frac{(\mathcal{E} + \text{div} R) dv}{r} + \int \frac{(\omega' - R_n) dv}{r}, \quad \mathcal{E}' = \mathcal{E} + \text{div} R, \quad \omega' = \omega - R_n$$

$$\mathcal{E}' - \mathcal{E} = \text{div} R \quad y = \int \frac{\mathcal{E}' dv}{r} + \int \frac{\omega' dv}{r} \quad \mathcal{E}' = \mathcal{E} - \text{div} R, \quad \omega' = \omega + R_n$$

$$\text{div} \mathcal{E} = 4\pi \mathcal{E}', \quad \mathcal{E} = \mathcal{E}' + \text{div} R, \quad 4\pi \mathcal{E} = \text{div} \mathcal{E} + \text{div} 4\pi R = \text{div} (\mathcal{E} + 4\pi R)$$

$$\mathcal{D} = \mathcal{E} + 4\pi R, \quad \text{grad} \mathcal{D} = \text{grad} \mathcal{E} + 4\pi \text{grad} R, \quad \mathcal{D} = \epsilon \mathcal{E} = \mathcal{E} + 4\pi R,$$

$$R = \kappa \mathcal{E}, \quad \mathcal{D} = (1 + 4\pi \kappa) \mathcal{E} = \epsilon \mathcal{E}$$

$$\mathcal{K} = \int dv \epsilon \mathcal{E}, \text{ and } \mathcal{K} = \text{div} \epsilon \mathcal{F} = \epsilon \text{div} \mathcal{F}$$

$$\text{div} \mathcal{K} = \epsilon \int dv 2\mathcal{F} \text{div} \mathcal{F}, \text{ div} \mathcal{F} = \frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial y}$$

$$\text{grad} \mathcal{F}^2 = \frac{\partial \mathcal{F}^2}{\partial x} = \frac{\partial (\mathcal{F}_x^2 + \mathcal{F}_y^2 + \mathcal{F}_z^2)}{\partial x} = 2\mathcal{F}_x \frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial x} + 2\mathcal{F}_y \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial x} + 2\mathcal{F}_z \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial x} = A$$

$$\text{or } \text{div} \mathcal{K} = 2 \text{div} \mathcal{K} - (\mathcal{K} \nabla \mathcal{K} - (\mathcal{K} \nabla) \mathcal{K} + \text{rot} [\mathcal{K} \mathcal{K}])$$

$$\mathcal{F} \text{div} \mathcal{F} =$$

$$\text{or } \mathcal{K}_\eta = \epsilon \int dv (\mathcal{F} \eta) \text{div} \mathcal{F}, \quad 2(\mathcal{F} \eta) = \psi, \quad \text{div} \psi \mathcal{F} = \psi \text{div} \mathcal{F} + \mathcal{F} \nabla \psi$$

$$2(\mathcal{F} \eta) \text{div} \mathcal{F} = \text{div} \{2(\mathcal{F} \eta) \mathcal{F}\} - 2\mathcal{F} \nabla (\eta \mathcal{F}), \quad \text{grad} = \text{div} \{2(\eta \mathcal{F}) \mathcal{F} - \mathcal{F}^2 \eta\}$$

$$2\mathcal{F} \nabla (\eta \mathcal{F}) = (\eta \nabla) \mathcal{F}^2 - 2\eta [\mathcal{F} \text{curl} \mathcal{F}] = \text{div} \eta \mathcal{F}^2$$

$$\int dv \{2\mathcal{F} \text{div} \mathcal{F}\} = \int dv \{2\mathcal{F} (\mathcal{F} \eta) - \eta \mathcal{F}^2\}$$

$$(\mathcal{F} \eta) \text{div} \mathcal{F} (\eta \mathcal{F}) = (\eta \mathcal{F}) \text{div} \mathcal{F} + \mathcal{F} \text{grad} (\eta \mathcal{F})$$

$$\text{grad} (\mathcal{K} \mathcal{K}) = (\mathcal{K} \nabla) \mathcal{K} + \mathcal{K} \nabla \mathcal{K} + [\mathcal{K} \text{curl} \mathcal{K}] + [\mathcal{K} \text{curl} \mathcal{K}]$$

$$\mathcal{K} = \int dv \epsilon \mathcal{E} = \frac{1}{2} \int dv \mathcal{F} \text{div} \epsilon \mathcal{F}, \quad \int \mathcal{F} \text{div} \mathcal{F} dv$$

$$\text{grad} \mathcal{F}^2 = i \frac{\partial \mathcal{F}^2}{\partial x} + \dots = i (2\mathcal{F}_x \frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial x} + 2\mathcal{F}_y \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial x} + 2\mathcal{F}_z \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial x}) + j(\dots) + k(\dots)$$

$$= i [2\mathcal{F}_x \text{div} \mathcal{F} - 2\mathcal{F}_x (\frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial z}) + 2\mathcal{F}_y \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial x} + 2\mathcal{F}_z \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial x}] + j [2\mathcal{F}_y \text{div} \mathcal{F} - 2\mathcal{F}_y (\frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial z}) + 2\mathcal{F}_x \frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial y} + 2\mathcal{F}_z \frac{\partial \mathcal{F}_z}{\partial y}] + k [2\mathcal{F}_z \text{div} \mathcal{F} - 2\mathcal{F}_z (\frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial y}) + 2\mathcal{F}_x \frac{\partial \mathcal{F}_x}{\partial z} + 2\mathcal{F}_y \frac{\partial \mathcal{F}_y}{\partial z}]$$

Wird gelöst für die Eigenschaften des Potentials

$$\phi = \sum \frac{e_i}{r_i^2} \frac{1}{r_i} \quad \text{denn } e \frac{1}{r^3} \quad r = \sqrt{(x_a - x_g)^2 + (y_a - y_g)^2 + (z_a - z_g)^2}$$

$$\phi_x = e \frac{x_a - x_g}{r^3} \quad \phi_y = \dots$$



$$\frac{\partial r}{\partial x_a} = \frac{1}{r} \frac{\partial (x_a - x_g)}{\partial x_a} = \frac{x_a - x_g}{r} = -\frac{\partial r}{\partial x_g}, \quad \frac{1}{r^2} \frac{\partial r}{\partial x_a} = -\frac{\partial (1/r)}{\partial x_a} = \frac{\partial (1/r)}{\partial x_g}$$

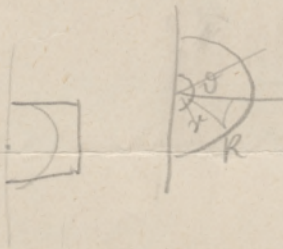
$$\phi_x = -\frac{\partial (\frac{e}{r})}{\partial x_a}, \quad \phi = -\text{grad}_a \frac{e}{r} = \text{grad}_g (\frac{e}{r}) = -\text{grad}_g \phi, \quad \phi = \sum \frac{e_i}{r_i}$$

$$\phi_x = -\frac{\partial \phi}{\partial x}, \quad \phi_s = -\frac{\partial \phi}{\partial s} \quad \phi_s = \phi_r \cos(\theta) + \dots = \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \dots \right) = -\frac{\partial \phi}{\partial s}$$



$$\phi = \int \frac{e \, d\sigma}{r} \quad \left(\frac{1}{r} \frac{\partial \phi}{\partial n} - \phi \frac{\partial^2 (1/r)}{\partial n^2} \right) d\sigma = \left(\frac{1}{r} \Delta \phi - \phi \Delta \left(\frac{1}{r} \right) \right) d\sigma$$

$$\phi = -\text{grad} \phi$$



$$r \sin \theta \, d\theta \, r \, d\theta \, dr = r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\theta \, dr = d\sigma$$

$$d\phi = \frac{e \, d\sigma}{r^2} \quad d\phi_n = d\phi \cos \theta = \frac{e}{r^2} \int_0^{\theta} \cos \theta \, d\theta \, d\phi \, dr$$

$$\pi(R-r)$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} = 0, \quad \phi = \phi(r), \quad x = r \cos \omega, \quad y = r \sin \omega$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \phi}{\partial \omega} \frac{\partial \omega}{\partial x} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} \right) \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \omega} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} \right) \frac{\partial \omega}{\partial x}$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial r^2} \left(\frac{\partial r}{\partial x} \right)^2 + \frac{\partial^2 \phi}{\partial \omega^2} \left(\frac{\partial \omega}{\partial x} \right)^2 + 2 \frac{\partial \phi}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial \phi}{\partial \omega} \frac{\partial^2 \omega}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial r \partial \omega} \frac{\partial r}{\partial x} \frac{\partial \omega}{\partial x}$$

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial r}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} \frac{\partial x}{\partial r} \quad \frac{\partial}{\partial r} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} \quad \frac{\partial^2}{\partial \omega^2} = -r \sin \omega \left(-r \sin \omega \frac{\partial^2}{\partial x^2} + r \cos \omega \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} \right) + r \cos \omega \left(-r \cos \omega \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + r \sin \omega \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right)$$

$$\frac{\partial x}{\partial r} = \cos \omega, \quad \frac{\partial y}{\partial r} = \sin \omega, \quad \frac{\partial \phi}{\partial r} = \frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} = \frac{\partial \phi}{\partial x} \cos \omega + \frac{\partial \phi}{\partial y} \sin \omega$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial r^2} = \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \right) = \cos \omega \left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} \cos \omega + \frac{\partial^2 \phi}{\partial x \partial y} \sin \omega \right) + \sin \omega \left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x \partial y} \sin \omega + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \cos \omega \right)$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial r^2} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} \cos^2 \omega + 2 \frac{\partial \phi}{\partial x \partial y} \sin \omega \cos \omega + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} \sin^2 \omega$$

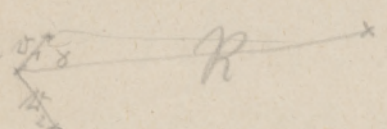
$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial \omega^2} =$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial \omega} \frac{\partial \omega}{\partial x} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \left(\frac{\partial r}{\partial x}\right)^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r \partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \left(\frac{\partial r}{\partial y}\right)$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \left(\frac{2}{r} - \frac{r_1}{r^3}\right) + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} (x^2 + y^2) = \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} r^2 = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{2r} 2x = \frac{x}{r}, \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} = \frac{1}{r} - x \frac{\partial^2 r}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{r} - \frac{x^2}{r^3}, \frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r}, \frac{\partial^2 r}{\partial y^2} = \frac{1}{r} - \frac{y^2}{r^3}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} = 0, \varphi = a \ln r + b, \frac{\partial \varphi}{\partial r} = \frac{a}{r}, \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} = -\frac{a}{r^2}, -\frac{a}{r^2} + \frac{a}{r^2} = 0$$



$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i}, \frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} + A \operatorname{grad} \frac{1}{R}$$

$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i} = \frac{\sum e_i}{R} + \sum (e_i A_i \operatorname{grad} \frac{1}{R})$$

$$R_i = (R^2 - 2Rr_i \cos \gamma_i + r_i^2)^{\frac{1}{2}}, R_i^2 = (x - \xi_i)^2 + (y - \eta_i)^2 + (z - \zeta_i)^2$$

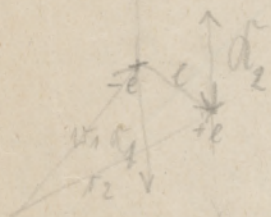
$$\frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} + \frac{r_i}{R^2} \cos \gamma_i + \frac{r_i^2}{R^3} \frac{1}{2} (3 \cos^2 \gamma_i - 1) + \dots$$

$$\frac{1}{R_i} = \frac{1}{R} - \xi \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} - \eta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial y^2} - \zeta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial z^2} + \frac{1}{2} \xi^2 \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} + \dots + 5 \eta \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x \partial y} + \dots$$

$$\frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} = -\frac{1}{R^2} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{1}{R^2} \frac{x}{R}, \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{R^3} = \frac{1}{R^3} \left(-1 + \frac{3x^2}{R^2}\right), \frac{\partial^2 \frac{1}{R}}{\partial x \partial y} = \frac{3xy}{R^4}$$

$$\varphi = \sum \frac{e_i}{R_i} = \frac{\sum e_i}{R} + \frac{1}{R^2} \left[\frac{x}{R} \sum e_i \xi_i + \dots \right] + \frac{1}{R^3} \left[\frac{1}{2} \left(\frac{3x^2}{R^2} - 1 \right) \sum e_i \xi_i^2 + \dots \right] + \frac{3xy}{R^2} \sum e_i \xi_i \eta_i$$

$$[A_1 a_1] + [A_2 a_2] = e [r_2 - r_1, \xi] = [e \xi, \eta] = [m, \xi]$$



$$A = \operatorname{grad} \frac{\partial \varphi}{\partial s} = (m, \operatorname{grad}) \varphi$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} = \varphi', \frac{\partial \varphi'}{\partial t} + \frac{\varphi'}{r} = 0, \frac{\partial \ln \varphi'}{\partial t} = 0, \ln \varphi' = \text{konst.}, \varphi' = \frac{\text{konst.}}{r}$$

$$\frac{d\varphi'}{dt} = -\frac{\varphi'}{r}, \frac{d\varphi'}{r} = -\frac{dr}{r}$$

Potential eines Konißpübners Doppelpfiff!

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \, dv + \frac{1}{2} \int \rho \, d\tau, \quad 4\pi \rho = \operatorname{div} \mathcal{D}, \quad 4\pi \omega = \mathcal{D}_n$$

$$U = \frac{1}{8\pi} \int \operatorname{div} \mathcal{D} \, dv + \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D}_n \, d\tau$$

$$\int \mathcal{D}_n \, d\tau = \int \operatorname{div}(\mathcal{D}) \, dv = \int \rho \, dv + \int \mathcal{D} \operatorname{grad} \varphi \, dv$$

$$U = \frac{1}{8\pi} \int \rho \, dv + \frac{1}{8\pi} \int \mathcal{D} \operatorname{grad} \varphi \, dv$$

$$\operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \rho, \quad \mathcal{D}_n = 4\pi \omega, \quad \mathcal{D} = \epsilon \mathcal{F}, \quad \mathcal{F} = -\operatorname{grad} \varphi$$

$$\mathcal{D}_1 - \mathcal{D}_2 = \mathcal{D}', \quad \varphi_1 - \varphi_2 = \varphi', \quad \mathcal{F} = \mathcal{F}' = \varphi_1 - \varphi_2$$

$$\operatorname{div} \mathcal{D}' = 0, \quad \mathcal{D}'_n = 0, \quad \mathcal{F}' = 0 \quad U = \frac{1}{2} \int \rho \rho' \, dv + \frac{1}{2} \int \mathcal{F} \eta' \, d\tau = 0$$

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \omega \, d\tau = \frac{1}{2} \rho e, \quad \mathcal{D}' = -\frac{\partial U}{\partial r} =$$

$$4\pi r^2 \mathcal{F}_r \partial_r = -\frac{\partial U}{\partial r} = -\frac{e}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial r} = +\frac{e}{2} \mathcal{F}_r, \quad e = 4\pi r^2$$

$$\mathcal{F}_r = \frac{1}{2} \omega \mathcal{F}_r$$

$$U = \frac{1}{2} \omega (\varphi_1 - \varphi_2), \quad K = \frac{\omega}{\varphi_1 - \varphi_2}, \quad U = \frac{K}{2} (\varphi_1 - \varphi_2)^2, \quad K = \frac{\epsilon}{4\pi d} = \frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d}$$

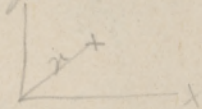
$$\mathcal{D}' U = -K \mathcal{D} d, \quad \mathcal{D}' = -\frac{\partial U}{\partial d} = +\frac{\epsilon}{8\pi} \frac{(\varphi_1 - \varphi_2)^2}{d^2} = +\frac{\epsilon}{8\pi} \mathcal{F}^2$$



$$i = \delta \varphi$$

$$e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi, \quad r e^{i\varphi} = r \cos \varphi + i r \sin \varphi$$

$$r e^{i\varphi} = x + iy,$$



$$a = |a| e^{i\delta} = |a| \cos \delta + i |a| \sin \delta = (\mu - n) + i \kappa, \quad |a| \cos \delta = (\mu - n), \quad |a| \sin \delta = \kappa$$

$$|a|^2 = (\mu - n)^2 + \kappa^2, \quad |a| \cos \delta = (\mu + n), \quad |a| \sin \delta = -\kappa, \quad |a|^2 = (\mu + n)^2 + \kappa^2$$

$$\mathcal{G} = \frac{4}{c} \left(\frac{[db, \omega]}{r^3}, \rho \right) = \frac{4}{c} \int \frac{ds \sin(\delta b, \omega)}{r^2}$$

$$\frac{[db, \omega]}{r^3} = [db \frac{\omega}{r^2}] = -[db \operatorname{grad}_a \frac{1}{r}] = [db \operatorname{grad}_g \frac{1}{r}]$$

$$\operatorname{grad}([a, b]) = (a \nabla b + b \nabla a + [a, \operatorname{rot} b] + [b, \operatorname{rot} a])$$

$$dy \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - dz \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y}$$

Wichtig ist $\operatorname{rot} \mathcal{G} = \frac{4\pi}{c} i$, $\operatorname{div} \mathcal{L} = 0$, da die Divergenz von $\mathcal{L} = u \mathcal{G}$

$\mathcal{L} = \operatorname{rot} A$, $\mathcal{G} = \frac{1}{u} \operatorname{rot} A$ für u konstant folgt $\operatorname{div} \mathcal{G} = 0$, sonst $\operatorname{div} \mathcal{G} =$

$$\operatorname{div} \left(\frac{1}{u} \operatorname{rot} A \right) = \operatorname{rot} A \operatorname{div} \frac{1}{u} = 4\pi \rho_{im}, \text{ somit ist } \operatorname{rot} \mathcal{G} = \frac{4\pi}{c} i =$$

$$\operatorname{rot} \left(\frac{1}{u} \operatorname{rot} A \right) \text{ für } u \text{ konstant folgt } \frac{1}{u} \operatorname{rot} \operatorname{rot} A = -\frac{1}{u} \Delta A = \frac{4\pi}{c} i$$

$$\text{wobei } A = \frac{u}{c} \int \frac{i d\sigma}{r}, \text{ somit } \frac{1}{u} \operatorname{rot} \operatorname{rot} A + \operatorname{rot} \frac{1}{u} \operatorname{rot} A = \frac{4\pi}{c} i$$

$$= -\frac{1}{u} \Delta A + \mathcal{L} \operatorname{rot} \frac{1}{u} = -\frac{1}{u} \Delta A_0; \mathcal{L} \operatorname{rot} \frac{1}{u} = \frac{1}{u} \Delta$$

$$\mathcal{G} = \int (\tau u, \operatorname{grad}_g \frac{1}{r}) d\mathcal{G} = -\operatorname{grad} \mathcal{G}, \mathcal{G}_x =$$

$$\mathcal{G} = \int \tau \left(u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} + \dots \right) d\mathcal{G}$$

$$\mathcal{G} = -\int (\tau u, \operatorname{grad} \frac{1}{r}) d\mathcal{G} = -\int \tau \left(u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} + \dots \right) d\mathcal{G}$$

$$\mathcal{G}_x = -\operatorname{grad} \mathcal{G} = \int \tau \left(u_x \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x^2} + u_y \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x \partial y} + u_z \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x \partial z} - u_x \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial x^2} - u_y \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial y^2} - u_z \frac{\partial^2 \frac{1}{r}}{\partial z^2} \right) d\mathcal{G}$$

$$\mathcal{G}_x = \int \tau \left\{ \frac{\partial}{\partial y} \left(u_y \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} - u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y} \right) - \frac{\partial}{\partial z} \left(u_x \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - u_z \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial x} \right) \right\} d\mathcal{G}$$

$$= \tau \operatorname{rot}_x \int [\operatorname{grad} \frac{1}{r}, u] d\mathcal{G}$$

$$\mathcal{G} = \tau \operatorname{rot} \int [\operatorname{grad} \frac{1}{r}, u] d\mathcal{G}, A = \tau \int [\operatorname{grad} \frac{1}{r}, u] d\mathcal{G}$$

$$A_{xy} = \tau \int y [\nabla \frac{1}{r}, u] d\mathcal{G} = \tau \int u [y, \operatorname{grad} \frac{1}{r}] d\mathcal{G} = \tau \int [y, \operatorname{grad} \frac{1}{r}]_n d\mathcal{G} \leftarrow \tau \int [y, \operatorname{grad} \frac{1}{r}]_n d\mathcal{G}$$

$$[y, \operatorname{grad} \frac{1}{r}]_x = y_y \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - y_z \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y} = \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} - \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial y} = \operatorname{rot}_x \frac{1}{r}, A_{xy} = \tau \int \operatorname{rot}_x \frac{1}{r} d\mathcal{G} = \int \frac{1}{r} d\mathcal{G}$$

$$\int d\tau \{2\varphi(\varphi u) - u\varphi^2\} = \int d\tau \{2\varphi \operatorname{div} \varphi\}$$

$$\int d\tau \{2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi\} = \int d\tau \{2(\varphi \eta)(\varphi u) - (u\eta)\varphi^2\}$$

$$\operatorname{div} 2(\varphi \eta) \varphi = 2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi + 2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi)$$

$$\begin{aligned} \operatorname{grad}_x(\eta \varphi) &= (\eta_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \eta_z \frac{\partial \varphi}{\partial z}) + \eta_x \frac{\partial \varphi_x}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi_x}{\partial y} - \eta_y \frac{\partial \varphi_x}{\partial y} - \eta_z \frac{\partial \varphi_x}{\partial z} \\ &= \eta_x \frac{\partial \varphi_x}{\partial x} + \eta_y \frac{\partial \varphi_x}{\partial y} + \eta_z \frac{\partial \varphi_x}{\partial z} + \eta_y (\frac{\partial \varphi_y}{\partial x} - \frac{\partial \varphi_x}{\partial y}) - \eta_z (\frac{\partial \varphi_x}{\partial z} - \frac{\partial \varphi_z}{\partial x}) \\ &= (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + \eta_y \operatorname{rot}_z \varphi - \eta_z \operatorname{rot}_y \varphi = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + [\eta \operatorname{rot} \varphi]_x \end{aligned}$$

$$\operatorname{grad}(\eta \varphi) = (\eta \operatorname{grad}) \varphi = i(\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + j(\eta \operatorname{grad} \varphi_y) + k(\eta \operatorname{grad} \varphi_z)$$

$$2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = 2\varphi_x (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) + 2\varphi_y (\quad) + 2\varphi_z (\quad) = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x^2) + (\quad) + (\quad)$$

$$2\varphi_x (\eta \operatorname{grad} \varphi_x) = \eta_x (2\varphi_x \frac{\partial \varphi_x}{\partial x} + \eta_y 2\varphi_x \frac{\partial \varphi_x}{\partial y} + \eta_z 2\varphi_x \frac{\partial \varphi_x}{\partial z}) = (\eta \operatorname{grad} \varphi_x^2)$$

$$2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = \eta_x (\frac{\partial \varphi_x^2}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_y^2}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_z^2}{\partial x}) + \eta_y (1 + \varphi_x^2) = \eta \operatorname{grad} \varphi^2 = \operatorname{div}(\eta \varphi^2) \quad \text{mit y-komp.}$$

$$2(\varphi \eta) \operatorname{div} \varphi = \operatorname{div} 2(\varphi \eta) \varphi - 2\varphi \operatorname{grad}(\eta \varphi) = \operatorname{div} \{2(\varphi \eta) \varphi - \eta \varphi^2\}$$

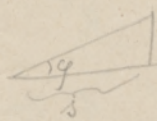
$$\int d\tau \frac{\partial \varphi}{\partial s} \operatorname{div} \mathcal{D} = 4\pi \mathcal{D} = \operatorname{div} \varepsilon \varphi = \varepsilon \operatorname{div} \varphi + \varphi \operatorname{grad} \varepsilon$$

$$\int_V \varphi_1 = 2\varphi (\varphi_x u_x + \varphi_y u_y + \varphi_z u_z) - u(\varphi_x^2 + \varphi_y^2 + \varphi_z^2)$$

$$\varphi_x = (2\varphi_x^2 - \varphi^2) u_x + 2\varphi_x \varphi_y u_y + 2\varphi_x \varphi_z u_z$$

$$\operatorname{grad}_x(\varphi \mathcal{L}) = (\varphi \operatorname{grad} \mathcal{L}_x) + (\mathcal{L} \operatorname{grad} \varphi_x) + [\varphi \operatorname{rot} \mathcal{L}]_x + [\mathcal{L} \operatorname{rot} \varphi]_x$$

$$\varphi = \frac{r}{c} \int \frac{d\varphi}{r^3} \quad \mathcal{L} = \int \frac{\sin \varphi ds}{r^2}$$



$$\sin \varphi = \frac{r_0}{r} \cos \varphi = \frac{s}{r}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{r_0}{s}, \quad s = r_0 \frac{\cos \varphi}{\sin \varphi}$$

$$ds = r_0 \frac{\cos \varphi + \sin \varphi}{\sin^2 \varphi} \frac{1}{r_0} d\varphi$$

$$\frac{1}{r^2} = \frac{\sin^2 \varphi}{r_0^2}, \quad \frac{ds}{r^2} = r_0 d\varphi$$

$\psi = - \int (R dv, \text{grad } \frac{1}{r})$ R konstant K iff ϵ diff

$\psi = - |R| \int \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} dv, r = \sqrt{(x-y)^2 + \dots} \quad \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} = -\frac{1}{r^2} \frac{z}{r} = -\frac{z}{r^3}$

$\int \frac{\partial \frac{1}{r}}{\partial z} dv = \frac{\partial}{\partial z} \int \frac{1}{r} dv, \psi = - (R \text{ grad}) \left(\frac{dv}{r} \right) \quad R = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

$\psi = \int \frac{dv}{r}$ $\text{mit } \rho = \frac{4\pi}{3} a^3 \frac{1}{R}, \frac{\partial \psi}{\partial z} = -\frac{4\pi a^3}{3} \frac{z}{R^3}, \psi = \frac{4\pi a^3}{3} |R| \frac{z}{R^3}$

$\psi = -\frac{4\pi a^3}{3} (R \text{ grad } \frac{1}{R}) = -\frac{4\pi a^3}{3 R^3} (R R) = |M| \frac{z}{R^3} = -\frac{4\pi a^3}{3} |R| \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = - (M \text{ grad } \frac{1}{R})$

immer $\psi = \frac{4\pi}{3}$

$\psi = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{1}{R^2} = \frac{4\pi a^3}{3} \frac{R}{R^3} \quad \psi_i = \frac{4\pi R^3}{3} \frac{R}{R^3} = \frac{4\pi}{3} R$

$\psi = - (R \text{ grad}) \left(\frac{dv}{r} \right) = +\frac{4\pi}{3} (R R)$

$\psi_r = - \text{grad } \psi = -\frac{4\pi}{3} R \quad \psi = \psi_0 + \psi_r = \psi_0 - \frac{4\pi}{3} R = \psi_0 - \frac{4\pi}{3} K \psi, \psi_0 = \psi \left(1 + \frac{4\pi K}{3} \right)$

$\psi_a = \frac{4\pi a^3}{3} |M| \frac{z}{R^3}, \psi_i = R = K \psi = \frac{3K}{3+4\pi K} \psi_0, \psi = \psi_0 \frac{3}{3+4\pi K} = \frac{3}{2+\epsilon} \psi_0 = \psi \left(\frac{3+4\pi K}{3} \right)$

$\psi = \psi + 4\pi R = (1+4\pi K) \psi = \epsilon \psi = \frac{3\epsilon}{2+\epsilon} \psi_0, \psi = \frac{3}{2+\epsilon} \psi_0, R = K \psi = \frac{3}{4\pi} \frac{\epsilon-1}{2+\epsilon} \psi_0$

mit $\psi = \psi_0 + \psi_r = \psi_0 \pm \text{grad } \psi = \psi_0 - |M| \text{ grad } \frac{z}{R^3}, M = \frac{4\pi a^3}{3} \rho = a^3 \frac{\epsilon-1}{\epsilon+2} \psi_0$

$\text{grad } \frac{z}{R^3} = \frac{1}{R^3} \text{grad } z + z \text{ grad } \frac{1}{R^3}$ $\text{Grad } z$ in z Richtung $\text{grad } z = \frac{z}{R^3} \text{grad } z$ $\text{Grad } \frac{1}{R^3}$ in r Richtung

$\psi_{r1} = \psi_{r2}$ d.f. ψ $\psi_{r1} = \psi_{r2}$ $\psi_{r1} = \psi_{r2}$ $\psi = \frac{3\epsilon}{2+\epsilon} \psi_0, \psi_r = \frac{3\epsilon}{\epsilon+2} \psi_0 \cos \vartheta$

$\psi = \psi_0 \cos \vartheta + |M| \text{ grad } \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = \left(\psi_0 + \frac{M}{R^3} \right) \cos \vartheta$

$\psi_{r-a} = \psi_0 \left(1 + \frac{2(\epsilon-1)}{\epsilon+2} \right) \cos \vartheta = \psi_0 \frac{\epsilon+2+2\epsilon-2}{\epsilon+2} \cos \vartheta = \frac{3\epsilon}{\epsilon+2} \psi_0 \cos \vartheta$

$\frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = -\frac{1}{R^2} \frac{z}{R} = -\frac{z}{R^3} \quad \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial R} = -\frac{1}{R^2} \quad \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = -\frac{z}{R^3} \quad \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial R} = -\frac{1}{R^2} \quad \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial z} = -\frac{z}{R^3} \quad \frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial R} = -\frac{1}{R^2}$

$\frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial x} = \frac{3z}{R^5} x, \psi = \frac{3z}{R^5} \frac{\partial}{\partial z} = -\frac{1}{R^3} + \frac{3z^2}{R^5}$

$\frac{\partial \frac{1}{R}}{\partial R} = \frac{3z}{R^6} x^2 + \frac{3z}{R^6} y^2 + \frac{3z}{R^6} z^2 - \frac{1}{R^3} \frac{z}{R} = \frac{3z}{R^4} - \frac{z}{R^4} = \frac{2z}{R^4}$

$$\frac{d\varphi}{dt} = \frac{1}{c} \frac{[d\dot{b}, \dot{a}]}{r^3} = \frac{1}{c} \frac{[i\dot{d}v, \dot{a}]}{r^3} \quad \dot{a}' = -\dot{a}$$

$$\dot{a}' = -\frac{1}{c} \frac{[i\dot{d}v, \dot{a}]}{r^3}, \quad \dot{\varphi} = \frac{1}{u} \frac{1-\beta^2}{r^3} \frac{\dot{a}}{r^3} = -u\dot{\varphi} = -\dot{\varphi}$$

$$\dot{a}' = \left[\frac{1}{c} \dot{\varphi} \right] \dot{v}$$

$$\dot{\varphi} = \frac{1}{4\pi} \int \{ 2\dot{\varphi}(u\dot{\varphi}, u) - u u \dot{\varphi}^2 \} d\tau$$

$$\text{or } \dot{a} = \frac{1}{4\pi} \int \{ \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) u \dot{\varphi} + \dot{\varphi} \text{grad}(\dot{\varphi} u \dot{\varphi}) \} d\tau$$

$$\text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) \dot{\varphi} = 2\dot{\varphi} \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) + \dot{\varphi} \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi})$$

$$\text{or } \dot{a} = \frac{1}{4\pi} \int 2u \dot{\varphi} \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) d\tau \quad \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) = (\dot{\varphi} \text{grad}) \dot{\varphi} + [\dot{\varphi} \text{rot} \dot{\varphi}]$$

$$2u \dot{\varphi} \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) = u \text{grad} u \dot{\varphi}^2 + \dot{\varphi} [\dot{\varphi} \text{rot} \dot{\varphi}] = -u [\dot{\varphi} \text{rot} \dot{\varphi}]$$

Maßzahl: Querschnitt, per Dimensional. Drift
 Volumen
 Andäktionsgraph. Grenzgleichung
 Querschnitt, Maß Drift

$$\frac{K}{\varepsilon} e^{i\gamma} = \frac{n}{u} - i \frac{k}{u} = \frac{K}{\varepsilon} \cos \gamma + i \frac{K}{\varepsilon} \sin \gamma$$

$$\frac{K}{\varepsilon} \cos \gamma = \frac{n}{u}, \quad \frac{K}{\varepsilon} \sin \gamma = \frac{k}{u}$$

$$\frac{K}{\varepsilon} = \frac{\sqrt{n^2 + k^2}}{u} = \frac{\sqrt{\varepsilon^2 + 46^2 \tau^2}}{u^2}$$

$$\tan \gamma = \frac{k}{n}$$

$$(a+bi)e^{i\tau t} = (\cos \tau t + i \sin \tau t)(a+bi)$$

$$= a \cos \tau t - b \sin \tau t + i a \sin \tau t + i b \cos \tau t$$

$$A \sin(\tau t + \theta) = A \cos \theta \sin \tau t + A \sin \theta \cos \tau t$$

$$\varphi_y = a e^{i\tau t} \quad \underline{e^{i\alpha} \cos \tau t} = e^{i\alpha} e^{i\tau t} = e^{i(\alpha + \tau t)}$$

$$\varphi_y = \varepsilon \cos(\tau t + \theta) \quad \varepsilon \cos(\tau t + \theta)$$

$$a = \varepsilon e^{i\theta} \quad e^{i(\alpha + \beta)} = \cos(\alpha + \beta) + i \sin(\alpha + \beta)$$

$$\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta$$

$$n^2 = \frac{u}{2} \left\{ 2\sigma\tau \sqrt{1 + \frac{\varepsilon^2}{46^2 \tau^2}} + \varepsilon \right\}$$

$$= \frac{u}{2} \left\{ 2\sigma\tau \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\varepsilon^2}{46^2 \tau^2} + \frac{\varepsilon}{2\sigma\tau} \right) \right\}$$

$$= \sigma\tau (1)$$

$$\left[\frac{1}{2} \text{rot}(\dot{\varphi}) \dot{\varphi} + \frac{1}{2} \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) \right] = \frac{1}{2} \text{grad}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) = \frac{1}{2} (\dot{\varphi} \text{grad}) \dot{\varphi} = \frac{1}{2} \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi})$$

$$\dot{a}' = \frac{1}{4\pi} \int \{ \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) u \dot{\varphi} - \frac{1}{2} \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) \} d\tau$$

$$\dot{a}' = \frac{1}{4\pi} \int \{ \text{div}(\dot{\varphi} \dot{\varphi}) u \dot{\varphi} - u u \dot{\varphi}^2 \} d\tau$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = \frac{\text{rot } M}{r}$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = M_\xi \frac{\partial}{\partial \eta} - M_\eta \frac{\partial}{\partial \xi} = M_\xi \frac{\partial}{\partial \eta} + M_\eta \frac{\partial}{\partial \xi} = - \left(\frac{\partial M_\xi}{\partial \eta} - \frac{\partial M_\eta}{\partial \xi} \right) = \text{rot}_\xi \frac{M}{r}$$

$$\text{rot}_\xi \frac{M}{r} = \frac{\text{rot}_\xi M}{r}$$

$$[M, \nabla \frac{1}{r}] = \frac{\text{rot}_\xi M}{r} - \text{rot}_\xi \frac{M}{r}$$

$$\mathcal{L} = \frac{\gamma}{c} \left[\frac{d\mathbf{b}}{dt} \right]_{\xi\eta} = -\frac{\gamma}{c} \left[d\mathbf{b}, \text{grad} \frac{1}{r} \right]$$

$$\mathcal{L}_x = \frac{\gamma}{c} \left(\frac{d\mathbf{b}}{dt} \right)_x, \mathcal{L}_y = \frac{\gamma}{c} \left(\frac{d\mathbf{b}}{dt} \right)_y, r = \sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + z^2}$$

$$\xi^2 + \eta^2 = \rho_0^2, \eta = \sqrt{\rho_0^2 - \xi^2}, \mathcal{L}_x = \frac{\gamma}{c}$$

$$r^2 = (x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + (z-\zeta)^2 = x^2 - 2\xi x + \xi^2 + y^2 - 2\eta y + \eta^2 + z^2 - 2z\zeta + \zeta^2$$

$$= r_0^2 + \rho_0^2 - 2(x\xi + y\eta + z\zeta), r = r_0 \sqrt{1 - 2 \frac{(x\xi + y\eta + z\zeta)}{r_0^2}} = r_0 - \frac{(x\xi + y\eta + z\zeta)}{r_0}$$

$$R = R_0 - (r \text{ grad}_{R_0} R), \text{grad}_{R_0} R = \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial \sqrt{\rho_0^2 - \xi^2}}{\partial x} = \frac{-\xi}{R}$$

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{R_0} + \xi \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)_{R_0} + \dots = \frac{1}{R_0} - \frac{\xi x}{R_0^3} - \frac{\eta y}{R_0^3} - \frac{\zeta z}{R_0^3}, \zeta = 0, \xi^2 + \eta^2 = \rho_0^2$$

$$\mathcal{L}_x = \frac{\gamma}{c} \frac{d\xi}{dt} = \frac{\gamma}{c} \left(\frac{d\xi}{dt} \right)_{R_0} - \frac{\gamma \xi}{c R_0} \frac{d\xi}{dt} - \frac{\gamma \eta}{c R_0} \frac{d\eta}{dt} - \frac{\gamma \zeta}{c R_0} \frac{d\zeta}{dt}$$

$$\mathcal{L}_x = -\frac{\gamma y \pi \rho_0^2}{c R_0^3}, \mathcal{L}_y = -\frac{\gamma x \pi \rho_0^2}{c R_0^3}, \mathcal{L}_z = 0$$

$$\mathcal{L}_x = \text{rot}_\xi \mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}_z}{\partial y} - \frac{\partial \mathcal{L}_y}{\partial z} = \frac{\gamma \pi \rho_0^2}{c} \frac{3x\xi}{R_0^5}, \mathcal{L}_y = \frac{\gamma \pi \rho_0^2}{c} \frac{3y\eta}{R_0^5}, \mathcal{L}_z = -\frac{\gamma}{c}$$

$$\mathcal{L}_x = \frac{\gamma}{c} \left(d\eta \frac{\partial}{\partial \xi} - d\xi \frac{\partial}{\partial \eta} \right) = \frac{\gamma}{c} \left(\frac{1}{R^3} = \frac{1}{R_0^3} - \frac{3\xi x}{R_0^5} - \frac{3\eta y}{R_0^5} - \frac{3\zeta z}{R_0^5} \right)$$

$$\mathcal{L} = -\mu \text{grad} \frac{1}{R_0} = -\mu \frac{\partial}{\partial z} = +\mu \frac{\gamma}{R_0^3} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial z} = \mu \frac{\gamma}{R_0^3} \frac{3z^2}{R_0^5}$$

$$\mathcal{L}_x = \frac{\gamma}{c} \int \frac{\xi d\eta}{R^3} = \frac{\gamma \xi}{c} \int \frac{d\eta}{R^3} = \frac{\gamma \xi}{c} \frac{3x \pi \rho_0^2}{R_0^5}$$

$$-\frac{\gamma}{c} \int \frac{\eta d\xi}{R^3} = -\frac{\gamma \eta}{c} \int \frac{d\xi}{R^3}$$

$$\int \eta d\xi =$$



$$\xi^2 + \eta^2 = \text{konst}$$

$$\xi d\xi + \eta d\eta = 0$$

$$\eta d\xi + \frac{\eta^2}{\xi} d\eta = 0$$



- 1) Kondensator mit Widerstand in Reihe, Sprung Kupf.
 2) " " " " " " " " periodisch
 3) " dazwisch " " " " " " " " Kupf
 4) " " " " " " " " " " periodisch
 5) Doppelkondensator

1) $\mathcal{E}^e + \mathcal{E}^i = IR, \mathcal{E} = IR + \frac{L}{c^2} \frac{dI}{dt}$

$\frac{\mathcal{E}}{R} = I + \frac{L}{Rc^2} \frac{dI}{dt}$ proogen $\text{Differential } x = I - \frac{\mathcal{E}}{R}, \frac{dI}{dt} = \frac{dx}{dt}$

$0 = x + \frac{L}{Rc^2} \frac{dx}{dt}, x = \mathcal{C} e^{kt}, \frac{dx}{dt} = kx, 1 + \frac{L}{Rc^2} k = 0$

$k = -\frac{L}{Rc^2}, I = \frac{\mathcal{E}}{R} + x = \frac{\mathcal{E}}{R} + \mathcal{C} e^{-\frac{L}{Rc^2} t}$ für $t=0$ ist $I=0, k = -\frac{\mathcal{E}}{R}$

$I = \frac{\mathcal{E}}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}), \tau = \frac{L}{Rc^2}, [\tau] = \frac{\text{cm}}{\text{cm}^2 \text{sec} (\text{cm/sec}^{-1})^2} = \text{sec}$

$L = 1 \text{ prohen} = 10^9, R = 10 \text{ ohm} = \frac{10^9}{400}, \tau = \frac{10^9 \cdot 400}{10^9 \cdot 9 \cdot 10^{20}} = 1 \text{ sec. Daboi}$

2) $\mathcal{E} = a \sin(\omega t), v$ Kraft Spannung in 25 Volt

\mathcal{E}

$$E^i = \int q^i d\sigma = -\frac{1}{c} \frac{d\bar{\Phi}}{dt}, \quad \bar{\Phi} = \int \bar{L}_m d\tau = \int \bar{a} d\sigma$$

$$\bar{a} = \frac{u^2}{c} \int \frac{d\sigma}{r}, \quad \bar{\Phi} = \frac{u^2}{c} \int \int \frac{d\sigma_1 d\sigma_2}{r_{12}} = \frac{1}{c} \bar{L}_m \bar{U}_1$$

$$T = \frac{1}{2c} \int (i \bar{a}) d\sigma, \quad \text{kin. pot. } i = \sum_j \sum_j j d\tau = \bar{U}, \quad \bar{a} = \frac{u^2}{c} \int \frac{d\sigma}{r}$$

$$T = \frac{1}{2c} \int j d\sigma = \frac{u^2}{2c}$$

$$T = \frac{1}{2c^2} \bar{L}_m \bar{U}_1$$

$$\bar{\Phi} = \int \bar{a}_1 d\sigma_1$$

$$\frac{dT}{dt} = \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} \frac{d\dot{\gamma}_1}{dt} + \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2} \frac{d\dot{\gamma}_2}{dt}, \quad \text{für } 2T = \dot{\gamma}_1 \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

$$2 \frac{dT}{dt} = \frac{d\dot{\gamma}_1}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \frac{d\dot{\gamma}_2}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2} + \dot{\gamma}_1 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

$$\frac{dT}{dt} = \dot{\gamma}_1 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_1} + \dot{\gamma}_2 \frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\gamma}_2}$$

Wellenlänge λ des Lichts n Medium, Länge l , Querschnitt q ,

Abstand l des Wellenpakets l im Medium

$$|y| = \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c}, \quad |z| = \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c l}, \quad |y| = u \frac{4\pi n \dot{\gamma}}{c l}$$

$$T = \frac{1}{8\pi} \int (y^2 + z^2) d\sigma = \frac{u}{8\pi} \int y^2 d\sigma = \frac{u}{8\pi} \int d\sigma = \frac{u}{8\pi} q l$$

$$T = \frac{u q l}{8\pi} \frac{4\pi n^2 \dot{\gamma}^2}{c^2 l^2} = \frac{1}{2c^2} \frac{u q}{l} 4\pi n^2 \dot{\gamma}^2 = \frac{1}{2c^2} \bar{L}_m \bar{U}_1$$

$$\bar{L}_m = \frac{4\pi u q n^2}{l}$$